

Підставляючи врещті /10/ в другу крайову умову /2/, одержуємо систему лінійних алгебраїчних рівнянь відносно шуканих коефіцієнтів  $\gamma_k$

$$\sum_{k=1}^m \gamma_k W_{N,k}(a_N, a_N) = [D_N(a_N)]^{-1} \Gamma_N - W_{N,0}(a_N, a_N). /14/$$

Знаючи коефіцієнти  $\gamma_k$ , визначаємо всі шукані вектор-функції за формулами /10/. Таким чином, поставлена багатоточкова задача спряження повністю розв'язана. Алгоритм цього розв'язку реалізовано у вигляді Фортран-програми для ОМ ЕС-1045, за допомогою якої можна розрахувати, зокрема, складені оболонки обертання з малими видавками або ребрами жорсткості.

1. Григоренко Я.М., Беспалова Е.И.,  
Китайгородский А.Б., Шинкарев Я.И. Свободные колебания элементов оболочных конструкций. К., 1986.  
2. Григоренко Я.М., Мухомед А.П. Решение задач теории оболочек на ЭВМ. К., 1979. 3. Касти Дж., Кала-ба Р. Методы погружения в прикладной математике. М., 1976.

Стаття надійшла до редколегії 14.05.90

УДК 539.3:519.6

Г.А.Шинкаренко

АПРОКСИМАЦІЯ ВАРІАЦІЙНИХ ЗАДАЧ ЕЛЕКТРОВ"ЯЗКОПРУЖНОСТІ"  
І. НАПІВДИСКРЕТИЗАЦІЯ ГАЛЬОРКІНА

У праці /5/ з урахуванням ненульового струму провідності та в"яzkості та в"яzkості за Фойгтом сформульовано початково-крайову задачу електров"язкопружності та відповідну її варіаційну задачу в термінах пружних зміщень та електричного потенціалу. Там же при практично вживаних додушеннях відносно даних задачі доведено існування єдиного розв'язку варіаційної задачі, що володіє скінченною енергією.

У даній статті будеться чисельна схема розв'язування згаданої задачі, в основу якої покладено напівдискретизацію Гальоркіна з використанням просторів апроксимацій методу скінчених елементів та однокрокову рекурентну схему інтегрування в часі. У першій частині наведено основні спiввiдношення для знаходження напiвдискретних апроксимацiй та обчислено aпpiorнi oцiнki

швидкостi iх збiжностi.

■ Присвячено професору Н.П.Блейшману з нагоди його 70-річчя.  
© Шинкаренко Г.А., 1991

**1. Постановка задачі.** Нехай п"єзоелектрик займає обмежену автозону область  $\Omega$  точок  $x = (x_1, \dots, x_n)$  евклідового простору  $R^n$  з неперервною за Ліпшицем границею  $\Gamma$ . Позначимо через  $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_n)$  одиничний вектор зовнішньої нормалі до  $\Gamma$ . Далі будемо вважати, що частина границі  $\Gamma_u$ ,  $\text{mes}(\Gamma_u) > 0$ , нерухома, на одному з електродів  $\Gamma_p$  п"єзоелектрика,  $\text{mes}(\Gamma_p) > 0$ , електричний потенціал прийнято нульовим, а інший його електрод  $\Gamma$  підключено в зовнішнє електричне коло.

Позначимо через

$$V = \{v \in H^1(\Omega)^n \mid v = 0 \text{ на } \Gamma_u\}$$

$$Q = \{q \in H^1(\Omega) \mid q = 0 \text{ на } \Gamma_p; q = \text{const} \text{ на } \Gamma\}$$

простори допустимих векторів пружних зміщень та електричних потенціалів відповідно. Тоді на основі принципу віртуальних робіт можна сформулювати [1] наступну варіаційну задачу електро-в'язкопружності:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{задано } u_0 \in V, v_0 \in H, p_0 \in Q, \\ l \in L^2(0, T; V'), r \in L^2(0, T; Q'); \\ \text{знати пару } \psi = (u, p) \in L^2(0, T; V \times Q) \text{ таку, що} \\ m(u'(t), v) + a(u'(t), v) + c(u(t), v) - e(v, p(t)) = \langle l(t), v \rangle \\ \quad \exists (p'(t), q) + z(p(t), q) + e(u'(t), q) = \langle r(t), q \rangle \\ c(u(0) - u_0, v) = 0, m(u'(0) - v_0, v) = 0 \\ \quad \exists (p(0) - p_0, q) = 0 \quad \forall (v, q) \in V \times Q. \end{array} \right.$$

Тут  $G = L^2(\Omega)$ ,  $H = G^n$ ,  $V'$  та  $Q'$  — простори, спрямовані до просторів  $V$  та  $Q$  відповідно; ці та решта позначення започатковано нами з праці [5].

