

Л і т е р а т у р а

1. Ф. Н. Б о р о д а ч е в а. Термоупругая контактная задача для кольцевого штампа. Сб. "Некоторые задачи прочности и устойчивости плоских и пространственных систем", Приволжское кн. изд-во, Саратов, 1966.
2. Z. O l e s i a k. Annular Punch on Elastic Semispace, Arch. Mech. Stowow; vol. 17. N 4, 1965.
3. B. N o b l e. The solution of Bessel function dual integral equations by a multiplying-factor method. Proc. Cambridge Philos. Soc., vol. 59, N 2, 1963.
4. A. S i n g h. Axisymmetrical Thermal Stresses in Transversely Geotropic Bodies, Arch. Mech. Stowow., vol. 12, N 3, 1960.
5. И. С н е д д о н. Преобразования Фурье, ИЛ, М., 1955.
6. Я. С. У ф л я н д. Интегральные преобразования в задачах теории упругости. "Наука", Л., 1967.
7. Mahalanalis Ranjiz Kumars. A mixed boundary values problem of thermoelasticity for a halfspace, Quart. J. Mech. and Appl. Math., vol. 20, N 1, 1967.

—0—

УДК 538

Т.Л.МАРТИНОВИЧ, В.П.ВУШКО

КРУГОВЕ ЕКСЦЕНТРИЧНЕ КІЛЬЦЕ З ПІДСИЛЕННЯМ ВНУТРІШНІМ КРАЄМ

Розглянемо пластинку, обмежену двома неконцентричними колами $\mathcal{L}_1$ і $\mathcal{L}_2$ радіусів z_1 і z_2' ($z_2' > z_1$). Нехай для означеності внутрішній край пластинки $\mathcal{L}_1$ підсилений пружним кільцем (стержнем) сталого перерізу, а до зовнішнього краю пластинки $\mathcal{L}_2$ прикладені напруження N_2 і T_2 (N_2 , T_2 - нормальна і дотична складові заданих напружень).

Вважається, що зовнішні зусилля, прикладені до пластинки, задовольняють умови статички. Для одержання контурних умов розглядуваної задачі в думці відкинемо кільце, а дію його на пластинку замінимо контактними напруженнями $N_1^{(i)}$ і $T_1^{(i)}$ або переміщеннями u_1 , v_1 точок контура $\mathcal{L}_1$. Розглядаючи окремо першу і змінану основні крайові задачі для пластини, обмеженої контуром $\mathcal{L} = \mathcal{L}_1 + \mathcal{L}_2$, на підставі [1,2] маємо

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}_2} \varphi_1(t) \overline{F_1(t)} dt - \varkappa \int_{\mathcal{L}_1} \varphi_1(t) \overline{F_1(t)} dt - \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} \overline{F_2'(t)} d\bar{t} = \\ = \int_{\mathcal{L}_2} (N_2 + iT_2) \overline{F_1(t)} dt - 2\mu \int_{\mathcal{L}_1} \overline{F_1(t)} d(u_1 + i v_1); \end{aligned} \quad (1)$$

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} \varphi_1(t) \overline{F_1(t)} dt - \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} \overline{F_1'(t)} t d\bar{t} = \int_{\mathcal{L}_2} (N_2 + iT_2) \overline{F_1(t)} dt + \\ + \int_{\mathcal{L}_1} (N_1^{(i)} + iT_1^{(i)}) \overline{F_1(t)} dt; \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} F_1(t) d\bar{t} = \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} F_1'(t) t dt + \int_{\mathcal{L}_2} (N_2 + iT_2) F_1(t) dt + \\ + \int_{\mathcal{L}_1} (N_1^{(i)} + iT_1^{(i)}) F_1(t) dt; \end{aligned} \quad (3)$$

