

I. O. ПРУСОВ, Ж. В. СТАРОВОЙТЕНКО

### ПРУЖНА РІВНОВАГА СКЛАДЕНОЇ СМУГИ

Розглянемо смугу, складену з двох спаяних по прямій  $L_0$  (рис. 1) смуг, одна з яких займає область  $-h_1 < y < 0$  ( $S_1^-$ ), а друга — область  $0 < y < h_2$  ( $S_2^+$ ). Пружні постійні матеріалу цих смуг  $\mu_j$  і  $\varkappa_j$  ( $j = 1, 2$ ).

Потрібно знайти напруженій стан у розглядуваній неоднорідній смузі в залежності від дії зовнішнього навантаження на прямих  $L_i$ , зосереджених сил ( $X_k^{(j)}, Y_k^{(j)}$ ) та зосереджених моментів  $M_k^{(j)}$ , прикладених відповідно в точках  $a_k^{(j)}$  і  $b_k^{(j)}$ , які належать області  $S_1^-$ , якщо  $j = 1$ , або  $S_2^+$ , якщо  $j = 2$  ( $k = 1, 2, \dots, N$ ).

Розв'язок аналогічної задачі для складеної смуги, навантаженої лише по лінії спаю, іншим методом одержаний в праці [2].

Деякі задачі для смуги з підкріплюючими пружними лінійними елементами розглянуті в праці [3]. Метод розв'язку даної задачі аналогічний [5].

Позначимо через  $\Phi_j(z)$  та  $\Psi_j(z)$  функції Колосова—Мусхелішвілі, за допомогою яких визначається напруженій стан в  $S_1^-$  (при  $j = 1$ ), та  $S_2^+$  (при  $j = 2$ ). Поширивши відомим чином [1] функцію  $\Phi_1(z)$  на область  $0 < y < h_1$  ( $S_1^+$ ), а функцію  $\Phi_2(z)$  на область  $-h_2 < y < 0$  ( $S_2^-$ ), знайдемо, що напружено-деформований стан в  $S_1^-$  та  $S_2^+$  визначається формулами

$$X_x + Y_y = 2 [\Phi_j(z) + \overline{\Phi_j(z)}], \quad (1)$$

$$Y_y - iX_y = \Phi_j(z) - \overline{\Phi_j(z)} + (z - \bar{z}) \overline{\Phi'_j(z)}, \quad (2)$$

$$2\mu_j \left( \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} \right) = \varkappa_j \Phi_j(z) + \overline{\Phi_j(z)} - (z - \bar{z}) \overline{\Phi'_j(z)} \quad (3)$$

за допомогою функції  $\Phi_1(z)$ , визначену в  $S_1^-$  і  $S_1^+$ , та функції  $\Phi_2(z)$ , визначену в  $S_2^+$  і  $S_2^-$ .

Функції  $\Phi_j(z)$  мають такі особливості:

$$\Phi_j(z) = -\frac{1}{2\pi} \left( \sum_k \frac{X_k^{(j)} + i Y_k^{(j)}}{1 + \varkappa_j} \cdot \frac{1}{z - a_k^{(j)}} \right), \quad (4)$$

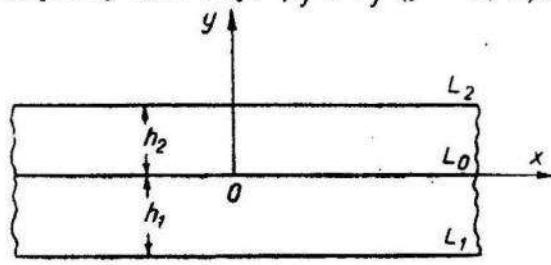


Рис. 1.

в  $S_1^-$ , якщо  $j = 1$ , і в  $S_2^+$ , якщо  $j = 2$ ;

$$\Phi_j(z) = \frac{1}{2\pi} \sum_k \left[ \frac{X_k^{(j)} - i Y_k^{(j)}}{1 + z_j} \cdot \frac{a_k^{(j)} - \bar{a}_k^{(j)}}{(z - \bar{a}_k^{(j)})^2} - \right. \\ \left. - \frac{z_j (X_k^{(j)} + i Y_k^{(j)})}{(1 + z_j)(z - \bar{a}_k^{(j)})} - \frac{i M_k^{(j)}}{(z - \bar{b}_k^{(j)})^2} \right] \quad (5)$$

