

О.М.Горечко

ВЗАЄМОДІЯ СЛАБИХ УДАРНИХ ХВІЛЬ З ТОВСТОСТІННИМ ПРУЖНИМ ЦИЛІНДРОМ,  
ЯКИЙ ЗНАХОДИТЬСЯ В АКУСТИЧНОМУ СЕРЕДОВИЩІ

Відомі методи розв'язування нестационарних задач взаємодії слабих ударних хвиль з деформівними перешкодами [3, 4] ефективно застосовуються, якщо пружний об'єкт описується лінійними рівняннями теорії тонких пружних оболонок [2]. Методом поліномів Лагерра [1] розв'яземо нестационарну задачу взаємодії слабих ударних хвиль з товстостінним пружним циліндром.

I. Розглянемо пружний циліндр безмежної довжини, заповнений ідеальною стисливовою рідиною густини  $\rho_1$ , зі швидкістю поширення звуку  $C_1$ , який знаходиться в просторі ідеальної стисливової рідини з характеристиками  $\rho_2$  і  $C_2$ . Нехай із зовнішнього середовища на початково нерухомий циліндр падає плоска або циліндрична хвиля тиску  $P = \rho c^2 Q(\bar{R}, t)$ , а в заповнювачі знаходиться джерело циліндричних хвиль  $P_i = \rho c^2 Q_i(\bar{R}, t)$ , причому фронти хвиль  $P_i$  ( $i=1,2$ ) паралельні до твірної циліндра. Поведінка товстостінної циліндричної оболонки описується рівняннями Ламе, а рух зовнішнього середовища і заповнювача – хвильовим рівнянням на тиск.

Віднесемо циліндр до циліндричної системи координат  $(R, \varphi, Z)$ , вісь  $Z$  якої збігається з віссю циліндра. У такій постановці задача плоска, тобто всі шукані величини не залежать від змінної  $Z$ . Рівняння Ламе розділимо за допомогою функцій

$$\theta = \frac{1}{\zeta} \frac{\partial}{\partial \zeta} (\zeta u) + \frac{1}{\zeta} \frac{\partial v}{\partial \varphi}; \quad \chi = \frac{1}{2\zeta} \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} (\zeta v) - \frac{\partial u}{\partial \varphi} \right], \quad (I.I)$$

де  $\zeta = R/R_2$  – безрозмірна радіальна координата;  $\vec{u}(u, v, \varphi)$  – вектор зміщень, віднесений до зовнішнього радіуса циліндра  $R_2$ . З допомогою функцій (I.I) у розглядуваному плоскому випадку розв'язу-

вания рівнянь Ламе еквівалентне розв'язуванню хвильових рівнянь

$$\begin{aligned} \frac{1}{\tau} \frac{\partial}{\partial \tau} \left( \tau \frac{\partial \theta}{\partial \tau} \right) + \frac{1}{\tau^2} \frac{\partial^2 \theta}{\partial \varphi^2} &= \frac{\partial^2 \theta}{\partial \tau^2}; \\ \frac{1}{\tau} \frac{\partial}{\partial \tau} \left( \tau \frac{\partial X}{\partial \tau} \right) + \frac{1}{\tau^2} \frac{\partial^2 X}{\partial \varphi^2} &= \frac{1}{b^2} \frac{\partial^2 X}{\partial \tau^2}, \end{aligned} \quad (I.2)$$

записаних у безрозмірних величинах  $\tau = C_L t / R_2$ ,  $b = C_T / C_L$ ,  $C_T$  – швидкості поширення поперечних і поздовжніх хвиль у циліндрі.

Тиск у заповнівачі ( $i = 1$ ) та зовнішньому середовищі ( $i = 2$ ) записуємо у вигляді суми падаючого  $P_i$  та збуреного  $p_i = P_i C_i^2 q_i$  тисків. Збурені безрозмірні тиски  $q_i$  задовільняють хвильові рівняння

$$\frac{1}{\tau} \frac{\partial}{\partial \tau} \left( \tau \frac{\partial q_i}{\partial \tau} \right) + \frac{1}{\tau^2} \frac{\partial^2 q_i}{\partial \varphi^2} = \frac{1}{a_i^2} \frac{\partial^2 q_i}{\partial \tau^2} \quad (i = 1, 2), \quad (I.3)$$

де  $a_i = C_i / C_L$ ,  $C_i$  – швидкості поширення звуку в заповнівачі та зовнішньому середовищі.