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} F_1(t) d\bar{t} = (\varkappa + 1) \int_{\mathcal{L}_1} \varphi_1(t) F_1(t) dt + \int_{\mathcal{L}} \overline{\varphi_1(t)} F_1'(t) t dt + \\ + \int_{\mathcal{L}_2} (N_2 + iT_2) F_1(t) dt - 2\mu \int_{\mathcal{L}_1} F_1(t) d(u_1 + i v_1). \end{aligned} \quad (4)$$

Віднімаючи з рівності (4) рівність (3), одержимо

$$(1 + \varkappa) \int_{\mathcal{L}_1} \varphi_1(t) F_1(t) dt = \int_{\mathcal{L}_1} (N_1^{(i)} + iT_1^{(i)}) F_1(t) dt + 2\mu \int_{\mathcal{L}_1} F_1(t) d(u_1 + i v_1). \quad (5)$$

Тут t - афіка точки контура $\mathcal{L}$; μ - модуль зсуву; $de = \frac{3-\nu}{1+\nu}$ - для плоского напруженого стану; $\varphi_i(t) = \varphi'_i(t)$, $\psi_i(t) = \psi'_i(t)$ - комплексні потенціали [3]; $F_i(x)$ - довільна голоморфна функція в області пластинки.

Напружено-деформований стан підсилювального кільця описується рівнянням малих деформацій тонких криволінійних стержнів. Тому залежність між переміщеннями точок крайнього волокна стержня $\mathcal{L}_1$, спаяного з пластинкою, відносним подовженням його волокна $\mathcal{L}_0$, нейтрального для чистого згину стержня, й кутом повороту поперечного перерізу θ можемо подати, згідно з [4], такою формулою:

$$d(u_i + i v_i) = \left[\frac{z_i}{z_0} e_0 + (z_i - z_0) i \frac{d\theta}{dt} + i \theta \right] dt, \quad (6)$$

де z_0 - радіус кривини нейтральної для чистого згину лінії $\mathcal{L}_0$, яка зміщена від осі стержня до центра її кривини на величину η_c . З рівнянь рівноваги елемента стержня, з врахуванням його розмірів [4] і закону Гука [5]

$$V_c = g e_0, \quad M = g \eta_c z_i i \frac{d\theta}{dt}, \quad (7)$$

одержуємо

$$(N_i^{(1)} + i T_i^{(1)}) dt = \pm \frac{1}{2h} d \left[i (V_n + i V_c) \right] + \frac{h^*}{h} \frac{z_i}{z_0} (N_i + T_i) dt, \quad (8)$$

де

$$\begin{aligned} i(V_n + i V_c) &= \frac{d}{dt} \left[g(z_0 - z_i) e_0 + g \eta_c z_i i \frac{d\theta}{dt} \right] + i g e_0 i \pm \\ &\pm 2h^* (z_i - z_0) \frac{z_i}{z_0} i T_i. \end{aligned} \quad (9)$$

Верхній знак береться при $z_i < z_0$; нижній - при $z_i > z_0$. Тут позначено: V_n і V_c - поперечна і поздовжня складові головного вектора; $M = M_c + \eta_c V_c$ - головний момент внутрішніх зусиль в довільному

перерізі стержня; N_1 , T_1 - зовнішні напруження, прикладені до стержня; $2h$ - товщина пластинки; $2h^*$ - товщина стержня; z_1 і z_2 - радіуси кривини крайніх волокон стержня, причому під z_1 будемо розуміти радіус кривини того крайового волокна $\mathcal{L}$, вздовж якого стержень спаяний з пластинкою; $\dot{t} = \frac{dt}{ds}$.

