

Рис. 3 містить аналогічні результати для напружень σ_{π} . Розв'язки отримані на сітці з 32 скінченних елементів (16 елементів по радіусу і 2 по висоті) і при $\tilde{k} = 4$. Відповідні результати, отримані у праці [5], на рис. 2 і 3 не зображені, оскільки в масштабах даних рисунків графіки важко розрізнити.

1. Бате К., Вилсон Е., Численные методы анализа и метод конечных элементов. М.:Стройиздат, 1982. 447с. 2. Григоренко А. Я., Дзяк И.И. Решение пространственных задач о свободных колебаниях осесимметричных тел.// Прикл. механика. Т.30. Вып. 5. С.19-24. 3. Лехницкий С.Г. Теория упругости анизотропного тела. М.:Наука, 1977. 416 с. 4. Новацкий В. Теория упругости. М.:Мир, 1975. 872 с. 5. Копитко М. Ф.Решение задач динамики оболочек сложной геометрии методом конечных элементов: Автореф. дис... канд. физ.-мат. наук. Львів, 1987.

Стаття надійшла до редколегії 21.02.96

УДК 517.958:519.6

Н.П.Головач, І.І.Дзяк

Прямий метод граничних елементів чисельного розв'язування задачі термопружності*

1. Постановка задачі. Розглядається незв'язна двовимірна задача квазістатичної термопружності для ізотропного пружного середовища, яке займає область Ω із ліпшицевою границею Γ .

Термопружний стан тіла описується вектором переміщень $u = (u_1, u_2)$, що задовольняє рівняння рівноваги Ляме [1,5]:

$$\mu u_{i,jj} + (\lambda + \mu) u_{j,ji} + X_i = \beta T_{,i} \quad \text{в } \Omega \times (0, t], \quad (1)$$

та температурою $T(x_1, x_2, t)$, що визначається з (2) [1,5]:

$$\Delta T = \frac{1}{k} \frac{\partial T}{\partial \tau} + W \quad \text{в } \Omega \times (0, t]. \quad (2)$$

При цьому виконуються співвідношення Дюгамеля-Неймана:

$$\sigma_{ij} = \lambda \delta_{ij} \epsilon_{kk} + 2\mu \epsilon_{ij} - \beta T \delta_{ij} \quad \text{в } \Omega \times (0, t] \quad (3)$$

© Головач Н.П., Дзяк І.І., 1996

* Ця робота була частково підтримана Міжнародною Соросівською програмою підтримки освіти в галузі точних наук (ISEEP), гранти № PSU061028 та № APU051042.

та геометричні співвідношення Коші:

$$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2}(u_{i,j} + u_{j,i}) \quad \text{в } \Omega \times (0, t], \quad (4)$$

де λ, μ — сталі Ляме; X_1, X_2 — компоненти вектора масових сил; $\varepsilon_{ij}, \sigma_{ij}$ — компоненти відповідно тензора деформацій та напружень; δ_{ij} — символ Кронекера; $\beta = \alpha_t(3\lambda + 2\mu)$; α_t — лінійний коефіцієнт температурного розширення; k — коефіцієнт теплопровідності; W — густина внутрішніх джерел тепла.

Тут і надалі мається на увазі підсумовування від 1 до 2 за індексами, що повторюються, а також $(\dots)_{,i} = \frac{\partial}{\partial x_i}(\dots)$, Δ — оператор Лапласа.

Нехай на межі $\Gamma = \partial\Omega$ задаються граничні умови загального вигляду

$$\begin{cases} u_i v_i = \bar{u}_v & u_i \tau_i = \bar{u}_\tau & \text{на } \Gamma_1, \\ \sigma_{ij} v_i v_j = \bar{p}_v & \sigma_{ij} v_i \tau_j = \bar{p}_\tau & \text{на } \Gamma_2, \\ v_i = \bar{u}_v^2 & \sigma_{ij} v_i \tau_j = \bar{p}_\tau^2 & \text{на } \Gamma_3, \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{де } \Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2 \cup \Gamma_3 \text{ і} \\ \Gamma_1 \cap \Gamma_2 \cap \Gamma_3 = \emptyset; \end{matrix} \quad (5)$$

$$\begin{cases} T = \bar{T} & \text{на } \Gamma'_1, \\ T_{,i} v_i = \bar{q} & \text{на } \Gamma'_2, \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{де } \Gamma = \Gamma'_1 \cup \Gamma'_2, \\ \Gamma'_1 \cap \Gamma'_2 = \emptyset. \end{matrix}$$

Тут v_i, τ_i — напрямні косинуси зовнішньої нормалі $\bar{v}$ і дотичної $\bar{\tau}$ на границі Γ .

