

Д.Г.Хлебніков, Л.В.Гошко

РОЗРАХУНОК ЗУСИЛЛЯ, ЩО КОМПЕНСУЄ
ВІДХИЛЕННЯ ФОРМИ УЩІЛЬНЮЮЧОГО ЕЛЕМЕНТА
У ВИГЛЯДІ ТОНКОЇ КІЛЬЦЕВОЇ ПЛАСТИНКИ
ЗМІННОЇ ТОВЩИНИ

Розглянемо клапан ущільнюючого з'єднання у формі тонкої кільцевої пластинки радіально-змінної товщини. Пластика розташована на жорсткій опорі, що має вигляд кола радіуса δ , і притискається до опори осьовим зусиллям P , яке передається на пластинку через центральне жорстке ядро радіуса C . Крім цього, на верхню поверхню пластинки діє рівномірно розподілений по кільцю $C \leq r \leq R$ тиск q_1 , а на нижню - тиск q_2 , розподілений по колу радіуса δ /рис. 1/.

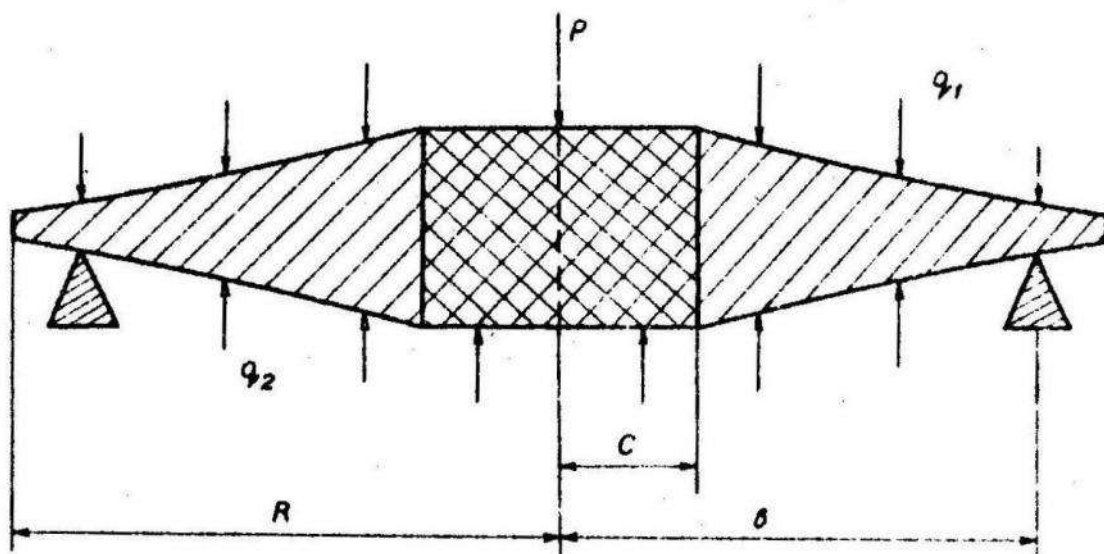


Рис. 1.

Вважається, що опора не є ідеально плоскою. Її відхилення має характер циклічної симетрії і описується функцією

$$f(\varphi) = \frac{d}{2} (1 + \cos n\varphi), \quad (1)$$

де φ - полярний кут; d - максимальна величина зазора.

Розглянемо задачу визначення мінімальної величини зусилля P , яке необхідне для забезпечення безвідривного контакту між пластинкою й опорою за рахунок деформації пластичного елемента.

