

В.М.Зусов, С.Ю.Терлецька, Г.А.Шинкаренко

РОЗ'ЯСУВАНІСТЬ І АПРОКСИМАЦІЯ  
УЗАГАЛЬНЕНІХ РОЗ'ЯЗКІВ ПОЧАТКОВО-КРАЙОВИХ ЗАДАЧ  
МІГРАЦІЇ АТМОСФЕРНИХ ДОМІШКІВ

Метою даної роботи - проаналізувати коректність варіаційної задачі про нестационарну конвекцію - дифузію пасивної домішки в приземному шарі атмосфери і з'ясувати можливості проекційно-сіткових методів розв'язування даного класу задач. З огляду на те що в використанні спеціального трактування конвективних додаників конструкується варіаційна задача і доводиться, що границя послідовності відповідних напівдискретних апроксимацій Гельзоркіна є її розв'язком. Більше того, для типових просторів методу скічених елементів будуться апріорні оцінки швидкості збіжності таких апроксимацій. Повна дискретизація варіаційної задачі дозволяється побудовою однокрокових рекурентних схем інтегрування по часу, для яких визначаються достатні умови стійкості та оцінки збіжності.

**I. Постановка початково-крайової задачі.** Нехай  $\Omega$  - утворює обмежену зв'язну область точок  $x = (x_1, \dots, x_n)$  виключного простору  $\mathbb{R}^n$  з неперервною за Ліпшичем границею  $F$ . Позначимо через  $V = (v_1, \dots, v_n)$  одиничний вектор зовнішньої нормалі до  $\Gamma$ ,  $t$  - поточний момент часу в проміжку, що нас цікавить,  $[0, T]$ ,  $0 < t < +\infty$ ,  $u = (u_1, \dots, u_n)$  - заданий вектор швидкості вітру, що задовільняє умову нестисливості:

$$\operatorname{div} u = u_{i,i} = 0 \text{ в } \Omega \times (0, T], \quad /I.1/$$

$f = f(x, t)$  - відома інтенсивність джерел аерозолю, концентрацію якого позначатимемо через  $\psi(x, t)$ . У рівнянні /I.1/ і всередині далі по індексах, що повторюються, передбачається підсумування від 1 до  $n$ ,  $\varphi_{,i} = \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}$ .

Розглянемо задачу перенесення і дифузії пасивного аерозолю в приземному шарі атмосфери: знайти концентрацію  $\psi(x, t)$  таку, що

$$\psi' + u_i \psi_{,i} - \{ \mu_{ij} \psi_{,j} \}_{,i} + \sigma \psi = f \text{ в } \Omega \times (0, T], \quad /I.2/$$

$$\psi = 0 \text{ на } \Gamma_\psi \times [0, T], \operatorname{mes}(\Gamma_\psi) > 0, \Gamma_\psi \subset \Gamma, \quad /I.3/$$

$$\mu_{ij} \psi_{,j} v_i + \alpha \psi = 0 \text{ на } \Gamma_q \times [0, T], \quad \Gamma_q = \Gamma \setminus \Gamma_\psi, \quad /I.4/$$

$$\psi = \psi_0 \text{ в } \Omega, \quad t=0. \quad /I.5/$$

Тут  $\sigma = \sigma(x) \geq 0$  – коефіцієнт поглинання аерозолю;  $\mu_{ij} = \mu_{ij}(x)$  – коефіцієнти турбулентної дифузії, що задовільняють звичайну умову симетрії та еліптичності:

$$\begin{cases} \mu_{ij} = \mu_{ji}, \\ \mu_{ij} \xi_i \xi_j \geq \mu_0 \xi_i \xi_i, \quad \mu_0 = \text{const} > 0, \quad \forall \xi_i \in \mathbb{R}; \end{cases} \quad /I.6/$$

$\alpha = \alpha(x) \geq 0$  – коефіцієнт взаємодії аерозолю із зовнішнім середовищем;  $\Gamma_\psi = \{x \in \Gamma \mid v_i u_i < 0\}$ ,  $\psi' = \frac{\partial \psi}{\partial t}$ .

Вичерпаючи фізично змістовні постановки задач про міграцію аерозолю розглянуті у праці [4]. Відзначимо, що такі задачі, як /I.1/, /I.6/, також виникають під час розв'язування екологічних проблем забруднення промисловими стоками водних басейнів [5], забруднення пестицидами сільськогосподарських угідь і ґруntових вод.