Вважається заданою також початкова умова вигляду

$$T(x_1, x_2, 0) = T_0 \quad \text{в } \Omega. \quad (6)$$

2. Основні інтегральні співвідношення. Для границі області записуються граничні інтегральні рівняння прямого методу граничних елементів (ПМГЕ), які формулюються на основі відомої теореми взаємності Бетті [1,3]:

$$\begin{aligned} c_{ij}(\xi)u_j(\xi) + \int_{\Gamma} F_{ij}^*(x, \xi)u_j(x)d\Gamma(x) &= \int_{\Gamma} G_{ij}^*(x, \xi)p_j(x)d\Gamma(x) + \\ + \int_{\Omega} X_j(z)G_{ij}^*(z, \xi)d\Omega(z) &+ \beta \int_{\Omega} G_{jk,k}^*(z, \xi)T(z, \tau)d\Omega(z) \quad \text{для } \tau = t \end{aligned} \quad (7)$$

та

$$\begin{aligned}
& c(\xi)T(\xi, t) + k \int_0^t \int_{\Gamma} T(x, \tau) q^*(\xi, x, t, \tau) d\Gamma(x) d\tau = \\
& = k \int_0^t \int_{\Gamma} q(x, \tau) T^*(\xi, x, t, \tau) d\Gamma(x) d\tau + \int_{\Omega} (T_0 + W) T^*(\xi, x, t, 0) d\Omega(x)
\end{aligned} \quad (8)$$

Тут $G_{ij}^*(x, \xi)$, $T^*(\xi, x, t, \tau)$ — фундаментальні розв'язки відповідно системи диференціальних рівнянь (1) та рівняння (2); $q^*(\xi, x, t, \tau) = \frac{\partial T^*(\xi, x, t, \tau)}{\partial n}$; $F_{ij}^* = \sigma_{ijk}^* n_k$, де σ_{ijk}^* — напруження, зумовлені переміщенням G_{ij}^* ; коефіцієнти $c(\xi)$, $c_{ij}(\xi)$ залежать тільки від локальної геометрії межі $\partial\Omega$. Відомо, що у випадку гладкої границі $c_{ij}(\xi) = 0.5\delta_{ij}$. Якщо ж точка ξ є вершиною кута, то використовуємо підхід подвоєння вузлів [1].

3. Схема побудови чисельного розв'язку. Щоб розв'язати (7) і (8) і знайти невідомі граничні величини, інтегральні рівняння апроксимуємо системами лінійних алгебричних рівнянь. Для цього дискретизуємо і границю області $\partial\Omega$, і проміжок часу $(0, t]$, а також області Ω для обчислення останніх доданків у формулах (7), (8).

У межах кожного граничного елемента передбачається, що всі відомі та невідомі граничні значення функцій u_i, p_i, T, q змінюються певним наперед заданим чином. Ми використовуємо поліноміальну апроксимацію (лінійну, квадратичну за просторовими змінними $x = (x_1, x_2)$ та кусково-постійну за часом). При цьому порядок апроксимації просторових змінних та порядок апроксимації шуканих функцій можуть не збігатися.