Диференціальне рівняння згину тонкої пластинки радіально-змінної товщини має вигляд [2]

$$D \Delta \Delta W + \frac{dD}{dz} \left(2 \frac{\partial^3 W}{\partial z^3} + \frac{2+\nu}{z} \frac{\partial^2 W}{\partial z^2} - \frac{1}{z^2} \frac{\partial W}{\partial z} + \frac{2}{z^2} \frac{\partial^3 W}{\partial z \partial \varphi^2} - \frac{3}{z^3} \frac{\partial^2 W}{\partial \varphi^2} \right) + \frac{d^2 D}{dz^2} \left(\frac{\partial^2 W}{\partial z^2} + \frac{\nu}{z} \frac{\partial W}{\partial z} + \frac{\nu}{z^2} \frac{\partial^2 W}{\partial \varphi^2} \right) - q = 0, \quad /2/$$

де W - прогин пластинки; E ; ν - модуль Юнга та коефіцієнт Пуассона; $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial z^2} + \frac{1}{z} \frac{\partial}{\partial z} + \frac{1}{z^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$; $D = \frac{E h^3}{12(1-\nu)}$; $h(z)$ - змінна товщина пластинки.

Зовнішнє навантаження на пластинку $q = q(z, \varphi)$ можна записати у вигляді

$$q(z, \varphi) = q_1 - q_2 \chi(b-z) - q_0(\varphi) \delta(z-b), \quad /3/$$

де $\delta(u)$ - дельта-функція Дірака; $\chi(u)$ - одинична функція Хевісайда.

Для визначення прогину $W(z, \varphi)$ рівняння /2/ слід розв'язати при граничних умовах жорсткого заземлення при $z = c$:

$$W = 0; \quad \frac{\partial W}{\partial z} = 0 \quad /4/$$

та вільного краю при $z = R$

$$\frac{\partial^2 W}{\partial z^2} + \nu \left(\frac{1}{z} \frac{\partial W}{\partial z} + \frac{1}{z^2} \frac{\partial^2 W}{\partial \varphi^2} \right) = 0, \quad /5/$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \Delta W + \frac{1-\nu}{z} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{z} \frac{\partial^2 W}{\partial \varphi^2} \right) = 0.$$

Якщо зусилля P , що притискає пластинку до опори таке, що контакт відбувається по всій довжині опорного кола, то умова контакту має вигляд

$$W(b, \varphi) = f(\varphi). \quad /6/$$

Згідно з /1/ та /6/ прогин $W(z, \varphi)$, а також невідомий контактний тиск $q_0(\varphi)$ шукаємо у вигляді

$$W(z, \varphi) = W_0(z) + W_n(z) \cos n\varphi, \quad /7/$$

$$q_0(\varphi) = p_0 + p_n \cos n\varphi. \quad /8/$$

З умов рівноваги пластинки та знакосталості контактного тиску знаходимо

$$\rho = \rho_n = \frac{\rho}{2\pi b} + \frac{q_1(R^2 - c^2)}{2b} - \frac{q_2 b}{2} \quad /9/$$

Після підстановки виразів /7/, /8/ у рівняння /2/ для визначення $W_n(z)$ одержимо звичайне диференціальне рівняння зі змінними коефіцієнтами, яке у випадку зміни товщини за степеневим законом

$$h(z) = h_0 \left(\frac{z}{R} \right)^{\frac{m}{3}} \quad /10/$$

має вигляд [4]

$$\frac{d^4 W_n}{dz^4} + \frac{2(1+m)}{z} \frac{d^3 W_n}{dz^3} - \frac{1+2n^2-m(1+\nu+m)}{z^2} \frac{d^2 W_n}{dz^2} + \frac{(1-m)(1+2n^2-\nu m)}{z^3} \frac{dW_n}{dz} + \frac{n^2(n^2-4+3m-\nu m(m-1))}{z^4} W_n = \frac{\rho_n}{D} \quad /11/$$

З /4/, /5/, /7/ отримуємо крайові умови для функції $W_n(z)$

$$W_n(c) = W_n'(c) = 0, \quad /12/$$

$$W_n''(R) + \frac{\nu}{R} W_n'(R) - \frac{\nu R^2}{R^2} W_n(R) = 0,$$

$$W_n'''(R) + \frac{1}{R} W_n''(R) - \frac{1+(2-\nu)n^2}{R^2} W_n'(R) + \frac{(3-\nu)n^2}{R^3} W_n(R) = 0. \quad /13/$$