Врешті відзначимо [5], що білінійні форми задачі /I.1/ дають змогу ввести норми

$$\|u\|_H = m^{\frac{1}{2}}(u, u)$$

$$\|u\|_r = c^{\frac{1}{2}}(u, u)$$

$$\|p\|_Q = z^{\frac{1}{2}}(p, p)$$

$$\|u\|_a = \alpha^{\frac{1}{2}}(u, u)$$

$$\|p\|_Z = z^{\frac{1}{2}}(p, p)$$

на просторах  $H$ ,  $V$  та  $Q$  відповідно. Більше того, квадрати норм, що визначаються формулами

$$\|\psi(t)\|^2 = \|u'(t)\|_H^2 + \|u(t)\|_V^2 + \|p(t)\|_Q^2 \quad /I.2/$$

$$\|\psi(t)\|^2 = \|u'(t)\|_a^2 + \|p(t)\|_Z^2,$$

дозволяють обчислювати подвоєне значення повної енергії та дисипацію зв'язаних механічних та електрических полів п'єзоелектрика за розв'язком  $\varphi(t) = (u(t), p(t))$  задачі /1.1/. Далі нас цікавитиме така характеристика розв'язку:

$$\|\varphi(t)\|^2 = \|u(t)\|^2 + \int_0^t \|\varphi(\tau)\|^2 d\tau. \quad /1.3/$$

2. Надівдискретні апроксимації Гальоркіна. Нехай  $\{V_h\}$  - відповідно  $\{Q_h\}$  /послідовність скінченновимірних підпросторів з простору  $V$  /відп.  $Q$  / така, що

$$\dim V_h = N(h) = N \xrightarrow[h \rightarrow 0]{} \infty, \quad \dim Q_h = M(h) = M \xrightarrow[h \rightarrow 0]{} \infty /2.1/$$

множина  $\bigcup_{h>0} V_h$  /відп.  $\bigcup_{h>0} Q_h$  / щільна в  $V$  /відп.  $Q$  /.

Для кожного фіксованого  $h > 0$  розв'язок задачі

$$\text{задано } u_0 \in V, v_0 \in H, p_0 \in Q, (l, r) \in L^2(0, T; V' \times Q');$$

знайти пару  $\varphi_h = (u_h, p_h) \in L^2(0, T; V_h \times Q_h)$  таку, що

$$\begin{aligned} m(u_h''(t)v) + a(u_h'(t), v) + c(u_h(t), v) - e(v, p_h(t)) &= \langle l(t), v \rangle \\ \exists (P_h'(t), q) + Z(p_h(t)q) + E(u_h'(t), q) &= \langle r(t)q \rangle /2.2/ \end{aligned}$$

$$c(u_h(0) - u_0, v) = 0, \quad m(u_h'(0) - v_0, v) = 0 \quad \forall v \in V_h$$

$$\exists (P_h(0) - p_0, q) = 0 \quad \forall q \in Q_h.$$

будемо називати напівдискретною /за просторовими змінними/ апроксимацією Гальоркіна розв'язку  $\varphi = (u, p) \in L^2(0, T; V \times Q)$  задачі /1.1/.

Якщо  $V_1, \dots, V_N$  та  $q_1, \dots, q_M$  бази просторів  $V_h$  та  $Q_h$  відповідно, то розв'язок задачі /2.2/ записується у вигляді розкладів

$$u_h(t) = \sum_{j=1}^N U_j(t) v_j, \quad p_h(t) = \sum_{k=1}^M P_k(t) q_k \quad /2.3/$$

з невідомими коефіцієнтами  $U = (U_1(t), \dots, U_N(t))$  та  $P(t) = (P_1(t), \dots, P_M(t))$ . Підставляючи /2.3/ у рівняння /2.2/ та послідовно приймаючи  $v = v_i$ ,  $i = 1, \dots, N$ ,  $q = q_n$ ,  $n = 1, \dots, M$ , приходимо до наступної задачі Коши для системи звичайних диференціальних рівнянь відносно цих невідомих:

$$\begin{cases} \begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U(t) \\ P(t) \end{bmatrix}' + \begin{bmatrix} A & 0 \\ \varepsilon' & \mathcal{Z} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U(t) \\ P(t) \end{bmatrix}' + \begin{bmatrix} C & -E \\ 0 & Z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U(t) \\ P(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L(t) \\ R(t) \end{bmatrix} \\ CU(0) = U_0, \quad MU'(0) = V_0, \quad \exists P(0) = P_0 \quad \forall t \in (0, T] \end{cases} /2.4/$$