в  $S_1^+$ , якщо  $j = 1$ , і в  $S_2^-$ , якщо  $j = 2$ . При умові, що  $\lim_{z \rightarrow t} (z - \bar{z}) \Phi'_j(z) = 0$  на  $L_0$ , за винятком, можливо, скінченного числа точок  $t$ , граничні умови задачі на основі (2) і (3) набирають вигляду

$$[\Phi_2(t) + \Phi_1(t)]^+ - [\Phi_2(t) + \Phi_1(t)]^- = 0 \text{ на } L_0, \quad (6)$$

$$(\Phi_2(t) - r_1 \Phi_1(t))^+ + r_2 [\Phi_2(t) - r_1 \Phi_1(t)]^- = 0 \text{ на } L_0, \quad (7)$$

$$\Phi_j(t) - \Phi_j(\bar{t}) + 2i h_j (-1)^j \overline{\Phi'_j(t)} = f_j(x) \text{ на } L_j (j = 1, 2), \quad (8)$$

де  $r_1 = \frac{1 + z_1}{r(1 + z_2)}$ ,  $r_2 = \frac{r + z_1}{1 + r z_2}$ ,  $r = \mu_1/\mu_2$ ,  $f_j(x) = Y_j - i X_j$  — відомі функції на  $L_j$ , згідно з припущенням, абсолютно інтегровані в інтервалі  $(-\infty, +\infty)$  і задовільняють умови Діріхле на будь-якому кінцевому інтервалі змінної  $x$ . Значками  $+$  та  $-$  зверху квадратних дужок (6) і (7) позначені граничні значення функцій на  $L_0$  із сторони  $S_j^+$  і  $S_j^-$ .

Приймемо, що зовнішнє навантаження на  $L_1$ ,  $L_2$  і зосереджені навантаження статично зрівноважуються. Внаслідок цього функції  $\Phi_j(z) \rightarrow 0$  при  $|z| \rightarrow \infty$ .

Позначимо праві частини (4) та (5) через  $R_j(z)$  та  $R_{0j}(z)$ . У відповідності з (4) та (5) граничні умови (6) і (7) тотожно задовільняються, якщо покласти

$$\Phi_1(z) = R_1(z) + \frac{a}{r_2} R_2(z) + \frac{b}{r_2} R_{01}(z) + I_A(z) + \\ + \frac{b}{r_2} I_B(z) + \frac{a}{r_2} I_D(z) \text{ в } S_1^-,$$

$$\Phi_1(z) = d R_1(z) + R_{01}(z) + a R_{02}(z) + d I_A(z) + I_B(z) + a I_C(z) \text{ в } S_1^+.$$

$$\Phi_2(z) = a r_1 R_1(z) + R_2(z) - b R_{02}(z) + a r_1 I_A(z) - b I_C(z) + I_D(z) \text{ в } S_2^+, \quad (9)$$

$$\Phi_2(z) = -\frac{d}{r_2} R_2(z) + \frac{a r_1}{r_2} R_{01}(z) + R_{02}(z) + \frac{a r_1}{r_2} I_B(z) + \\ + I_C(z) - \frac{d}{r_2} I_D(z) \text{ в } S_2^-,$$

де

$$\frac{1 + r_2}{1 + r_1} = a; \quad \frac{r_2 - r_1}{1 + r_1} = b; \quad \frac{1 - r_1 r_2}{1 + r_1} = d,$$

$$I_A(z) = \int_0^\infty A(\alpha) e^{i\alpha(z + ih_1)} d\alpha; \quad I_B(z) = \int_0^\infty B(\alpha) e^{-i\alpha(z - ih_1)} d\alpha;$$

$$I_C(z) = \int_0^\infty C(\alpha) e^{i\alpha(z+ih_2)} d\alpha; \quad I_D(z) = \int_0^\infty D(\alpha) e^{-i\alpha(z-ih_2)} d\alpha.$$

$A(\alpha), B(\alpha), C(\alpha), D(\alpha)$  — невідомі, взагалі комплекснозначні функції від дійсної змінної  $\alpha$ .