Далі розглядувану область, зайняту пластинкою, конформно відобразимо на кільце, що міститься між двома внутрішніми колами r_1 і r_2 радіусів ρ_1 і ρ_2 площини S , прийнявши [3]

$$z = \omega(\zeta) = \frac{\zeta}{1 - \alpha \zeta}, \quad \rho_1 \leq \rho \leq \rho_2 < \frac{1}{\alpha}. \quad (10)$$

Внесемо вирази (6) і (8) в (1)-(5) та проведемо потрібні перетворення; одержимо в області S при відсутності навантаження на кільце ($N_1 = 0$, $T = 0$) такі крайові умови задачі ($z_1 > z_0$):

$$\begin{aligned} \int_{r_1} \Phi(\sigma) \overline{F'(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma - \int_{r_1} \overline{\Phi(\sigma)} F'(\sigma) \omega(\sigma) d\bar{\sigma} &= \frac{q}{2h} \int_{r_1} e_0 \overline{F'(\sigma)} \frac{\zeta \omega'(\sigma)}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} d\bar{\sigma} - \\ &- \frac{q}{2h} \int_{r_1} \left[(z_0 - z_1) e_0 + i \frac{z_0 z_1 \zeta}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\theta}{d\zeta} \right] d \left\{ \frac{F'(\sigma)}{\omega'(\sigma)} \right\} + \int_{r_2} (N_2 + iT_2) \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma; \end{aligned} \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \int_{r_2} \Phi(\sigma) \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma - \kappa \int_{r_1} \Phi(\sigma) \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma - \int_{r_1} \overline{\Phi(\sigma)} F'(\sigma) \omega(\sigma) d\bar{\sigma} &= \\ &= 2\mu \int_{r_1} \left[\frac{z_0}{z_1} e_0 + i \frac{(z_1 - z_0) \zeta}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\theta}{d\zeta} + i \theta \right] \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma + \int_{r_2} (N_2 + iT_2) \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma; \end{aligned} \quad (12)$$

$$(1 + \kappa) \int_{r_1} \Phi(\sigma) \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma = 2\mu \int_{r_1} \left[\frac{z_0}{z_1} e_0 + i \frac{(z_1 - z_0) \zeta}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\theta}{d\zeta} + i \theta \right] \overline{F(\sigma)} \omega'(\sigma) d\sigma - \quad (13)$$

$$- \frac{q}{2h} \int_{r_1} e_0 \overline{F'(\sigma)} \frac{\zeta \omega'(\sigma)}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} d\bar{\sigma} + \frac{q}{2h} \int_{r_1} \left[(z_0 - z_1) e_0 + i \frac{z_0 z_1 \zeta}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\theta}{d\zeta} \right] d \left\{ \frac{F'(\sigma) \sigma^2}{\rho_1^2 \omega'(\sigma)} \right\};$$

$$\int_{\gamma} \overline{\Psi(\sigma)} F(\sigma) \overline{\omega'(\sigma)} d\bar{\sigma} = (\alpha + 1) \int_{\gamma_1} \Phi(\sigma) F(\sigma) \omega'(\sigma) d\sigma + \int_{\gamma} \overline{\Phi(\sigma)} F'(\sigma) \omega(\sigma) d\sigma -$$
(14)

$$- 2\mu \int_{\gamma_1} \left[\frac{z_0}{z_1} e_0 + i \frac{(z_1 - z_0)\sigma}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\sigma}{d\bar{\sigma}} + i\theta \right] F(\sigma) \omega'(\sigma) d\sigma + \int_{\gamma_2} (N_2 + iT_2) F(\sigma) \omega'(\sigma) d\sigma.$$

Тут σ - аф. ко точки контура $\gamma = \gamma_1 + \gamma_2$;

$$\Phi(\xi) = \Phi_1[\omega(\xi)]; \Psi(\xi) = \Psi_1[\omega(\xi)]; F(\xi) = F_1[\omega(\xi)]. \quad (15)$$

При обході контура $\gamma = \gamma_1 + \gamma_2$ область повинна залишатися зліва. До системи контурних умов (11)-(14) необхідно долучити умову однозначності переміщень (6)

$$\int_{\gamma_1} \left[\frac{z_0}{z_1} e_0 + i \frac{(z_1 - z_0)\sigma}{\rho_1 |\omega'(\sigma)|} \frac{d\sigma}{d\bar{\sigma}} + i\theta \right] \omega'(\sigma) d\sigma = 0. \quad (16)$$