Оскільки матриці  $M = \{m(v_i, v_j)\}_{i,j=1}^N$ , відп.  $C = \{c(v_i, v_j)\}_{i,j=1}^N$  /  
 та  $\mathcal{E} = \{\mathcal{E}(q_k, q_l)\}_{k,l=1}^M$  додатно визначені, як матриці Грамма  
 систем лінійно незалежних функцій  $v_1, \dots, v_N$  та  $q_1, \dots, q_M$ ,  
 відносно скалярних добутків у просторах  $H$  /відп.  $V$ / та  $Q$ ,  
 то задача Коши /2.4/ допускає єдиний розв'язок. Тому для кожного  $h > 0$  напівдискретна апроксимація Гальоркіна  $\varphi_h = (u_h, p_h)$   
 визначається однозначно у вигляді /2.3/ на інтервалі часу  
 $[0, T]$ . Більше того, послідовність розв'язків  $\{(u_h, p_h)\}$   
 володіє обмеженою повною енергією та дисипацією, і тому з неї  
 можна вибрати збіжну підпослідовність, границя якої є розв'язком  
 варіаційної задачі електров'язкопружності /1.1/, див. [5].

Зауваження 2.1. Напівдискретизована задача /2.2/ зберігає властиве задачі /1.1/ рівняння балансу енергії:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\varphi_h(t)\|^2 + \|\varphi'_h(t)\|^2 = \langle l(t), u'_h(t) \rangle + \langle r(t), p'_h(t) \rangle. /2.5/$$

3. Апріорні оцінки напівдискретних апроксимацій. Оцінимо  
 тепер похибку напівдискретизації  $\Delta_h(t) = (e_h(t), r_h(t))$ , де

$$e_h(t) = u_h(t) - u(t), \quad r_h(t) = p_h(t) - p(t). /3.1/$$

Далі нам будуть потрібні оператори ортогонального проектування  $\Pi_h: V \rightarrow V_h$  та  $\mathcal{P}_h: Q \rightarrow Q_h$  відносно скалярних добутків  
 $C$  /., ./ та  $\mathcal{E}$  /., ./ відповідно; тоді, зокрема, для  
 кожного фіксованого  $t$

$$\begin{cases} c(E_h(t), v(t)) = 0, \quad E_h(t) = u(t) - \Pi_h u(t) \\ \|E_h(t)\|_V \leq \|u(t) - v(t)\|_V \quad \forall u(t) \in V \quad \forall v(t) \in V_h \end{cases} /3.2/$$

$$\begin{cases} \mathcal{E}(R_h(t), q(t)) = 0, \quad R_h(t) = p(t) - \mathcal{P}_h p(t) \\ \|R_h(t)\|_Q \leq \|p(t) - q(t)\|_Q \quad \forall p(t) \in Q \quad \forall q(t) \in Q_h. \end{cases} /3.3/$$

Беручи до уваги останні позначення, зауважимо, що мають місце  
 такі представлення похилок:

$$e_h(t) = e_h(t) - E_h(t), \quad E_h(t) = u_h(t) - \Pi_h u(t) \in V_h$$

$$r_h(t) = r_h(t) - R_h(t), \quad R_h(t) = p_h(t) - \mathcal{P}_h p(t) \in Q_h.$$

Оскільки похилки  $e_h(t)$  та  $r_h(t)$  задовільняють однорідні  
 рівняння задачі /2.2/, знаходимо, що

$$\left\{ \begin{array}{l} m(\varepsilon_h''(t), v) + a(\varepsilon_h'(t), v) + c(\varepsilon_h(t), v) - e(v, \rho_h(t)) = \\ = m(E_h''(t), v) + a(E_h'(t), v) - e(v, R_h(t)) \quad \forall v \in V_h \\ \exists (\rho_h'(t), q) + z(\rho_h(t), q) + e(\varepsilon_h'(t), q) = z(R_h(t), q) + e(E_h'(t), q) \quad \forall q \in Q_h \\ c(\varepsilon_h(0), v) = 0, \quad m(\varepsilon_h'(0) - E_h'(0), v) = 0 \\ \exists (\rho_h(0), q) = 0. \end{array} \right. /3.4/$$

Після підстановки  $v = \varepsilon_h'(t)$ ,  $q = \rho_h(t)$  у рівняння /3.4/ обчислимо енергетичне рівняння для похибки  $\delta_h(t) = (\varepsilon_h(t), \rho_h(t))$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\delta_h(t)\|^2 + \|\delta_h(t)\|^2 = m(E_h''(t), \varepsilon_h'(t)) + a(E_h'(t), \varepsilon_h'(t)) +$$

$$+ z(R_h(t), \rho_h(t)) - e(\varepsilon_h'(t), R_h(t)) + e(E_h'(t), \rho_h(t)),$$

звідки приходимо до оцінки вигляду

$$\|\delta_h(t)\|^2 \leq \|E_h'(0)\|_H^2 + K \int_0^t \{\|E_h'(t)\|_H^2 + \|E_h'(t)\|_V^2 + \|R_h(t)\|_Q^2\} dt /3.5/$$

Тут і далі символом  $K$  ми позначаємо різні додатні константи, значення яких не залежать від величин, що нас цікавлять.

Наочанку, з використанням нерівності трикутника знаходимо априорні оцінки для похибки напівдискретизації  $\Delta_h(t) = (\varepsilon_h(t), \rho_h(t))$

$$\|\Delta_h(t)\|^2 \leq K \left\{ \|E_h'(t)\|_H^2 + \|E_h(t)\|_V^2 + \|R_h(t)\|_Q^2 + \right. \\ \left. + \int_0^t [\|E_h''(t)\|_H^2 + \|E_h'(t)\|_V^2 + \|R_h(t)\|_Q^2] dt \right\} \quad \forall t \in [0, T] /3.6/$$

$$\forall t > 0.$$

4. Оцінки швидкості збіжності. Допустимо тепер, що шільність вкладиння /2.1/ підпростору  $Y_h = V_h \times Q_h$  у простір  $Y = V \times Q$  характеризується властивістю /типовою для просторів апроксимації методу скінчених елементів/

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{для кожної пари } \Psi = (v, p) \in Y \cap H^{k+1}(\Omega)^{n+1}, \quad k \geq 1, \\ \text{зайдуться } \Psi_h = (v_h, q_h) \in Y_h \text{ та } K = \text{const} > 0 \text{ такі, що} \\ \|v - v_h\|_{m, \Omega} \leq K h^{-k+1-m} \|v\|_{k+1, \Omega}, \quad 0 \leq m \leq k. \end{array} \right. /4.1/$$

Тепер ми готові встановити основний результат.

Теорема 4.1 /збіжності напівдискретних апроксимацій Галієркіна/.

Нехай  $\Psi = (u, p)$  – розв'язок варіаційної задачі /I.1/, причому для деякого натурального  $k \geq 1$  справедливі включення

$$\left\{ \begin{array}{l} u, u', u'' \in L^2(0, T; V \cap H^{k+1}(\Omega)^n) \\ p, p' \in L^2(0, T; Q \cap H^{k+1}(\Omega)). \end{array} \right. /4.2/$$

Припустимо також, що простори апроксимацій  $Y_h = V_h + Q_h$  характеризуються властивістю /4.1/.

Тоді послідовність напівдискретних апроксимацій Гальоркіна  $\Psi_h = (U_h, P_h) \in L^2(0, T; V)$ , яка однозначно визначається розв'язками задач /2.2/, збігається /відносно норми /I.3// при  $h \rightarrow 0$  до розв'язку  $\Psi = (u, p)$  задачі /I.1/ та при цьому для похибки апроксимації мають місце наступні оцінки швидкості збіжності

$$\|\Delta_h(t)\|^2 \leq K h \left\{ h^2 \|u'(t)\|_{k+1, \Omega}^2 + \int_0^t \|u''(\tau)\|_{k+1, \Omega}^2 d\tau \right\} + \\ + \|\Psi(t)\|_{k+1, \Omega}^2 + \int_0^t [\|u'(\tau)\|_{k+1, \Omega}^2 + \|p(\tau)\|_{k+1, \Omega}^2] d\tau \quad \forall t \in [0, T] /4.3/$$

де  $K = \text{const} > 0$  не залежить від  $h$  та  $\Psi$ .

