

Н.П.Флейшман, Ч.Н.Койфман

УЗАГАЛЬНЕНІ УМОВИ СПРЯЖЕННЯ СЕРЕДОВИЩ  
ЗА ДОПОМОГОЮ ТОНКОГО ПЛОСКОГО ПРОШАРКУ

1. Розглянемо ізотропний, однорідний, плоский прошарок малої товщини  $2h = \text{const}$ , який з'єднує два середовища /тіла/ "1" та "2". Припустимо, що в прошарку відбувається деякий фізичний одновимірний нестационарний процес, який моделюється рівнянням

$$\frac{\partial^2 v}{\partial z^2} + 2\kappa \frac{\partial v}{\partial z} + \gamma^2 v - \frac{1}{a} \frac{\partial v}{\partial t} = A(z, t), \quad /1/$$

де  $v(z, t)$  - шукана функція;  $t$  - час;  $-h \leq z \leq h$ ;  $\kappa, a, \gamma^2$  - відомі константи;  $A(z, t)$  - відома функція.

При часткових значеннях коефіцієнтів рівняння /1/ описує, зокрема, теплопровідність рухомого та нерухомого середовища; теплопровідність тіла, теплофізичні параметри якого залежать від температури, дифузії; фільтрації; поширення теплових хвиль; поширення домішок в атмосфері тощо [1-6].

У середовищах "1", "2" з іншими фізичними характеристиками опостерігається той же фізичний процес, який визначається функціями  $u_1(z, t)$  та  $u_2(z, t)$ . На площинах  $z = \pm h$  виконуються умови спряження, які загалом можна записати у вигляді:

$$\beta v(-h, t) = \beta_1 u^+, \quad \beta v(h, t) = \beta_2 u^+, \quad /2/$$

$$\lambda \frac{\partial v(-h, t)}{\partial z} = \lambda_1 \frac{\partial u^+}{\partial z}, \quad \lambda \frac{\partial v(h, t)}{\partial z} = \lambda_2 \frac{\partial u^+}{\partial z}, \quad /3/$$

де  $u^-, u^+$  - значення функцій  $u_1, u_2$  відповідно при  $z = -h$  та  $z = h$ ;  $\beta, \beta_1, \beta_2, \lambda, \lambda_1, \lambda_2$  - відомі числа.

Дискретизуючи область прошарку вздовж осі  $z$ , вибираємо три точки  $z = 0$  та  $z = \pm h$  і записуємо рівняння /1/ лише в точці  $z = 0$ , замінюючи одночасно похідні по  $z$  їхніми симетричними різницевиими аналогами з точністю  $O(h^2)$ . В умовах /3/ похідні по  $z$  заміняємо відповідно їхніми несиметричними аналогами з такою ж точністю і після виключення вели-

чин  $V(-h, t)$ ,  $V(h, t)$  та

$$V(0, t) = \frac{1}{2} [V(h, t) + V(-h, t)] - \frac{h}{4\lambda} (\lambda_2 \frac{\partial u^+}{\partial z} - \lambda_1 \frac{\partial u^-}{\partial z}). \quad /4/$$

отримуємо остаточно узагальнені умови спряження середовищ "1", "2":

$$\frac{1}{\beta} (\beta_2 u^+ - \beta_1 u^-) - \frac{h}{\lambda} (\lambda_1 \frac{\partial u^-}{\partial z} + \lambda_2 \frac{\partial u^+}{\partial z}) = 0; \quad /5/$$

$$\begin{aligned} (1+2kh) \frac{\lambda_2}{\lambda} \frac{\partial u^+}{\partial z} - (1-2kh) \frac{\lambda_1}{\lambda} \frac{\partial u^-}{\partial z} = \\ = h \left( \frac{1}{a} \frac{\partial}{\partial t} - \gamma^2 \right) \left[ \frac{1}{\beta} (\beta_2 u^+ + \beta_1 u^-) - \right. \\ \left. - \frac{h}{2} \left( \frac{\lambda_2}{\lambda} \frac{\partial u^+}{\partial z} - \frac{\lambda_1}{\lambda} \frac{\partial u^-}{\partial z} \right) \right] + 2hA(0, t). \end{aligned} \quad /6/$$

2. Розглянемо частковий випадок, коли тіло "2" відсутнє, а на зовнішній площині  $z = h$  тонкого покриття тіла "1" справедлива гранична умова

$$\lambda \frac{\partial V(h, t)}{\partial z} + \alpha V(h) = F_0(t), \quad /7/$$

де  $\lambda \geq 0$ ,  $\alpha \geq 0$  - відомі числа;  $F_0(t)$  - відома функція.

Враховуючи /2/, /3/ перепишемо умову /7/ так

$$\lambda_2 \frac{\partial u^+}{\partial z} = -\alpha \frac{\beta_2}{\beta} u^+ + F_0(t). \quad /8/$$

Виключаючи величини  $u^+$  та  $\frac{\partial u^+}{\partial z}$  з формул /5/, /6/, /8/, виводимо узагальнену граничну умову на функцію  $u_1(z, t) \equiv u(z, t)$  для середовища з тонким покриттям на площині  $z = -h$  /верхній індекс мінує у функції  $u$  пропущений/

$$\alpha_* u + \lambda_* \frac{\partial u}{\partial z} + \mu_* \frac{1}{a} \frac{\partial u}{\partial t} + \lambda_1 h^2 \mu_* \frac{1}{a} \frac{\partial^2 u}{\partial z \partial t} = F(t), \quad /9/$$

де

$$\begin{aligned} \alpha_* &= \alpha \frac{\beta_1}{\beta} [1 + 2kh] - \gamma^2 h \left( \frac{2\lambda}{\alpha} + \frac{3}{2} h \right), \\ \lambda_* &= \lambda_1 \left[ (1 - 2kh + 2\alpha h / \lambda) - \frac{1}{2} \gamma^2 h^2 (3 + 2\alpha h / \lambda) \right], \\ \mu_* &= (2\lambda h + \frac{3}{2} \alpha h^2) \beta_1 / \beta, \quad \mu = \frac{3}{2} + \alpha h / \lambda, \\ F(t) &= 2\lambda h \left( 1 + \frac{\alpha h}{\lambda} \right) A(0, t) + \\ &+ \left[ (1 + 2kh) - \left( \frac{1}{a} \frac{\partial}{\partial t} - \gamma^2 \right) \frac{h^2}{2} \right] F_0(t). \end{aligned} \quad /10/$$

3. Граничну умову /9/ для тіла з тонким покриттям сталої товщини можна подати також в інтегральній формі /після інтегрування по  $t$  /

$$\alpha_*(u-u_0) + \lambda_0 \frac{\partial}{\partial z}(u - e^{-\pi t} u_0) = \\ = \pi e^{-\pi t} \int_0^t [(\lambda_0 - \lambda_*) \frac{\partial u}{\partial z} + F(t)] e^{\pi t} dt, \quad t > 0, z = -h, \quad /II/$$

де

$$\lambda_0 = \pi \lambda, h^2 \mu / a, \quad \pi = a \alpha_* / \mu_*, \quad u_0 = u(z, 0).$$

1. Голубева О.В. Курс механики сплошных сред. М., 1972. 2. Карслоу Г., Егер Д. Теплопроводность твердых тел. М., 1964. 3. Марчук Г.И. Математическое моделирование в проблеме охраны окружающей среды. М., 1982. 4. Пасконов В.М., Полежаев В.И., Чудов Л.А. Численное моделирование процессов тепло- и массообмена. М., 1984. 5. Полубаринова-Кочина П.Я. Теория движения грунтовых вод. М., 1947. 6. Флейшман Н.П. Математичні моделі теплового спряження середовищ із тонкими чужорідними прошарками або покриттями // Вісник ЛДУ. Сер. мех.-мат. 1993. Вип. 39. С.30-34.

Стаття надійшла до редколегії 27.04.94

УДК 539.3

М.В.Щербатий

#### ОПТИМІЗАЦІЯ ЧАСТОТ ВІЛЬНИХ КОЛИВАНЬ СКЛАДОВИХ ОБОЛОНОК ОБЕРТАННЯ

У даній роботі розглянуті постановки і схема розв'язування задач оптимізації для складових оболонок обертання типу Тимошенка з урахуванням частот несесиметричних вільних коливань. Отримане співвідношення аналізу чутливості для простих частот вільних коливань відносно геометричних і структурних параметрів оптимізації. Проаналізовані числові результати оптимізації, які показують можливість появи кратних частот власних коливань у процесі пошуку оптимального розв'язку.

1. Постановка задач оптимізації складається з функцій керування і функцій стану розглядуваної системи; рівнянь, які пов'язують функції керування і функції стану /математична модель системи/; критерію мети і множини допустимих керувань

1995.

Щербатий М.В., 1995