## 2. Варіаційна постановка задачі. Введемо простори

$$\Phi = \{\varphi \in H^1(\Omega) \mid \varphi = 0 \text{ на } \Gamma_\psi\}, \quad H = L^2(\Omega),$$

$$U = \{u \in L^\infty(\Omega)^n \cap H(\operatorname{div}; \Omega) \mid \operatorname{div} u = 0 \text{ в } \Omega\},$$

де  $H^k(\Omega)$  – простори функцій Соболєва, інтегрованих з квадратом в області  $\Omega$  разом зі своїми всім можливими похідними до  $k$ -го порядку включно,  $H(\operatorname{div}; \Omega) = \{u \in L^2(\Omega)^n \mid \operatorname{div} u \in L^2(\Omega)\}$ ;

докладніше ці та наведені далі простори описані у праці [1].

Використовуватимемо такі форми:

$$\begin{cases} \tau(\psi, \varphi) = \int \psi \varphi dx, \quad b_1(u; \psi, \varphi) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} [\varphi \operatorname{div} \psi u - \psi \operatorname{div} \varphi u] dx, \\ b_2(u; \psi, \varphi) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} \varphi \psi u_i v_i dy, \quad b(u; \psi, \varphi) = b_1(u; \psi, \varphi) + b_2(u; \psi, \varphi), \\ a(\varphi, \psi) = \int_{\Omega} \{\mu_{ij} \varphi_{,i} \psi_{,j} + \sigma \varphi \psi\} dx + \int_{\Gamma_q} \alpha \varphi \psi dy, \\ \langle l, \varphi \rangle = \int_{\Omega} f \varphi dx \quad \forall \varphi, \psi \in \Phi, \quad \forall u \in U. \end{cases} \quad /2.1/$$

Розглянемо також із можливих/ варіаційне формулювання початково-крайової задачі /I.1/-I.6/:

$$\begin{cases} \text{здано } \psi_0 \in H, \quad l \in L^2(0, T; \Phi'), \quad u \in L^2(0, T; U); \\ \text{ знайти } \psi \in L^2(0, T; \Phi) \quad \text{таку, що} \\ \tau(\psi'(t), \varphi) + b(u(t), \psi(t), \varphi) + a(\psi(t), \varphi) = \langle l(t), \varphi \rangle, \\ \tau(\psi(0) - \psi_0, \varphi) = 0 \quad \forall \varphi \in \Phi. \end{cases} \quad /2.2/$$

Застосовуючи інтегрування частинами і тотожність

$$b(u, \psi, \varphi) = \int_{\Omega} \varphi u_i \psi_i dx - \frac{1}{2} \left\{ \int_{\Omega} [\varphi \operatorname{div} u - \psi \operatorname{div} \varphi] dx + \int_{\Gamma_4} \varphi \psi u \nu dy \right\}, \quad \forall \varphi, \psi \in \Phi \quad \forall u \in U, \quad /2.3/$$

неважко перевірити, що розв'язок початково-крайової задачі /1.1/-/1.6/ якщо він існує/ одвочасно є розв'язком варіаційної задачі /2.2/.

Змеження 2.1. Неважко перевірати, що неперервна симетрична білінійна форма  $a(., .) : \Phi \times \Phi \rightarrow \mathbb{R}$  породжує на просторі  $\Phi$  форму

$$\| \varphi \| = a^{\frac{1}{2}}(\varphi, \varphi) \quad \forall \varphi \in \Phi, \quad /2.4/$$

Із визначення /2.1/ зрозуміло також, що трилінійні форми  $b_k(., ., .)$ :  $U \times \Phi \times \Phi \rightarrow \mathbb{R}$  мають властивості:

$$\begin{cases} b_1(u, \varphi, \psi) = -b_1(u, \psi, \varphi), \\ b_2(u, \varphi, \psi) \geq 0, \quad \forall u \in U, \quad \forall \varphi, \psi \in \Phi. \end{cases} \quad /2.5/$$

Остання з властивостей /2.5/ дає змогу ввести на  $\Phi$  ще одну норму:

$$\| \varphi \| = \{b_1(\varphi, \varphi) + b_2(u, \varphi, \varphi)\}^{\frac{1}{2}} \quad \forall \varphi \in \Phi \quad /2.6/$$

3. Надівдискретизація Гальоркіна. Вважаємо наступність підпросторів  $\{\Phi_h\} \in \Phi$  таку, що

$$\dim \Phi_h = N(h) = N \neq \infty, \quad h \geq 0, \quad /3.1/$$

$\bigcup_{h>0} \Phi_h$  щільно вкладені в  $\Phi$ .

Для кожного фіксованого значення  $h \geq 0$  визначимо надівдискретну апроксимацію Гальоркіна  $\Psi_h \in \Phi_h$  як розв'язок задачі

$$\begin{cases} \text{ знайти } \Psi_h \in L^2(0, T; \Phi_h) \text{ таку, що} \\ t(\Psi'_h(t), \varphi) + b(u(t), \Psi_h(t), \varphi) + a(\Psi_h(t), \varphi) = \langle l(t), \varphi \rangle, \\ t(\Psi_h(0) - \Psi_0, \varphi) = 0, \quad \forall \varphi \in \Phi_h. \end{cases} \quad /3.2/$$

Якщо  $\varphi_1, \dots, \varphi_N$  базис простору  $\Phi_h$ , то розв'язок задачі /3.2/ можна подати у вигляді лінійної комбінації:

$$\Psi_h = \sum_{j=1}^N q_j(t) \varphi_j \quad /3.3/$$

з невідомими коефіцієнтами  $Q(t) = (q_1(t), \dots, q_N(t))$ .

Підставляючи в рівняння задачі /3.3/ послідовно  $\varphi = \varphi_i$ ,  $i=1, \dots, N$ , приходимо до такої задачі Коші для визначення цих невідомих:

$$\begin{cases} MQ'(t) + \{B(t) + A\}Q(t) = R(t), & t \in (0, T], \\ M[Q(0) - Q_0] = 0. \end{cases} \quad /3.4/$$

Оскільки

$$\begin{cases} \text{матриці } M = \{m(\varphi_i, \varphi_j)\}_{i,j=1}^N, & \\ \text{симетричні і додатно визначені,} & \end{cases} \quad /3.5/$$

то задача Коші /3.4/ розв'язується однозначно. Отже, для кожного  $h > 0$  напівдискретній апроксимації  $\psi_h$  розв'язку  $\psi$  задачі /2.2/ єдино визначається задачею Коші /3.4/ і формулою /3.3/.

Зauważення 3.1. Неважко перевірити, що складові матриці  $B(t)$  мають властивості:

$$\begin{cases} \text{матриця } C(t) = \{\beta_1(\psi(t); \varphi_i, \varphi_j)\}_{i,j=1}^N & \text{кососиметрична,} \\ \text{матриця } D(t) = \{\beta_2(\psi(t); \varphi_i, \varphi_j)\}_{i,j=1}^N & \text{симетрична} \end{cases} \quad /3.6/$$

і невід'ємна

Відзначені факти разом із /3.5/ відіграють ключову роль у конструкції методів ділення і дроблення цілком обґрунтованою можливістю їх успішного застосування для розв'язування задачі Коші /3.4/ /4/.

4. Розв'язуваність варіаційної задачі. Підставляючи в рівняння /3.2/  $\varphi = \psi_h(t)$ , знаходимо, що

$$\int \frac{d}{dt} |\psi_h(t)|^2 + \|\psi_h(t)\|^2 = \langle l(t), \psi_h(t) \rangle, \quad t \in (0, T], \quad /4.1/$$

$$|\psi_h(0)|^2 = m(\psi_h(0), \psi_0),$$

де 1.1 – норма простору  $L^2(\Omega)$ .