Загальний розв'язок рівняння /11/ записується як

$$W_n(z) = C_1 \left(\frac{z}{R} \right)^{\lambda_1} + C_2 \left(\frac{z}{R} \right)^{\lambda_2} + C_3 \left(\frac{z}{R} \right)^{\lambda_3} + C_4 \left(\frac{z}{R} \right)^{\lambda_4} + W_n^*(z), \quad /14/$$

$$\lambda_1 = \sqrt{\alpha + \sqrt{\alpha^2 - \beta}} - 1 + \frac{m}{2}; \quad \lambda_2 = \sqrt{\alpha - \sqrt{\alpha^2 - \beta}} - 1 + \frac{m}{2};$$

$$\lambda_3 = -\sqrt{\alpha + \sqrt{\alpha^2 - \beta}} - 1 + \frac{m}{2}; \quad \lambda_4 = -\sqrt{\alpha - \sqrt{\alpha^2 - \beta}} - 1 + \frac{m}{2};$$

$$\alpha = 1 + n^2 - \frac{m}{2}(1+\nu) + \frac{m^2}{4};$$

$$\beta = \frac{(2-m)^4}{16} + \frac{(2-m)^2}{4} (2n^2 + m(1-\nu)) + n^2(n^2 - 2 + m - (1-m)(2-m\nu)).$$

/15/

Частинний розв'язок $W_n^*(z)$, знайдений символічним способом [3], має вигляд

$$W_n^*(z) = \begin{cases} 0 & b \leq z \leq R \\ -\frac{\rho_n b^3}{D_0} \left(\frac{R}{b}\right)^m \sum_{i=1}^4 A_i \left(\frac{b}{z}\right)^{\lambda_i} & \text{при } c \leq z < b \end{cases} \quad /16/$$

де $D_0 = \frac{E h_0^3}{12(1-\nu)}$; $A_1 = \frac{1}{(\lambda_1 - \lambda_2)(\lambda_1 - \lambda_3)(\lambda_1 - \lambda_4)}$; $A_2 = \frac{1}{(\lambda_2 - \lambda_1)(\lambda_2 - \lambda_3)(\lambda_2 - \lambda_4)}$;

$$A_3 = \frac{1}{(\lambda_3 - \lambda_1)(\lambda_3 - \lambda_2)(\lambda_3 - \lambda_4)}; \quad A_4 = \frac{1}{(\lambda_4 - \lambda_1)(\lambda_4 - \lambda_2)(\lambda_4 - \lambda_3)} \quad /17/$$

З умов /12/, /13/ маємо систему

$$\sum_{j=1}^4 a_{ij} C_j^* = b_j; \quad (i=1,2,3,4) \quad /18/$$

для визначення сталих

$$C_j^* = \frac{D_0 b^m}{\rho_n b^3 R^m} C_j; \quad (j=1,2,3,4), \quad /19/$$

де $a_{1j} = \left(\frac{R}{c}\right)^{\lambda_j}$; $a_{2j} = \lambda_j \left(\frac{R}{c}\right)^{\lambda_j}$; $a_{3j} = \lambda_j^2 + (1-\nu)\lambda_j - n^2\nu$;

$$a_{4j} = \lambda_j^3 + 2\lambda_j^2 - n^2\lambda_j(2-\nu) - n^2(3-\nu);$$

$$b_1 = \sum_{j=1}^4 A_j \left(\frac{b}{c}\right)^{\lambda_j}; \quad b_2 = \sum_{j=1}^4 A_j \lambda_j \left(\frac{b}{c}\right)^{\lambda_j}; \quad b_3 = b_4 = 0. \quad /20/$$

Зусилля P визначаємо з умови /6/. Використовуючи /1/ та /8/, дістаємо

$$W_n(b) = \frac{d}{2} \quad /21/$$

Звідси на основі /7/, /14/ та /19/ одержуємо формулу для визначення мінімального зусилля P

$$P = \frac{\pi d D_0}{b^2 S_n(b)} - q_1 \pi (R^2 - c^2) + q_2 \pi b^2, \quad /22/$$

де $S_n(b) = \sum_{i=1}^4 C_i^* \left(\frac{R}{b}\right)^{\lambda_i + m}$

а сталі C_i^* визначаємо з системи /18/.
Випадок для клапана сталої товщини ($m=0$) досліджено у праці [1].