Для доведення теореми зауважимо, що оператори  $\Pi_h$  та  $\mathcal{P}_h$  здійснюють проектування лише відносно просторових змінних; тому для одержання оцінки /4.3/ достатньо скористатися властивостями цих операторів /3.2/, /3.3/ та нерівностями /4.1/, /3.6/.

**5. Висновки та заключні зауваження.** Нами розглянуто напівдискретизацію Гальоркіна варіаційної задачі електров'язкопружності /I.1/ за допомогою скінченноелементних апроксимацій, що характеризуються властивістю /4.1/. Отримані оцінки збіжності /4.2/ показують, як і слід було очікувати, що порядок біжності дорівнює  $k$ , якщо на кожному скінченному елементі вживалися поліноми порядку  $k+1$  для апроксимації як пружинних зміщень, так і електричного потенціалу. Спосіб одержання оцінок такого типу, заснований на використанні належним чином вибраних операторів ортогонального проектування, використовувався раніше (див., напр., 2, 3, 6).

Ми обійшли увагою питання наближення криволінійних границь, конкретного вибору апроксимацій на скінчених елементах,числення коефіцієнтів задачі Коші /2.4/ і т.п. Основою вирішення цих питань для двовимірного випадку можуть служити результати праці /1, 7-9/.

І нарешті, якщо розглядається задача про п'езоприймач механічних коливань, то запропонована схема методу скінчених елементів мусить, взагалі кажучи, бути доповнена зручною процедурою врахування умови еквіпотенціальноті на електроді  $\Gamma_j$ . Це можна здійснити за допомогою регуляризації такого класу задач, яка використовувалась у праці /4/.

I. Савула Я.Г., Шинкаренко Г.А.,  
 Вовк В.Н. Некоторые приложения метода конечных элементов.  
 Львов. 1981. 2. Стренд Г.. Фикс Дж. Теория метода  
 конечных элементов. М., 1977. 3. Сьярле Ф. Ме-  
 тод конечных элементов для эллиптических задач. М., 1980.  
 4. Токарь А.Ю., Шинкаренко Г.А. Исследование  
 краевых задач электроупругости для акустических преобразовате-  
 лей /Львов. ун-т. 1987. Рукопись деп. в УкрНИИТИ, № 2581-Ук87.  
 5. Шинкаренко Г.А. Постановка та розв'язуваність по-  
 чаткових краївих задач електров'язкопружності // Вісн. Львів.  
 ун-ту. 1990. Вип. 32. С.10-16. 6. Nedoma J. The finite element  
 solution of elliptic and parabolic equations using simplicial isoparametric  
 elements // RAIRO Anal. Num.. 1979. Vd. 13, N2. P. 257-289. 7. Zlamal M.  
 The finite element method in domains with curved boundaries  
 // Int. J. Numer. Meth. Engg. 1973. Vol. 5, N3. P. 367-373. 8. Ženíšek A.  
 Finite element methods for coupled thermoelasticity and coupled  
 consolidation of clay // RAIRO Anal. Numer. 1984, Vol.18, N2. P. 183-205.  
 9. Ženíšek A. How to avoid the use of Green's theorem in the  
 Ciarlet-Raviart theory of variational crimes // M<sup>2</sup>AN: Math.  
 Modell. Numer. Anal. 1987. Vd. 21, N1, P. 171-191.

Стаття надійшла до редколегії 14.12.89

УДК 539.3:519.6

Г.А.Шинкаренко

## АПРОКСИМАЦІЯ ВАРІАЦІЙНИХ ЗАДАЧ ЕЛЕКТРОВ'ЯЗКОПРУЖНОСТІ.

### І. ОДНОКРОКОВА СХЕМА ІНТЕГРУВАННЯ В ЧАСІ

На додаток до першої частини цієї праці тут для завершення процедури розв'язування задач теорії п'єзоелектрик запропоновано однокрокову рекурентну схему інтегрування задачі Коши, що виникає внаслідок напівдискретизації Гальбрікіна варіаційної задачі електров'язкопружності [2]. При побудові та енергетичному обґрунтуванні даної схеми ми підмо вслід за працею [3], відзначаючи особливості, зумовлені зв'язністю фізико-механічних полів у п'єзоелектриках.

**І. Постановка задачі.** У першій частині цієї праці напівдискретна /за просторовими змінними/ апроксимація Гальбрікіна для кожного фіксованого значення параметра дискретизації  $h > 0$  визначалась як розв'язок наступної задачі /див. задачу 2.2/ з [4], [2] та введені там позначення/:

© Шинкаренко Г.А., 1991