З останніх рівнянь випливають емігранті оцінки:

$$\begin{aligned} |\psi_h(t)|^2 + \int_0^t \|\psi_h(\tau)\|^2 d\tau &\leq \\ \leq |\psi_0|^2 + \int_0^t \|l(\tau)\|^2 d\tau, \quad \forall h > 0, \forall t \in (0, T], & \end{aligned} \quad /4.2/$$

де  $\|\cdot\|_*$  норма в просторі  $\Phi'$ , спрямованому до  $\Phi$

Звідси робимо висновок, що

$$\begin{cases} \text{послідовність напівдискретних апроксимацій} \\ \{\psi_h\} \text{ обмежена в } L^\infty(0, T; H) \cap L^2(0, T; \Phi), \end{cases} \quad /4.3/$$

і, отже, з цієї послідовності можна вибрати підпослідовність, яку знову позначимо як  $\{\psi_h\}$ , і функцію  $\psi$  з  $L^\infty(0, T; H) \cap L^2(0, T; \Phi)$  такі, що

$$\begin{cases} \{\psi_h\} \text{ збігається до } \psi \text{ в } L^\infty(0, T; H) & *-\text{слабо}, \\ \{\psi_h\} \text{ збігається до } \psi \text{ в } Q^2(0, T; \Phi) & \text{слабко}. \end{cases} \quad /4.4/$$

Теорема 4.1 /про коректність варіаційної задачі/.

Нехай виконані включения

$$\psi_0 \in H, \quad l \in L^2(0, T; \Phi'), \quad u \in L^2(0, T; U). \quad /4.5/$$

Тоді існує єдиний розв'язок  $\psi$  варіаційної задачі /2.2/, при чому

$$\begin{cases} \psi \in L^\infty(0, T; H) \cap L^2(0, T; \Phi), \\ \psi' \in L^2(0, T; \Phi') \end{cases} \quad /4.6/$$

$$|\psi(t)|^2 + \int_0^t \|\psi(\tau)\|^2 d\tau \leq |\psi_0|^2 + \int_0^t \|l(\tau)\|_*^2 d\tau, \quad \forall t \in [0, T]. \quad /4.7/$$

Доведення теореми завершується перевіркою, що функція з /4.4/  $\psi$  задовільняє рівняння задачі /2.2/ і лише неістотно різниеться від міркувань /1, 2/.

5. Швидкість збіжності напівдискретних апроксимацій. Вважаємо, що щільність вкладення з /3.1/ характеризується властивостями /типовими для більшості просторів апроксимацій методу скінчених елементів /6, 7/:

$$\begin{cases} \text{для кожного } \varphi \in \Phi \cap H^{k+1}(\Omega), k \geq 0, \\ \text{знаходитьсья функція } \varphi_h \in \Phi_h \text{ і} \\ \text{константа } C > 0, \text{ значення якої не} \\ \text{залежить від величин, що нас цікавлять, такі, що} \\ \|\varphi - \varphi_h\|_{m, \Omega} \leq Ch^{k+l-m} \|\varphi\|_{k+1, \Omega}, \quad 0 \leq m \leq k. \end{cases} \quad /5.1/$$

Введемо також оператори ортогонального проектування  $\Pi_h : \Phi \rightarrow \Phi_h$ , які діють згідно з правилом

$$\|\psi - \Pi_h \psi\| = \inf_{\varphi \in \Phi_h} \|\psi - \varphi\|, \quad \forall \psi \in \Phi. \quad /5.2/$$

Тоді основові похибки напівдискретизації

$$e_h(t) = E_h(t) - E_h(t), \quad /5.3/$$

де

$$\varepsilon_h(t) = \psi_h(t) - \Pi_h \psi(t), \quad E_h(t) = \psi(t) - \Pi_h \psi(t) \quad /5.4/$$

задовільняють енергетичне рівняння

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\varepsilon'_h(t)\|^2 + \|\varepsilon_h(t)\|^2 = m(E'_h(t), \varepsilon_h(t)) + \beta(E_h(t), \varepsilon_h(t)). \quad /5.5/$$

Останнє приводить до оцінки

$$|\varepsilon_h(t)|^2 + \int_0^t \|\varepsilon_h(\tau)\|^2 d\tau \leq K \left\{ |\varepsilon_h(0)|^2 + \int_0^t [|\varepsilon'_h(\tau)|^2 + \|\varepsilon_h(\tau)\|^2] d\tau \right\}. /5.6/$$

З огляду на те, що /5.2/ і /5.1/ передбачають оцінку

$$\|\varepsilon_h(\tau)\| \leq Ch^k \|\psi(\tau)\|_{k+1, \Omega} \quad \forall t \in [0, T], /5.7/$$

і, зауважуючи, що оператор  $P_h : \Phi \rightarrow \Phi_h$  здійснює проектування лише за просторовими змінними, на основі нерівності трикутника, /5.6/ і /5.7/ приходимо до оцінки

$$|\psi(t) - \psi_h(t)|^2 + \int_0^t \|\psi(\tau) - \psi_h(\tau)\|^2 d\tau \leq \\ \leq Kh^{2k} \left\{ \|\psi_0\|_F^2 + \|\psi(t)\|_F^2 + \int_0^t [\|\psi'(\tau)\|_F^2 + \|\psi(\tau)\|_F^2] d\tau \right\}, /5.7/$$

де використаний простір  $F = H^{k+1}(\Omega)$  з нормою  $\|\cdot\|_F = \|\cdot\|_{k+1, \Omega}$  і  $K = \text{const} > 0$  не залежить від  $h$  і  $\psi$ . Таким чином, доведена така теорема.

Теорема 5.1. /про збіжність напівдискретних апроксимацій/.  
Нехай існує таке натуральне  $K \geq 1$ , що розв'язок  $\psi$  варіаційної задачі /2.2/ характеризується включеннями

$$\begin{cases} \psi \in L^\infty(0, T; F) \cap L^2(0, T; F \cap \Phi), \\ \psi' \in L^2(0, T; F), \psi_0 \in F, F = H^{k+1}(\Omega) \end{cases} /5.8/$$

і його напівдискретні апроксимації Гельзоркіна  $\psi_h$  відшуковуються у просторах  $\Phi_h$  із властивостями /5.1/.

Тоді послідовність  $\{\psi_h(t)\}$  при  $h \rightarrow 0$  збігається відносно норми

$$\|\psi\| = \left\{ \|\psi\|_{L^\infty(0, T; L^2(\Omega))}^2 + \|\psi\|_{L^2(0, T; \Phi)}^2 \right\}^{\frac{1}{2}}$$

до розв'язку  $\psi$  задачі /2.2/. Більше того, швидкість збіжності похибки  $e_h = \psi - \psi_h$  характеризується оцінкою /5.7/, яка показує, що  $\|e_h\| = O(h^k)$ .

6. Дискретизація варіаційної задачі по часу. Розіб'ємо відрізок часу  $[0, T]$  на  $N_t + 1$  рівні /хоча це необов'язково/ частини  $[t_j, t_{j+1}]$  завдовжки  $\Delta t = t_{j+1} - t_j$ ,  $j = 0, \dots, N_t$ , і розглянемо однокрокову рекурентну схему інтегрування задачі /3.1/:

$$\begin{cases} \text{задані параметри } \Delta t > 0, \theta > 0 \quad i \psi^0 \in \Phi_h; \\ \text{ знайти } \psi^{j+1} \in \Phi_h \text{ таку, що} \\ m(\psi^{j+\theta}, \varphi) + \frac{1}{2} \Delta t b(u(t_{j+\frac{1}{2}}), \psi^{j+\theta}, \varphi) + \Delta t \theta a(\psi^{j+\theta}, \varphi) = \\ = m(\psi^j, \varphi) + \Delta t (\theta - \frac{1}{2}) b(u(t_{j+\frac{1}{2}}), \psi^j, \varphi) + \Delta t \theta l(t_{j+\frac{1}{2}}), \varphi, \\ \psi^{j+1} = \psi^j + \theta^{-1} [\psi^{j+\theta} - \psi^j], \quad j = 0, \dots, N_t. \end{cases} /6.1/$$

Тут і пікче для скорочення запису введені позначення:

$$\psi^{j+\frac{1}{2}} = \frac{1}{2}(\psi^{j+1} + \psi^j), \quad \dot{\psi}^{j+\frac{1}{2}} = \Delta t^{-1}(\psi^{j+1} - \psi^j),$$

$$\psi^{j+\theta} = \psi^{j+\frac{1}{2}} + \Delta t(\theta - \frac{1}{2})\dot{\psi}^{j+\frac{1}{2}}.$$

Застосовуючи лему Лакса-Мільграма, переконуємося, що рівняння задачі /6.1/ однозначно розв'язується відносно  $\psi^{j+\theta}$ , якщо відомі значення розв'язку  $\psi^j$  із попереднього кроку по часу. Зауважимо, що рекурентний розв'язок задачі /6.1/ починається після обчислення  $\psi^0$  з рівняння

$$m(\psi^0 - \psi_0, \varphi) = 0 \quad \forall \varphi \in \Phi_h. \quad /6.2/$$

Для визначення стійкості схеми /6.1/ в її рівнянні приймемо  $\varphi = \psi^{j+\frac{1}{2}}$ . Внаслідок нескладних перетворень отримаємо енергетичне рівняння:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2}|\psi^{j+1}|^2 + \Delta t \|\psi^{j+1}\|^2 + \frac{1}{2}\Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi^{j+1}\|^2 = \\ & = \frac{1}{2}|\psi^j|^2 + \frac{1}{2}\Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi^j\|^2 + \Delta t \langle l(t_{j+\frac{1}{2}}), \psi^{j+\frac{1}{2}} \rangle, \quad j=0, \dots, N_T, \end{aligned} \quad /6.3/$$

або

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2}|\psi^{m+1}|^2 + \Delta t \sum_{j=0}^m \|\psi^{j+\frac{1}{2}}\|^2 + \frac{1}{2}\Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi^{m+1}\|^2 = \\ & = \frac{1}{2}|\psi^0|^2 + \Delta t \sum_{j=0}^m \langle l(t_{j+\frac{1}{2}}), \psi^{j+\frac{1}{2}} \rangle + \frac{1}{2}\Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi^0\|^2, \quad m=0, \dots, N_T. \end{aligned} \quad /6.4/$$

Беручи до уваги оцінки

$$|\langle l(t_{j+\frac{1}{2}}), \psi^{j+\frac{1}{2}} \rangle| \leq \frac{1}{2} \|\psi^{j+\frac{1}{2}}\|^2 + \frac{1}{2} C \|l(t_{j+\frac{1}{2}})\|_*^2, \quad /6.5/$$

де  $\|\cdot\|_*$  – норма в просторі  $\Phi'$  і символ  $C$ , як і всюди далі, використаний для додатних констант, значення яких не залежать від величин, що нас цікавлять, на основі енергетичного рівняння /6.4/ та умови /6.2/ приходимо до апріорних оцінок:

$$\begin{aligned} & |\psi^{m+1}|^2 + \Delta t \sum_{j=0}^m \|\psi^{j+\frac{1}{2}}\|^2 + \Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi^{m+1}\|^2 \leq \\ & \leq |\psi_0|^2 + \Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\psi_0\|^2 + \Delta t C \sum_{j=0}^m \|l(t_{j+\frac{1}{2}})\|_*^2, \quad j=0, \dots, N_T. \end{aligned} \quad /6.6/$$

Звідси бачимо, що рекурентна схема /6.1/ безумовно/относно вибору кроку  $\Delta t$ /, стійка, якщо

$$\theta \geq \frac{1}{2}, \quad /6.7/$$

та умовно стійка, якщо

$$0 \leq \theta \leq \frac{1}{2}, \quad \Delta t \leq \frac{2}{\alpha(1-\theta)}, \quad \alpha = \text{const} > 0. \quad /6.8/$$

Нарешті, для оцінки похибок

$$\varepsilon^m = \psi^m - \psi_h(t_m), \quad m=0, \dots, N_T + 1, \quad /6.9/$$

припустимо, що розв'язок  $\psi_h$  задачі /3.2/ такий, що

$$\psi_h \in C^3(0, T; \Phi_h). \quad /6.10/$$

Тоді, використовуючи розклади у ряди Тейлора в околі точки  $t = t_{j+\frac{1}{2}} = t_j + \frac{1}{2} \Delta t$  і рівняння задачі /3.2/ і /6.1/, знаходимо, що похибки /6.9/ визначаються рівняннями

$$\begin{aligned} m(\dot{\varepsilon}^{j+\frac{1}{2}}, \varphi) + \delta(\varepsilon^{j+\frac{1}{2}}, \varphi) + a(\varepsilon^{j+\theta}, \varphi) = \\ = -\Delta t(\theta - \frac{1}{2})a(\psi'_h(t_{j+\frac{1}{2}}), \varphi) - \Delta t^2 \langle R_j, \varphi \rangle, \quad j=0, \dots, N_T, \quad /6.11/ \\ m(\varepsilon^0, \varphi) = 0, \quad \forall \varphi \in \Phi_h. \end{aligned}$$