Функції (15), голоморфні в кільці $\rho_1 < |\xi| < \rho_2$, розвинемо у ряди Лорана:

$$\begin{aligned} \Phi(\xi) &= \sum_{k=0}^{\infty} A_k \xi^k + \sum_{k=1}^{\infty} B_k \xi^{-k}; \\ \Psi(\xi) &= \sum_{k=0}^{\infty} A'_k \xi^k + \sum_{k=1}^{\infty} B'_k \xi^{-k}; \\ F(\xi) &= \sum_{n=0}^{\infty} C_n \xi^n + \sum_{n=1}^{\infty} D_n \xi^{-n}. \end{aligned} \quad (17)$$

Величини e_0 і θ , що описують деформацію кільця, а також навантаження $N_2 + iT_2$, подамо у формі комплексних рядів Фур'є

$$\begin{aligned} e_0 &= \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \sigma^k + \sum_{k=1}^{\infty} \rho_1^{2k} \bar{\alpha}_k \sigma^{-k}; \\ \theta &= \sum_{k=0}^{\infty} \beta_k \sigma^k + \sum_{k=1}^{\infty} \rho_1^{2k} \bar{\beta}_k \sigma^{-k}; \\ N_2 + iT_2 &= \sum_{k=0}^{\infty} \gamma_k^{(2)} \sigma^k + \sum_{k=1}^{\infty} \delta_k^{(2)} \sigma^{-k}. \end{aligned} \quad (18)$$

Внесемо розклади (17), (18) і вираз (10) у крайові умови (11)-(13).

Після вичислення контурних інтегралів з врахуванням довільності функції $F(\zeta)$, дістанемо таку нескінченну систему лінійних алгебраїчних рівнянь відносно шуканих коефіцієнтів A_n , B_n , α_n і β_n :

$$\begin{aligned}
 & (\rho_2^{-2n} - \rho_1^{-2n}) \left[\sum_{k=0}^{n-1} (n-k) a^{-k} A_k + \sum_{k=1}^{\infty} (n+k) a^k B_k \right] - \\
 & - n \left[\sum_{k=0}^{\infty} (\rho_2^{2(n+k)} - \rho_1^{2(n+k)}) a^k \bar{A}_k + \sum_{k=1}^{n-1} (\rho_2^{2(n-k)} - \rho_1^{2(n-k)}) a^{-k} \bar{B}_k \right] = \\
 & = - \frac{g}{2h} n \rho_1^{2n-1} \left[\sum_{k=0}^{n-1} a^{-k} (1 - a^2 \rho_1^2) \alpha_k - a^{-n+2} \rho_1^2 \alpha_n + \sum_{k=1}^{\infty} a^k \rho_1^{2k} (1 - a^2 \rho_1^2) \bar{\alpha}_k \right] + \\
 & + \frac{g}{2a^{n-1}h} (z_0 - z_1) n \rho_1^{2(n-1)} \left[(1-n) \alpha_{n-1} + 2na \rho_1^2 \alpha_n - (n+1) a^2 \rho_1^4 \alpha_{n+1} \right] + \\
 & + \frac{gi}{2a^{n-1}h} \eta_c z_1 n \rho_1^{2n-3} \left\{ a(n-1)(n-2) \beta_{n-2} - (n-1) [(n-1) + (3n-1) a^2 \rho_1^2] \beta_{n-1} + \right. \\
 & + na \rho_1^2 [(3n-1) + (3n+1) a^2 \rho_1^2] \beta_n - (n+1) a^2 \rho_1^4 [(3n+1) + (n+1) a^2 \rho_1^2] \beta_{n+1} + \\
 & \left. + (n+1)(n+2) a^3 \rho_1^6 \beta_{n+2} \right\} + \rho_2^{-2n} \left[\sum_{k=0}^{n-1} \gamma_k^{(2)} (n-k) a^{-k} + \sum_{k=1}^{\infty} (n+k) a^k \delta_k^{(2)} \right] \\
 & (n = 0, 1, 2, \dots);
 \end{aligned} \tag{19}$$

$$\begin{aligned}
 & (\rho_2^{-2n} - \rho_1^{-2n}) \sum_{k=n+1}^{\infty} (k-n) a^k B_k + n \sum_{k=n+1}^{\infty} [\rho_2^{2(k-n)} - \rho_1^{2(k-n)}] a^k \bar{A}_k = \\
 & = \frac{g}{2h} n \rho_1^{-2n-1} \left[\sum_{k=n+1}^{\infty} \rho_1^{2k} a^k \bar{\alpha}_k - a^2 \rho_1^2 \sum_{k=n}^{\infty} \rho_1^{2k} a^k \bar{\alpha}_k \right] -
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -\frac{g}{2h} a^{n+1} (z_0 - z_1) n \left[(n-1) a^2 \bar{\alpha}_{n-1} - 2na \bar{\alpha}_n + (n+1) \bar{\alpha}_{n+1} \right] - \quad (20) \\
& -\frac{ig}{2h} a^{n+1} \eta_c z_1 \rho_1^{-1} n \left\{ a^3 (n-1)(n-2) \bar{\beta}_{n-2} - (n+1) a^2 \left[(3n-1) + (n-1) a^2 \rho_1^2 \right] \bar{\beta}_{n-1} + \right. \\
& + n a \left[(3n-1) a^2 \rho_1^2 + (3n+1) \right] \bar{\beta}_n - (n+1) \left[(3n+1) a^2 \rho_1^2 + (n+1) \right] \bar{\beta}_{n+1} + \\
& \left. + a \rho_1^2 (n+1)(n+2) \bar{\beta}_{n+2} \right\} + \rho_2^{-2n} \sum_{k=n+1}^{\infty} (k-n) a^k \delta_k^{(2)} \\
& (n = 1, 2, 3, \dots);
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& (\rho_2^{2n} + a \rho_1^{2n}) \left[\sum_{k=0}^{n-1} (n-k) a^{-k} A_k + \sum_{k=1}^{\infty} (n+k) a^k B_k \right] - \\
& - n \left[\sum_{k=0}^{\infty} (\rho_2^{2(n+k)} - \rho_1^{2(n+k)}) a^k \bar{A}_k + \sum_{k=1}^{n-1} (\rho_2^{2(n-k)} - \rho_1^{2(n-k)}) a^{-k} \bar{B}_k \right] = \\
& = 2\mu \rho_1^{2n} \frac{z_0}{z_1} \left[\sum_{k=0}^{n-1} (n-k) a^{-k} \alpha_k + \sum_{k=1}^{\infty} \rho_1^{2k} (n+k) a^k \bar{\alpha}_k \right] + \quad (21) \\
& + 2\mu \rho_1^{2n} i \left\{ n \beta_0 + \sum_{k=1}^{n-1} a^{-k} \left[n-k + k(z_1 - z_0) \rho_1^{-1} (1 - a^2 \rho_1^2) \right] \beta_k - \right. \\
& \left. - (z_1 - z_0) \rho_1^{2n} \beta_n \right\} + 2\mu \rho_1^{2n} i \sum_{k=1}^{\infty} \rho_1^{2k} a^k \left[n+k + k(z_1 - z_0) \rho_1^{-1} (a^2 \rho_1^2 - 1) \right] \bar{\beta}_k + \\
& + \rho_2^{2n} \left[\sum_{k=0}^{n-1} (n-k) a^{-k} \gamma_k^{(2)} + \sum_{k=1}^{\infty} (n+k) a^k \delta_k^{(2)} \right] \\
& (n = 0, 1, 2, 3, \dots);
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& (\rho_2^{-2n} + \alpha \rho_1^{-2n}) \sum_{\kappa=n+1}^{\infty} (\kappa-n) a^{\kappa} B_{\kappa} + n \sum_{\kappa=n+1}^{\infty} a^{\kappa} (\rho_2^{2(\kappa-n)} - \rho_1^{2(\kappa-n)}) A_{\kappa} = \\
& = 2\mu \rho_1^{-2n} \frac{z_0}{z_1} \sum_{\kappa=n+1}^{\infty} \rho_1^{2\kappa} (\kappa-n) a^{\kappa} \bar{A}_{\kappa} + 2\mu \rho_1^{-2n} i \{ a^{n+2} (z_1 - z_0) \rho_1^{2n+1} n \bar{\beta}_n + \\
& + \sum_{\kappa=n+1}^{\infty} \rho_1^{2\kappa} [(\kappa-n) a^{\kappa} + a^{\kappa} (z_1 - z_0) \rho_1^{-1} \kappa (a^2 \rho_1^2 - 1)] \bar{\beta}_{\kappa} \} + \rho_2^{-2n} \sum_{\kappa=n+1}^{\infty} \delta_{\kappa}^{(2)} (\kappa-n) a^{\kappa} \\
& \quad (n = 1, 2, 3, \dots)
\end{aligned} \quad (22)$$