Рівняння (I.2), (I.3) необхідно розв'язати при нульових початкових і граничних умовах безвідцінного контакту пружного й акустичного середовища, які в термінах функцій  $\Theta : X$  записуємо у вигляді

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \tau^2} - 2b^2 \left[ \frac{1}{\tau} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{\tau} \frac{\partial \Theta}{\partial \tau} + 2b^2 \frac{\partial}{\partial \tau} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \left( \frac{1}{\tau} X \right) \right] + \\ + \mu_i a_i^2 \frac{\partial^2 q_i}{\partial \tau^2} = - \mu_i a_i^2 \frac{\partial^2 Q_i}{\partial \tau^2}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2 \frac{\partial}{\partial \varphi} \left( \frac{\partial \Theta}{\partial \tau} - \frac{1}{\tau} \Theta \right) + 2b^2 \left( \frac{1}{b^2} \frac{\partial^2 X}{\partial \tau^2} - \frac{2}{\tau} \frac{\partial^2 X}{\partial \varphi^2} - 2 \frac{\partial X}{\partial \tau} \right) = 0, \\ \frac{\partial \Theta}{\partial \tau} - \frac{2b^2}{\tau} \frac{\partial X}{\partial \varphi} + a_i^2 \frac{\partial^2 q_i}{\partial \tau^2} = - a_i^2 \frac{\partial^2 Q_i}{\partial \tau^2}, \end{aligned} \quad (I.4)$$

при  $\tau = R_1 / R_2$ ,  $i = 1$  та  $\tau = 1$ ,  $i = 2$ . У співвідношеннях (I.4)  $\mu_i = \rho_i / \rho_0$ ,  $\rho_i$  ( $i = 1, 2$ ) – густини заповнівача і зовнішнього середовища;  $\rho_0$  – густина циліндра;  $R_1$  – внутрішній радіус ци-

ліндра. Всі шукані функції повинні бути обмеженими в областях, де во-  
ни визначені.

2. Згідно з методом поліномів Лагерра [1] у розглядуваному просто-  
му випадку залишемо шукані функції у вигляді рядів

$$\Theta(\tau, \varphi, \tau) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \Theta_{mn}(\tau) L_n(\tau) \cos m\varphi,$$

$$X(\tau, \varphi, \tau) = 2b^2 \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} X_{mn}(\tau) L_n(\tau) \sin m\varphi,$$

$$q_i(\tau, \varphi, \tau) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} q_{imn}(\tau) L_n(\tau) \cos m\varphi \quad (i=1,2). \quad (2.1)$$

Тоді, зважаючи на нульові початкові умови задачі, коефіцієнти рядів  
(2.1) знаходяться як розв'язки послідовностей рівнянь Бесселя

$$\frac{1}{\tau} \frac{d}{d\tau} \left( \tau \frac{d\Theta_{mn}}{d\tau} \right) - \left( 1 + \frac{m^2}{\tau^2} \right) \Theta_{mn} = \sum_{j=0}^{n-1} (n+j-j) \Theta_{mj},$$

$$\frac{1}{\tau} \frac{d}{d\tau} \left( \tau \frac{dX_{mn}}{d\tau} \right) - \left( \frac{1}{b^2} + \frac{m^2}{\tau^2} \right) X_{mn} = \frac{1}{b^2} \sum_{j=0}^{n-1} (n+j-j) X_{mj},$$

$$\frac{1}{\tau} \frac{d}{d\tau} \left( \tau \frac{dq_{imn}}{d\tau} \right) - \left( \frac{1}{a_i^2} + \frac{m^2}{\tau^2} \right) q_{imn} = \frac{1}{a_i^2} \sum_{j=0}^{n-1} (n+j-j) q_{imj}, \quad (2.2)$$

обмежені у відповідних областях при таких граничних умовах на поверх-  
нях  $\tau=R_1/R_2$  ( $i=1$ ) і  $\tau=1$  ( $i=2$ ):

$$\Theta_{mn} - 2b^2 \left[ \frac{1}{\tau} \frac{d\Theta_{mn}}{d\tau} - \frac{m^2}{\tau^2} \Theta_{mn} + m \frac{d}{d\tau} \left( \frac{X_{mn}}{\tau} \right) \right] + \mu_i a_i^2 q_{imn} =$$

$$= -\mu_i a_i^2 Q_{imn} - \sum_{j=0}^{n-1} (n+j-j) [\Theta_{mj} + \mu_i a_i^2 (q_{imj} + Q_{imj})],$$

$$\left( \frac{1}{b^2} + 2 \frac{m^2}{\tau^2} \right) X_{mn} - \frac{dX_{mn}}{d\tau} - 2 \frac{d}{d\tau} \left( \frac{\Theta_{mn}}{\tau} \right) = -\frac{1}{b^2} \sum_{j=0}^{n-1} (n+j-j) X_{mj} \quad (2.3)$$

$$\frac{d\Theta_{mn}}{d\tau} - \frac{m}{\tau} \Theta_{mn} + a_i^2 \frac{dq_{imn}}{d\tau} = -a_i^2 \frac{dQ_{imn}}{d\tau}.$$