Тут функціонали  $R_j \in \Phi'$ , якщо виконані умови /6.7/. Остаточно, приймаючи в /6.11/  $\varphi = \varepsilon^{j+\frac{1}{2}}$  і, використовуючи попередні міркування, обчислюємо, що

$$\begin{aligned} |\varepsilon^{m+1}|^2 + \Delta t \sum_{j=0}^m \|\varepsilon^{j+\frac{1}{2}}\|^2 + \Delta t(\theta - \frac{1}{2})\|\varepsilon^{m+1}\|^2 \leq \\ \leq 2\Delta t^2 T \left\{ (\theta - \frac{1}{2})^2 \|\psi'_h\|_{C(0, T; \Phi)} + \right. \\ \left. + C\Delta t^2 \max_{j=0, \dots, N_T+1} \|R_j\|^2 \right\}, \quad m=0, \dots, N_T. \quad /6.12/ \end{aligned}$$

Таким чином, доведена така теорема.

Теорема 6.1. /про збіжність рекурентної схеми/. Нехай розв'язок  $\psi_h(t)$  напівдискретної задачі /3.2/ задовільняє умову /6.10/. Позначимо через  $\psi^m$  його наближене значення в точці  $t_m = m\Delta t$ , обчислене за допомогою однокрокової рекурентної схеми /6.1/.

Тоді, якщо виконана одна з умов стійкості /6.7/ або /6.8/, похибки /6.9/ дискретизації по часу прямують до нуля /стосовно енергетичної норми  $\{|\varepsilon^{m+1}|^2 + \Delta t \sum_{j=0}^m \|\varepsilon^{j+\frac{1}{2}}\|^2\}^{1/2}$ /, і при цьому справедливі апріорні оцінки швидкості збіжності /6.12/. Зокрема, оптимальний порядок швидкості збіжності /дорівнює двом/ досягається вибором

$$\theta = \frac{1}{2} + O(\Delta t). \quad /6.13/$$

Заявлення 6.1. Запис запропонованої схеми інтегрування в часті у ваганді /6.1/ найзручніший для реалізації алгоритму рекурентних обчислень.

7. Висновок. У даній роботі з метою формулування варіаційної постеновки початково-країової задачі про міграцію пасивних серозолей у нестисливій атмосфері використане спеціальне трактування конвективних складсюх рівняння конвекції і дифузії /див. тогожість /2.3//. Такий підхід дав змогу, по-перше, повною

щутого застосувати енергетичні міркування для конструктивного доказання коректності варіаційної задачі із зачлененням напівдискретних за просторовими змінними апроксимації Гальбрікіна. Особливість запропонованого формульовання така, що в стаціональному випадку коректність варіаційної задачі є простим наслідком теореми Лакса-Нідерберга [3].

Но-інше, на основі результатів [8] отримані оцінки швидкості збіжності згаданих напівдискретних розв'язків у просторах апроксимації методу скінчених елементів.

Каршті, для інтегрування розглянутої задачі в часі запропоноване однокрокова рекурентна схема, для якої на основі енергетичних оцінок визначені умови стійкості і швидкісні збіжності.

Викликаючи самостійне зацікавлення, отримані результати можуть служити обґрунтуванням для успішного аналізу міграції аеродисперсій методами розщеплення [5], зокрема, по фізичних процесах.

1. Дюро Г., Лионс К.-Л. Неравенства в механике и физике. М.: Наука, 1980. 383 с. 2. Ладыженская О.А. Краевые задачи математической физики. М.: Наука, 1973. 408 с. 3. Зубов В.М., Шинкаренко Г.А. Розв'язуваність та апроксимація варіаційних задач переносу та дифузії домішок у нестисливій атмосфері // Вісн. Львів. ун-ту. Сер. мах.-мат. 1992. Вип. 37. С.55-60. 4. Марчук Г.И. Математическое моделирование в проблеме окружющей среды. М.: Наука, 1982. 320 с. 5. Марчук Г.И. Методы расщепления. М.: Наука, 1988. 264 с. 6. Стринг Г., Фикс Дж. Теория метода конечных элементов. М.: Мир, 1977. 350 с. 7. Съярле Ф. Метод конечных элементов для эллиптических задач. М.: Мир, 1980. 512 с. 8. Шинкаренко Г.А. Проекційно-сіткові методи розв'язування початково-крайових задач. К., Наук.-метод. каб. виш. освіти, 1991. 88 с.

Стаття надійшла до редколегії 22.02.94