Обираючи вузли граничних елементів за точки колокації та записуючи в кожному із них рівняння (9) [2]:

$$\begin{aligned}
& c_i T_F^i + k \sum_{j=1}^N \sum_{f=1}^F \left(\int_{\Gamma_j} \phi^T \int_{\tau_{f-1}}^{\tau_f} q^* \psi d\tau d\Gamma \right) T^n = \\
& = k \sum_{j=1}^N \sum_{f=1}^F \left(\int_{\Gamma_j} \phi^T \int_{\tau_{f-1}}^{\tau_f} T^* \psi d\tau d\Gamma \right) q^n + \sum_{l=1}^L \int_{\Omega_l} T^*(T_0 + W) d\Omega,
\end{aligned} \quad (9)$$

одержуємо систему лінійних алгебричних рівнянь. Для отримання такої ж глобальної системи рівнянь для інтегрального співвідношення

(7) використовуємо процедуру Бубнова - Гальоркіна із нев'язкою вигляду [3]

$$\begin{aligned}
 r_i(\xi) = & \sum_{l=0}^{N_j^n-1} \sum_{j=1}^2 \left[c_{ij}(\xi) \varphi^{ln}(\xi) + \int_{\Gamma_n} F_{ij}^*(x, \xi) \varphi^{ln}(x) d\Gamma(x) \right] u_j^{ln} + \\
 & + \sum_{\substack{m=1 \\ (m \neq n)}}^N \sum_{l=0}^{N_j^m-1} \sum_{j=1}^2 \left[\int_{\Gamma_n} F_{ij}^*(x, \xi) \varphi^{lm}(x) d\Gamma(x) \right] u_j^{lm} - \\
 & - \sum_{m=1}^N \sum_{l=0}^{N_j^m-1} \sum_{j=1}^2 \left[\int_{\Gamma_n} G_{ij}^*(x, \xi) \varphi^{lm}(x) d\Gamma(x) \right] p_j^{lm} - \\
 & - \sum_{l=1}^L \sum_{j=1}^2 \int_{\Omega_1} X_i G_{ij}^*(z, \xi) d\Omega(z) - \\
 & - \beta \sum_{l=1}^L \sum_{j=1}^2 \int_{\Omega_1} G_{jk,k}^*(z, \xi) T(z, \tau) d\Omega(z), \quad \xi \in \Gamma_n, \quad \tau = \tau_F.
 \end{aligned} \tag{10}$$

В обох випадках (після врахування заданих граничних умов (5)) систему рівнянь можна записати у матричній формі:

$$Ay = b, \tag{11}$$

де A — цілковито заповнена несиметрична матриця. Для обчислення елементів матриці використовуються квадратурні формули Гаусса. Відомо, що у підінтегральних функціях у разі збігу аргументів мають місце особливості типу $1/r$ та $\ln r$. Такі інтеграли обчислюються за спеціальними методиками виділення сингулярностей [6].

При розв'язуванні задачі термопружності із застосуванням ПМГЕ не вдається повністю звести задачу до розв'язання граничного інтегрального рівняння, так само, як і в рівнянні теплопровідності при ненульовій початковій температурі або за наявності масових сил у задачі теорії пружності. Об'ємні інтеграли можна обчислити за відомою із методу скінченних елементів схемою, зобразивши область у вигляді об'єднання скінченних трикутних або чотирикутних елементів та використавши задані значення у вузлах апроксимації. Відомі також схеми, які полягають у зведенні інтегралів по області до інтегралів по границі [4]. Їх побудову продемонструємо на прикладі об'ємного інтеграла вигляду

$$\int_{\Omega} X_j(z) G_{ij}^*(z, \xi) d\Omega(z) \quad (12)$$

із рівняння (7).

Згідно з одним із цих підходів компоненти вектора масових сил подаємо у вигляді лінійної комбінації відомих координатних функцій f^s :

$$X_j = \sum_{s=1}^S f^s \alpha_j^s, \quad (13)$$

де $f^s = f(\xi_s, x)$ — функція між точкою ξ_s і точкою x (наприклад, $f^s = r(\xi_s, x)$); α_j^s — невідомі коефіцієнти, зв'язані з кожною f^s .

Тоді отримуємо, застосовуючи (13):

$$\int_{\Omega} X_j G_{ij}^* d\Omega = \sum_{s=1}^S \left\{ \alpha_j^s \left[c_{ij} \hat{u}_j + \int_{\Gamma} F_{ij}^* \hat{u}_j d\Gamma - \int_{\Gamma} G_{ij}^* \hat{p}_j d\Omega \right] \right\}. \quad (14)$$

Тут $\hat{u}_j$ — частковий розв'язок рівняння (1) із правою частиною f^s ; $\hat{p}_j$ — зусилля, що йому відповідають.