Розв'язок задачі (2.2), (2.3) записуємо у вигляді

$$\theta_{mn}(\tau) = \sum_{l=0}^n X_{n-l}^1 GI_{ml}(\tau) + X_{n-l}^2 GK_{ml}(\tau),$$

$$X_{mn}(\tau) = \sum_{l=0}^n X_{n-l}^3 GI_{ml}\left(\frac{\tau}{b}\right) + X_{n-l}^4 GK_{ml}\left(\frac{\tau}{b}\right),$$

$$q_{1mn}(\tau) = \sum_{l=0}^n X_{n-l}^5 GI_{ml}\left(\frac{\tau}{a_1}\right); q_{2mn}(\tau) = \sum_{l=0}^n X_{n-l}^6 GK_{ml}\left(\frac{\tau}{a_2}\right). \quad (2.4)$$

де  $GI_{mn}(x)$  і  $GK_{mn}(x)$  – фундаментальні розв'язки систем виду (2.2), означені в [I]. Вектор  $\bar{X}_n$  з компонентами  $X_n^j$  ( $j=1,6$ ) знаходимо як розв'язок системи лінійних алгебраїчних рівнянь

$$A_{mo} \bar{X}_n = \bar{f}_{mn} - \sum_{j=1}^6 A_{mj} \bar{X}_{n-j}, \quad (2.5)$$

де  $\bar{f}_{mn}$  – вектор з компонентами  $f_{mn}^j$  ( $j=1,6$ ), які дорівнюють правим частинам умов (2.3), а коефіцієнти  $a_{mn}^{ij}$  ( $i,j=1,6$ ) матриці  $A_{mn}$  виражаються через функції  $GI_{mn}(x)$  і  $GK_{mn}(x)$  з допомогою підстановки розв'язків (2.4) в умови (2.3). Відзначимо, що основна матриця системи (2.5) є трикутною блочно-тепліцею матрицею з блоками  $A_{mn}$ . Тому розв'язування системи (2.5) можна звести до послідовного розв'язування систем шостого порядку. Саме в такому вигляді і записана система (2.5).

За знайденими функціями  $\theta$  і  $X$  з допомогою співвідношень (I.I) знаходимо компоненти  $u$  і  $v$  вектора пружного переміщення в циліндри, а отже, і всі інші характеристики напруженно-деформованого стану циліндра.

3. На рис. I показані графіки зміщень у трьох характерних точках зовнішньої поверхні суцільного пружного циліндра під дією плоскої хвилі тиску типу сходинки ( $Q(\tau, \varphi, t) = H(t + \tau a_1 \cos \varphi - a_2)$ ) при таких значеннях безрозмірних параметрів:  $b=0,541$ ;  $a_2 = 0,246$ ;  $M_2 = 0,13$ . Суцільними кривими на рисунках зображені графіки нормальних зміщень, штриховими – тангенціальних в точці  $\varphi = \frac{\pi}{2}$ .

При розрахунках у розкладах по Фур'є та Лагерру враховували по 16 членів.

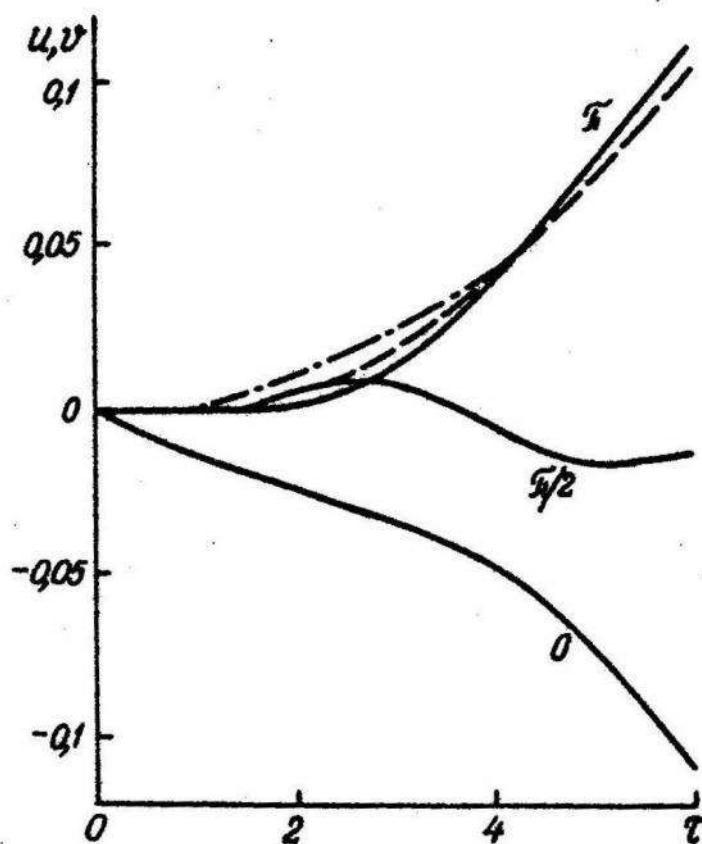


Рис. I.

Як видно з рис. I, початок зростання зміщень збігається з моментами приходу у відповідні точки пружної поздовжньої хвилі по циліндру. Монотонна зміна нормального зміщення  $u$  при  $\varphi = 0, \pi$  і тангенціального зміщення  $v$  при  $\varphi = \pi/2$  вказує на наявність зміщення циліндра як хорсткого цілого. Зміщення центра циліндра показано на рис. I штрих-пунктирною лінією. Цікаво відзначити, що для суцільного пружного циліндра зміщення його як хорсткого цілого все не описується первим членом розкладу нормального зміщення в ряд Фур'є, як це робиться у задачах гідропружності для циліндричних оболонок [4]. На рис. 2 зображені графіки прогинів зовнішньої поверхні суцільного циліндра, тобто графіки величини  $u - u_0 \cos \varphi$ , де  $u_0$  — зміщення центра циліндра, залежно від безрозмірного часу  $T$ .

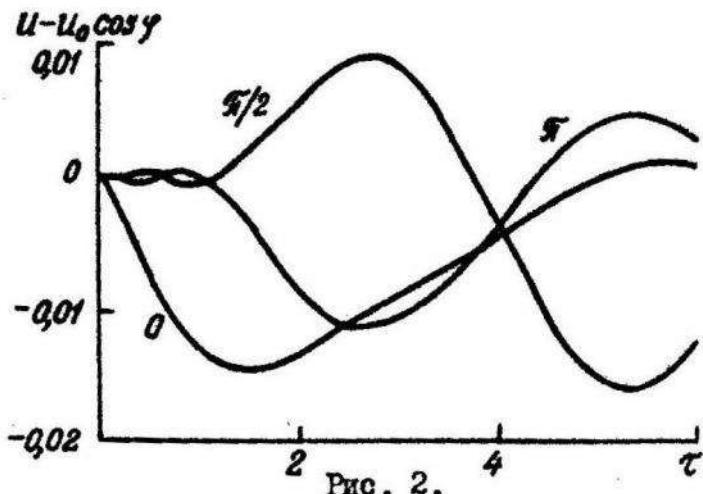


Рис. 2.

Аналіз деформації зовнішньої поверхні циліндра показує, що найбільших значень досягають прогини в точці зустрічі хвилі з циліндром. Суцільний пружний циліндр в перехідному процесі лишається стиснутим вздовж напрямку падіння хвилі тільки до моменту часу, поки акустична хвиля не досягне точки  $\varphi = \pi/2$  на поверхні циліндра, після чого циліндр витягується в цьому напрямку.

Список літератури: 1. Галазюк В.А., Горечко А.М. Про один метод розв'язування динамічних задач теорії пружності в сферичних та циліндричних координатах. - ДАН УРСР. Сер. А, 1980, № 6. 2. Горшков А.Г. Взаимодействие ударных волн с деформируемыми преградами. - Итоги науки и техники. Сер. Мех. деформ. тверд. тела, 1979, № 13. 3. Григорьев Э.И., Горшков А.Г. Нестационарная гидроупругость оболочек. - Л.: Судостроение, 1974. 4. Кубенко В.Д. Нестационарное взаимодействие элементов конструкций со средой. - Киев: Наукова думка, 1979.

Стаття надійшла в редколегію 13.01.81