До системи рівнянь (19)-(22) потрібно додати умову однозначності переміщень (16)

$$\frac{z_0}{z_1} \sum_{\kappa=1}^{\infty} \kappa \rho_1^{2\kappa} a^{\kappa-1} \bar{A}_{\kappa} + i \sum_{\kappa=1}^{\infty} \kappa \rho_1^{2\kappa} a^{\kappa-1} \{ 1 + (z_1 - z_0) \rho_1^{-1} [a^2 \rho_1^2 - 1] \} \bar{\beta}_{\kappa} = 0 \quad (23)$$

та умову голоморфності функції $\Psi(\zeta)$ (кілець вільне від зовнішнього навантаження)

$$\sum_{\kappa=1}^{\infty} \kappa a^{\kappa-1} B_{\kappa} = 0. \quad (24)$$

Функція напружень $\Psi(\zeta)$ визначається з контурної умови (14). Для кільця прямокутного перерізу з розмірами $2h^* \times b$

$$g = 2h^* E^* b, \quad r = \frac{h^*}{b}, \quad F = 2h^* b, \quad \delta = \frac{b}{z_1};$$

$$\eta_c \cong \frac{\delta}{6(2-\delta)} \cdot b; \quad z_1 - z_0 \cong \frac{b}{2} \left(1 + \frac{\delta}{3(2-\delta)} \right);$$

$$\eta_z z_1 \cong \frac{1}{6(2-\delta)} \cdot b^2; \quad \frac{z_0}{z_1} \cong 1 - \frac{1}{2} \delta \left(1 + \frac{\delta}{3(2-\delta)} \right);$$

b - ширина кільця в площині його кривини.

Для числового прикладу візьмемо мідну пластину і стальне кільце прямокутного перерізу при таких значеннях пружних сталих матеріалу і геометричних параметрів:

$$\mu = 4,42 \cdot 10^5 \text{ кг/см}^2; \quad \alpha = 2,08; \quad E^* = 2,1 \cdot 10^6 \text{ кг/см}^2;$$

$$\frac{z'_1}{z_1} = \frac{z'_2}{z_2} = 3; \quad r = 1; \quad \delta = 0,2; \quad z'_2 = 1.$$

До зовнішнього краю пластинки $\mathcal{L}_2$ прикладений рівномірний тиск інтенсивності p_2 . Розв'язувалась укорочена система одержаних рівнянь (22) порядку на ЕОЦМ "Минск-22".

Нижче наведені числові значення кільцевих напружень σ_θ в пластинці і $\bar{\sigma}$ - в кільці в окремих точках вздовж лінії спая.