Для визначення функцій  $A(\alpha), B(\alpha), C(\alpha), D(\alpha)$  використаємо формули (8) і (9). Тоді, якщо представимо інтегралами Лапласа функції

$$\begin{aligned} \frac{1}{(t_j - z_0)^n} &= \frac{(-i)^n}{(n-1)!} \int_0^\infty \alpha^{n-1} e^{i\alpha(t_j - z_0)} d\alpha, \quad (\operatorname{Im} t > \operatorname{Im} z_0), \\ \frac{1}{(t_j - z_0)^n} &= \frac{i^n}{(n-1)!} \int_0^\infty \alpha^{n-1} e^{-i\alpha(t_j - z_0)} d\alpha, \quad (\operatorname{Im} t < \operatorname{Im} z_0), \\ f_j(x) &= \int_0^\infty [F_j(\alpha) e^{-i\alpha x} + F_j(-\alpha) e^{i\alpha x}] d\alpha, \end{aligned} \quad (10)$$

де  $F_j(\alpha) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} f_j(x) e^{i\alpha x} dx$ ,  $t_j = x + (-1)^j \cdot i h_j$ , ( $j = 1, 2$ ),  $z_0$  — яка-небудь точка із точок  $a_k^j, b_k^j, \bar{a}_k^j, \bar{b}_k^j$ , і прирівняємо в підінтегральному виразі коефіцієнти при  $e^{i\alpha x}$  і  $e^{-i\alpha x}$  окремо, одержимо систему чотирьох рівнянь:

$$\begin{aligned} (1 - de^{-2\alpha h_1}) A(\alpha) + \frac{2\alpha h_1 b}{r_2} e^{-2\alpha h_1} \bar{B}(\alpha) - \alpha e^{-\alpha(h_1+h_2)} C(\alpha) + \\ + \frac{2\alpha h_1 a}{r_2} e^{-\alpha(h_1+h_2)} \bar{D}(\alpha) = k_1(\alpha); \\ - 2\alpha h_1 A(\alpha) + \left( \frac{b}{r_2} e^{-2\alpha h_1} - 1 \right) \bar{B}(\alpha) + \frac{a}{r_2} e^{-\alpha(h_1+h_2)} \bar{D}(\alpha) = k_2(\alpha); \\ - ar_1 e^{-\alpha(h_1+h_2)} A(\alpha) - (be^{-2\alpha h_2} + 1) C(\alpha) - 2\alpha h_2 \bar{D}(\alpha) = k_3(\alpha); \\ 2\alpha h_2 ar_1 e^{-\alpha(h_1+h_2)} A(\alpha) - \frac{ar_1}{r_2} e^{-\alpha(h_1+h_2)} \bar{B}(\alpha) - 2\alpha h_2 be^{-2\alpha h_2} C(\alpha) + \\ + \left[ 1 + \frac{de^{-2\alpha h_2}}{r_2} \right] \bar{D}(\alpha) = k_4(\alpha), \end{aligned} \quad (11)$$

де

$$\begin{aligned} k_1(\alpha) = - \sum_{k=1}^N \left\{ \left[ -id \cdot p_k^{(1)} + \frac{2\alpha h_1 b}{r_2} (p_k^{(1)} \alpha (a_k^{(1)} - \bar{a}_k^{(1)}) + ix_1 \bar{p}_k^{(1)}) \right] e^{-\alpha(h_1+ia_k^{(1)})} + \right. \\ + \left[ \bar{p}_k^{(1)} (a_k^{(1)} - \bar{a}_k^{(1)} + 2ih_1) \alpha - ix_1 p_k^{(1)} \right] e^{-\alpha(h_1+i\bar{a}_k^{(1)})} + a \left[ \bar{p}_k^{(2)} (a_k^{(2)} - \bar{a}_k^{(2)} + \right. \\ \left. \left. + 2 \frac{ih_1}{r_2} \right) \alpha - ix_2 p_k^{(2)} \right] e^{-\alpha(h_1+i\bar{a}_k^{(2)})} - \frac{i\alpha M_k^{(1)}}{2\pi} e^{-\alpha(h_1+i\bar{b}_k^{(1)})} - \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -M_k^{(2)} \frac{i\alpha a}{2\pi} e^{-\alpha(h_1 + i\bar{b}_k^{(2)})} - M_k^{(1)} \frac{ih_1 b}{\pi r_2} \alpha^2 e^{-\alpha(h_1 + i\bar{b}_k^{(1)})} \Big\} + F_1(-\alpha); \\
k_2(\alpha) = & - \sum_{k=1}^N \left\{ i\bar{p}_k^{(1)} e^{-\alpha(h_1 + i\bar{a}_k^{(1)})} + \right. \\
& + \frac{b}{r_2} \left[ p_k^{(1)} (a_k^{(1)} - \bar{a}_k^{(1)}) \alpha + i\chi_1 \bar{p}_k^{(1)} \right] e^{-\alpha(h_1 + i\bar{a}_k^{(1)})} + \\
& + \frac{a}{r_2} i\bar{p}_k^{(2)} e^{-\alpha(h_1 + i\bar{a}_k^{(2)})} - M_k^{(1)} \frac{i\alpha b}{2\pi r_2} e^{-\alpha(h_1 + i\bar{b}_k^{(1)})} \Big\} + \bar{F}_1(\alpha); \\
k_3(\alpha) = & - \sum_{k=1}^N \left\{ -b [i\chi_2 p_k^{(2)} - \alpha (a_k^{(2)} - \bar{a}_k^{(2)}) \bar{p}_k^{(2)}] e^{-\alpha(h_2 + i\bar{a}_k^{(2)})} + \right. \\
& + i\bar{p}_k^{(2)} e^{-\alpha(h_2 + i\bar{a}_k^{(2)})} + i\alpha r_1 p_k^{(1)} e^{-\alpha(h_1 + i\bar{a}_k^{(1)})} - M_k^{(2)} \frac{i\alpha b}{2\pi} e^{-\alpha(h_2 + i\bar{b}_k^{(2)})} \Big\} + \\
& + F_2(-\alpha); \\
k_4(\alpha) = & - \sum_{k=1}^N \left\{ \frac{\alpha r_1}{r_2} \left[ p_k^{(1)} (\bar{a}_k^{(1)} - a_k^{(1)} + 2ih_2 r_2) \alpha - i\chi_1 \bar{p}_k^{(1)} \right] e^{-\alpha(h_2 + i\bar{a}_k^{(1)})} + \right. \\
& + [p_k^{(2)} (\bar{a}_k^{(2)} - a_k^{(2)} + 2ih_2) \alpha - i\chi_2 \bar{p}_k^{(2)}] e^{-\alpha(h_2 + i\bar{a}_k^{(2)})} + [i\bar{p}_k^{(2)} \frac{d}{r_2} - \\
& - 2\alpha h_2 b (\bar{p}_k^{(2)} (\bar{a}_k^{(2)} - a_k^{(2)}) \alpha + i\chi_2 p_k^{(2)})] e^{-\alpha(h_2 + i\bar{a}_k^{(2)})} + \\
& + M_k^{(1)} \frac{i\alpha a r_1}{2\pi r_2} e^{-\alpha(h_2 + i\bar{b}_k^{(1)})} + M_k^{(2)} \frac{i\alpha}{2\pi} e^{-\alpha(h_2 + i\bar{b}_k^{(2)})} - \\
& - M_k^{(2)} \frac{i\alpha^2 h_2 b}{\pi} e^{-\alpha(h_2 + i\bar{b}_k^{(2)})} \Big\} + \bar{F}_2(\alpha); \\
p_k^{(1)} = & \frac{X_k^{(1)} + iY_k^{(1)}}{2\pi(1+\chi_1)}; \quad p_k^{(2)} = \frac{X_k^{(2)} + iY_k^{(2)}}{2\pi(1+\chi_2)}.
\end{aligned}$$

При  $h_j \rightarrow \infty$  із системи (11) знаходимо, що  $A(\alpha) = B(\alpha) = C(\alpha) = D(\alpha) = 0$ . Отже, пружна рівновага спаяних із різних матеріалів півплощин під дією зосереджених сил і моментів визначається формулами (9), якщо покласти в них інтегральні члени рівними нулеві.

#### ЛІТЕРАТУРА

1. Н. И. Мусхелишвили. Некоторые основные задачи математической теории упругости. Изд. АН СССР, 1954.
2. С. Е. Бирман. К задаче об упругом равновесии составной полосы. ДАН СССР, т. 62, 2 (1948).
3. М. П. Шереметьев, Д. Г. Хлебников. Згин нескінченної смуги з підкріпленим краєм. Прикладна механіка, 2 (1961).
4. Ю. А. Шевляков, А. К. Привариков. До розрахунку шаруватих основ. Прикладна механіка, т. 8, 2 (1962).
5. І. О. Прусов. Стиснення пружних півплощин. Питання механіки і математики. Вид. ЛДУ, вип. 2, 1962.