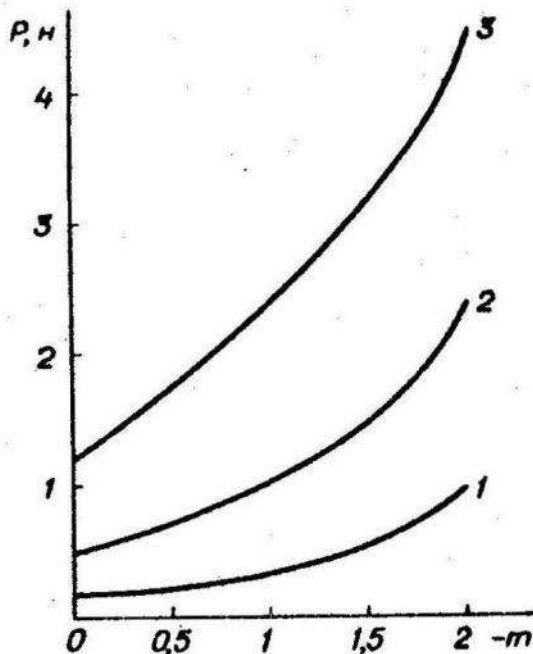


Рис. 2.

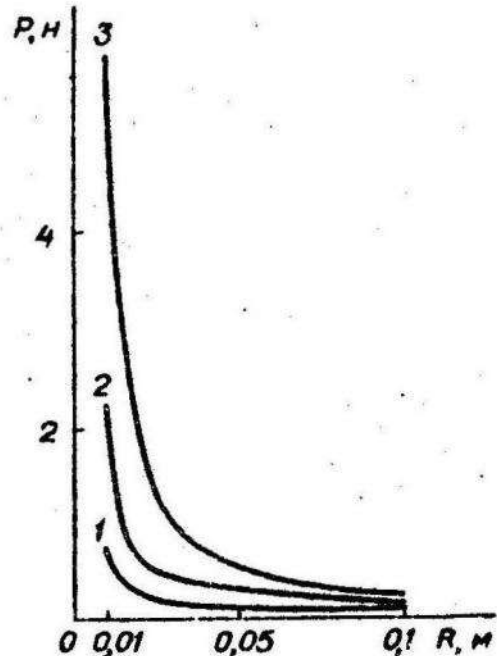


Рис. 3.

На рис. 2, 3 показані графіки залежності зусилля P від показника m /формула 10/ при $R = 0,02$ м і від радіуса R при $m = -0,5$ для випадку $q_1 = q_2 = 0$. Криві 1-3 відпові-
дають значенням $h_0 = 0,001$ м; $0,0015$ м; $0,002$ м.

Одержані результати легко перенести на випадок, коли функ-
ція відхилення форми f задається рядом Фур'є загального
вигляду.

1. Г у р н я к Д.И., Х л е б н и к о в Д.Г. Неосесимет-
ричная задача формирования герметичного контакта путем деforma-
ции элементов в виде тонких кольцевых пластин // Сб. некоторых
задач расчета элементов конструкций. - Львов, 1968. Рукопись деп.
в УкрНИИТИ 05.01.1968. № 102 - Ук88. 2. К о в а л е н к о А.Д.
Круглые пластины переменной толщины. М., 1969. 3. К р ы л о в А.Н.
О некоторых дифференциальных уравнениях математической физики,
имеющих приложения в технических вопросах. Л., 1950. 4. Л е -
в и н А.В. Расчет на статический изгиб и на вибрацию дисков
гиперболического профиля // Журн. техн. физ. 1937. № 17. С.1754-
1767.

Стаття надійшла до редколегії 17.03.89