θ	0°	30°	60°	90°	120°	150°	180°
σ_θ/p_2	-1,42	-1,48	-1,59	-1,70	-1,73	-1,71	-1,69
$\bar{\sigma}/p_2$	-2,75	-2,94	-3,12	-3,27	-3,36	-3,32	-3,26
$\sigma_\theta^{(0)}/p_2$	-2,20	-2,26	-2,40	-2,52	-2,56	-2,54	-2,52

Через $\sigma_\theta^{(0)}$ позначено напруження в пластинці при відсутності кільця. Нормальні напруження в перерізі кільця вивислялися за формулою

$$\bar{\sigma} = \frac{V_r}{F} \cdot \frac{z_0}{z} + \frac{M}{F\eta_c} \left(1 - \frac{z_0}{z}\right),$$

де z - радіус кривини довільного волокна стержня.

Л і т е р а т у р а

1. Т. Л. М а р т и н о в и ч. Обобщение теоремы Бетти-Максвелла в двумерной теории упругости. Прикладная механика, т. II, вып. 3, 1966.
2. Т. Л. М а р т и н о в и ч, В. П. В у ш к о. Про один спосіб розв'язування змішаних задач для однорідних і кусочно-однорідних середовищ. Вісник Львів. ун-ту, сер. мех.-мат., вып. 5, 1970.
3. Н. И. М у с х е л и ш в и л и. Некоторые основные задачи математической теории упругости. "Наука", М., 1966.
4. Т. Л. М а р т и н о в и ч. Пружна рівновага пластинки з криволінійним контуром, підкріпленням пружним кільцем. Вісник Львів. ун-ту, сер. мех.-мат., вып. 1, 1965.

5. В. И. Федосьев. Сопротивление материалов. Физматгиз, 1960.

6. М. П. Шереметьев. Пластинки с подкрепленным краем. Изд-во Львов. ун-та, 1960.

7. Ю. И. Соловьев. Плоская задача теории упругости для концентрического кольца с подкрепленным контуром. Труды Новосибирского ин-та ин. т. д. транспорта, вып. 14, 1948.

—0—

УДК 517.3

Д.В.ГРИЛІЦЬКИЙ, В.Г.ГАБРУСЕВ, О.П.ПІДДУБНЯК

ДЕЯКІ ВИПАДКИ ОСЕСИМЕТРИЧНОЇ ЗАДАЧІ ТЕРМОПРУЖНОСТІ
ДЛЯ ТРАНСВЕРСАЛЬНО-ІЗОТРОПНОГО ШАРУ

1. З теорії осесиметричної задачі термопружності для трансверсально-ізотропних тіл [5] відомі такі співвідношення:

$$\begin{aligned}T(\bar{r}, z) &= A_{33} A_{44} (\mu_1^2 \nabla^2 + \frac{\partial^2}{\partial z^2}) (\mu_2^2 \nabla^2 + \frac{\partial^2}{\partial z^2}) \Psi(\bar{r}, z); \\ \sigma_{zz}(\bar{r}, z) &= \beta A_{33} A_{44} \nabla^2 (d \nabla^2 + e \frac{\partial^2}{\partial z^2}) \Psi(\bar{r}, z); \\ \sigma_{rz}(\bar{r}, z) &= -\beta A_{33} A_{44} \frac{\partial^2}{\partial z \partial z} (d \nabla^2 + e \frac{\partial^2}{\partial z^2}) \Psi(\bar{r}, z).\end{aligned}\tag{1.1}$$

Функція $\Psi(\bar{r}, z)$ у випадку стаціонарного температурного поля і при відсутності в тілі джерел тепла визначається з рівняння

$$(\mu_1^2 \nabla^2 + \frac{\partial^2}{\partial z^2}) (\mu_2^2 \nabla^2 + \frac{\partial^2}{\partial z^2}) (\mu_3^2 \nabla^2 + \frac{\partial^2}{\partial z^2}) \Psi(\bar{r}, z) = 0,\tag{1.2}$$