

$$\begin{aligned}
a_4 &= \frac{iR^2Q}{4\Delta_4} (4\mu^2R^4 + 2\mu R^3g_1 - 30\mu Rg_2 - 240g_1g_2), \\
b_4 &= -\frac{iR^2Q}{8\Delta_2} [16\mu^2R^4 - 12(3 + \kappa^2)g_1g_2 - 8\mu\kappa R^3g_1 + 24\mu\kappa Rg_2] + \\
&+ \frac{iQh^2}{2\Delta_2} [12\mu^2R^4 - 3(\kappa - 1)\mu R^3g_1 - 36g_1g_2 + 9(\kappa - 1)\mu Rg_2]; \\
b_5 &= -\frac{iRQ}{4\Delta_3} (l - a)[8\mu^2R^4 - 2(\kappa - 1)\mu R^3g_1 - \\
&- 144g_1g_2 + 16\mu Rg_2(\kappa - 1)]; \\
b_6 &= \frac{iR^2Q}{4\Delta_4} [20\mu^2R^4 - 5(\kappa - 1)\mu R^3g_1 - \\
&- 1200g_1g_2 + 75(\kappa - 1)\mu Rg_2]; \\
\Delta_2 &= 3\mu Rg_2(1 + 3\kappa)\mu R^3g_1(3 + \kappa) + 4\mu^2R^4 + 12\kappa g_1g_2; \\
\Delta_3 &= 8\mu Rg_2(1 + 2\kappa) + \mu R^3g_1(2 + \kappa) + 2\mu^2R^4 + 36\kappa g_1g_2; \\
\Delta_4 &= 15\mu Rg_2(3 + 5\kappa) + \mu R^3g_1(5 + 3\kappa) + 4\mu^2R^4 + 240\kappa g_1g_2.
\end{aligned}$$

ЛИТЕРАТУРА

1. Н. Г. Савин. Концентрация напряжений около отверстий. ГИТТЛ. 1951.
2. М. П. Шереметьев. Пластика, край которой подкреплён упругим кольцом постоянного сечения. ДАН УССР, № 1, 1952.

Н. П. ФЛЕЙШМАН

УПРУГОЕ РАВНОВЕСИЕ ПЛАСТИН, УСИЛЕННЫХ КРИВОЛИНЕЙНЫМИ РЕБРАМИ ЖЕСТКОСТИ

Рассмотрим первую основную задачу изгиба изотропной тонкой плиты, срединная плоскость которой занимает некоторую конечную многосвязную область S плоскости $z = x + iy$ с границей L , состоящей из совокупности $m + 1$ простых замкнутых кривых L_j ($j = 1, 2, \dots, m + 1$). Плита усилена l кольцевыми ребрами жесткости из другого материала, осевые линии которых обозначены через $\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_l$. Области, заключенные внутри контуров γ_k ($k = 1, 2, \dots, l$), предполагаются, для простоты, односвязными. Линии $\Gamma = \sum_{k=1}^l \gamma_k$ и L не касаются и не пересекают друг друга.

Ребра жесткости рассматриваются как упругие тонкие кольца, одна из главных осей инерции поперечных сечений

которых лежит в плоскости xoy . Предполагается, что сопряжение между областями плиты расположенными внутри и вне ребер жесткости, происходит соответственно по кривым γ_k .

Принимая во внимание, что при переходе через γ_k внутренние усилия (изгибающий момент и поперечная сила) в плите претерпевают неизвестные скачки, сводим поставленную задачу к определению двух функций $\varphi(z)$ и $\psi(z)$, кусочно-голоморфных в области S с линией скачков Γ , и l функций $I_k(t)$, определенных на контурах γ_k ($k = 1, 2, \dots, l$) соответственно. Для нахождения этих функций получены граничные условия:

$$-\kappa\overline{\varphi(\sigma)} + \overline{\sigma\varphi'(\sigma)} + \psi(\sigma) = \Phi(\sigma) - iC_{1j}\overline{\sigma} + C_{2j} \text{ на } L_j \quad (1)$$

$$(j = 1, 2, \dots, m+1),$$

$$-\kappa\overline{\varphi^+(t)} + \overline{t\varphi'^+(t)} + \psi^+(t) = -\kappa\overline{\varphi^-(t)} + \overline{t\varphi'^-(t)} + \psi^-(t) + F(t) \text{ на } \Gamma, \quad (2)$$

$$\overline{\varphi^+(t)} + \overline{t\varphi'^+(t)} + \psi^+(t) = \overline{\varphi^-(t)} + \overline{t\varphi'^-(t)} + \psi^-(t) + F^0(t) \text{ на } \Gamma, \quad (3)$$

$$\overline{\varphi^-(t)} + \overline{t\varphi'^-(t)} + \psi^-(t) = P(t) \text{ на } \Gamma, \quad (4)$$

где $F(t)$ и $P(t)$ — неизвестные функции, принимающие на каждом контуре γ_k соответствующие значения

$$F_k(t) = -\frac{1}{2D(1-\nu)}I_k(t) + f_k^0(t),$$

$$P_k(t) = \frac{1}{4i} \int_{\gamma_k} J_k(t) d\bar{t} + \frac{1}{2i} C_{3k} + P_k^0(t).$$

Здесь

$$J_k(t) = I_k^*(t) \left(\frac{1}{C_k} + \frac{1}{A_k} \right) + \overline{I_k^*(t)} \left(\frac{1}{C_k} - \frac{1}{A_k} \right),$$

$$I_k^*(t) = t[I_k(t) - iV_{bk}^0(\bar{t} - \bar{t}_0) + C_{4k}];$$

$\Phi(\sigma)$, $F^0(t)$, $f_k^0(t)$ и $P_k^0(t)$ — известные функции, зависящие от заданной внешней нагрузки; $t = \frac{ds}{ds}$, s — дуга контура γ_k ; t и

z — аффиксы точек на Γ и L , t_0 — аффикс точки $s=0$; C_{1j} , C_{2j} , C_{3k} — константы, определяющиеся из решения задачи; A_k и C_k — жесткости кольца на изгиб и кручение, ν — коэффициент Пуассона, D — цилиндрическая жесткость плиты, $\kappa = \frac{3+\nu}{1-\nu}$.

Вещественная постоянная V_{bk}'' и комплексная постоянная C_{4k} определяются из условий однозначности прогибов и деформаций кольца, имеющих вид

$$\int_{\Gamma_k} J_k(t) d\bar{t} = 0, \quad \operatorname{Im} \int_{\Gamma_k} t J_k(t) d\bar{t} = 0, \quad (k=1, 2, \dots, l).$$

Граничное условие (4) впервые было получено другим способом М. П. Шереметьевым [1].

При определении искомых функций по граничным условиям (1) — (4) следуем приему Д. И. Шермана [2]. Из (2) и (3) легко вывести, что

$$\begin{aligned} \varphi^+(t) - \varphi^-(t) &= -g(t) \quad \text{на } \Gamma, \\ \psi^+(t) - \psi^-(t) &= h(t) \quad \text{на } \Gamma, \end{aligned} \quad (5)$$

где

$$g(t) = \frac{1}{\kappa+1} [\overline{F(t)} - F^\circ(t)],$$

$$h(t) = \overline{g(t)} + t\overline{g'(t)} + F^\circ(t), \quad g'(t) = \frac{dg(t)}{dt}.$$

Решая задачи линейного сопряжения (5), находим

$$\varphi(z) = \varphi^\circ(z) - \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{g(t) dt}{t-z}, \quad (6)$$

$$\psi(z) = \psi^\circ(z) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \frac{h(t) dt}{t-z},$$

где $\varphi^\circ(z)$ и $\psi^\circ(z)$ — неизвестные функции, голоморфные во всей области S и подлежащие определению.

Подставляя функции (6) в (1), приходим к первой основной задаче изгиба плиты, ограниченной контуром L . Решая эту задачу, выражаем функции $\varphi^\circ(z)$ и $\psi^\circ(z)$, а затем и кусочно-голоморфные функции $\varphi(z)$ и $\psi(z)$ (6) через неизвестные функции $I_k(t)$ ($k=1, 2, \dots, l$). Для определения последних используем условие (4), в которое подставляем функции

$\varphi(z)$ и $\psi(z)$ и получаем l уравнений — по одному на каждом контуре γ_k ($k=1, 2, \dots, l$). Зная $I_k(t)$, определяем окончательно функции $\varphi(z)$ и $\psi(z)$. Задача решена.

Указанный выше алгоритм решения задачи остается таким же и при решении других основных задач изгиба плит, усиленных ребрами жесткости, а также при решении аналогичных задач плоской теории упругости. Интересно отметить, что для определения внутренних (изгибающего L_{nk} и крутящего $L_{\tau k}$) моментов в кольце γ_k нет надобности определять напряженное состояние плиты. Для этого достаточно найти функции $I_k^*(t)$, через которые указанные величины определяются по формуле

$$L_{\tau k} - iL_{nk} = I_k^*(t). \quad (7)$$

Те же моменты в кольце выражаются через прогиб w или через изгибающие (M_n и M_τ) и крутящие ($H_{n\tau}$) моменты в плите на γ_k по формуле

$$\begin{aligned} \frac{L_{nk}}{A_k} + i \frac{L_{\tau k}}{C_k} &= -\frac{1}{2} \left(\Delta w + 4t^2 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} \right) = \\ &= \frac{1}{D(1-\nu^2)} [M_\tau - \nu M_n + i(1+\nu)H_{n\tau}]. \end{aligned} \quad (8)$$

Принимая во внимание физический смысл левой части (8), заключаем, что правая часть этой формулы остается инвариантной при переходе через γ_k из одной области плиты в другую. Другими словами, имеет место равенство

$$\left[\frac{M_\tau - \nu M_n + i(1+\nu)H_{n\tau}}{D(1-\nu^2)} \right]^+ = \left[\frac{M_\tau - \nu M_n + i(1+\nu)H_{n\tau}}{D(1-\nu^2)} \right]^-, \quad (9)$$

из которого легко можно непосредственно вывести граничные условия (5). Формула (9), очевидно, сохраняет силу и при отсутствии кольца, т. е. для ступенчатых плит, для которых такой результат получен другим путем М. П. Шереметьевым [1].

ЛИТЕРАТУРА

1. М. П. Шереметьев Украинский математический журнал, т. V, № 1, стр. 58 — 78, 1953.
2. Д. И. Шерман. ДАН СССР, т. XXVII, № 9 1940.