Інший метод перетворення об'ємного інтеграла у граничний ґрунтується на тотожності Гріна. Оскільки інтеграл по області має вигляд (12), функції G_{ij}^1 необхідно взяти такими, щоб виконувалась рівність $\Delta G_{ij}^1 = G_{ij}^*$.

Тоді

$$\int_{\Omega} X_j G_{ij}^* d\Omega = \int_{\Omega} X_j (\Delta G_{ij}^1) d\Omega = \int_{\Gamma} \left\{ X_j \frac{\partial G_{ij}^1}{\partial n} - G_{ij}^1 \frac{\partial X_j}{\partial n} \right\} d\Gamma + \int_{\Omega} G_{ij}^1 \Delta X_j d\Omega \quad (15)$$

Вводимо функцію X_j^1

$$X_j^1 = \Delta X_j. \quad (16)$$

Тоді об'ємний інтеграл у правій частині рівняння (15) записуємо як

$$\int_{\Omega} X_j^1 G_{ij}^1 d\Omega = \int_{\Omega} X_j^1 (\Delta G_{ij}^2) d\Omega = \int_{\Gamma} \left\{ X_j^1 \frac{\partial G_{ij}^2}{\partial n} - G_{ij}^2 \frac{\partial X_j^1}{\partial n} \right\} d\Gamma + \int_{\Omega} G_{ij}^2 \Delta X_j^1 d\Omega \quad (17)$$

і т.д.

Вище викладену процедуру описуємо рекурсивними формулами:

$$\begin{aligned} X_{ij}^{s+1} &= \Delta X_{ij}^s \\ \Delta G_{ij}^{s+1} &= G_{ij}^s \end{aligned} \quad \text{для } s = 0, 1, 2, \dots \quad (18)$$

Об'ємний інтеграл (12) зображаємо як

$$\int_{\Omega} X_j G_{ij}^* d\Omega = \sum_{s=0}^{\infty} \int_{\Gamma} \left\{ X_j^s \frac{\partial G_{ij}^{s+1}}{\partial n} - G_{ij}^{s+1} \frac{\partial X_j^s}{\partial n} \right\} d\Gamma. \quad (19)$$

Програмна реалізація на основі такого підходу здійснена мовою C++ для ПЕОМ.

1. Бенерджи П., Баттерфилд Р. Метод граничных элементов в прикладных науках. М.: Мир, 1984. 494с. 2. Головач Н. П., Дияк І. І. Чисельне дослідження задачі теплопровідності прямим методом граничних елементів. // Вісн. Львів. ун-ту. Сер. мех.-мат. 1993. Вип.39. С.46-52. 3. Савула Я. Г., Дияк І. І., Паук Н.М. Гранично-скінченно-елементний аналіз комбінованих моделей двовимірної задачі теорії пружності. // Доп. НАН. 1995. № 5. С.49-52. 4. Brebbia C. A. On Two Different Methods for Transforming Domain Integrals to the Boundary // Advances in BEM. 1989. Vol. 1 Com. & Fun.. P.59-74. 5. Sládek V, Sládek J. Computation of thermal stresses in quasi-static non-stationary thermoelasticity using boundary elements. // International journal for numerical methods in engineering. 1989. Vol. 28. 1989, P. 1131-1144. 6. Pereira P., Guiggiani M. On the implementation of the Galerkin approach in the boundary element method. // Comput. and Struct. 1989. Vol. 33. №1. P.269-279.

Стаття надійшла до редколегії 14.02.96р

УДК 518:517.948

Я.С.Гарасим, Б.А.Остудін

До питання розв'язності інтегрального рівняння осесиметричної задачі електростатики

Розглянемо задачу розрахунку осесиметричного електростатичного поля, створеного зарядженим провідником у формі деякої циліндричної поверхні. Остання утворюється обертанням навколо осі OZ незамкненої кривої Γ , інформація про яку подається на декартовій півплощині zr ($r \geq 0$) за допомогою параметричних рівнянь: