

Обчисливши коефіцієнти $b_{\mu\nu}$, одержуємо рівняння

$$M_{\mu}(u, v) = -1 + \frac{u}{v} + \frac{v}{u} + \frac{4}{uv} = 0;$$

розв'язком якого, наприклад, буде пара чисел $u=6, v=4$.

Оскільки умови теореми виконуються, то одержуємо, що множина квазі-поліномів $f(z)$, для яких функція (7) є мажорантою Ньютона, не перетворюється в нуль в області

$$\left\{ \frac{1}{4} \leq |z| \leq \frac{4}{3}, -\ln 2 \leq \operatorname{Re}(z) \leq \ln 2 \right\}.$$

Л і т е р а т у р а

1. Костовий М. А. Н. Локалізація по модулям нулей ряду Ерана і его промислових. Над-во Львівського ун-та, 1967.
2. Костовий М. О. М., Цегелик Г. Г. Побудова мажорант та діаграм Ньютона рядів Діріхле. - "Вісник Львівського ун-ту, серія механіко-математична", 1971, вип. 6.
3. Кардан А. І., Костовий М. О. М., Чулик І. І. Мажоранти та діаграми Ньютона функцій багатьох змінних. - "Вісник Львівського ун-ту, серія механіко-математична", 1967, вип. 3.
4. Цегелик Г. Г. Числовий метод локалізації нулей квазіполіномів. - "Журнал вычислительной математики и математической физики", 1970, т. 10, № 4.

УДК 515.69

А.О.Копилянський

СФЕРИЧНА КОЛІНЕАЦІЯ

Всім оптичним явищам, які опостерігаються в природі, притаманні відхилення від теоретичних основ геометричної оптики. Геометрична модель може лише в певних наближеннях відтворити оптичний процес (схему). Але така модель або не враховує певні опотворення, викликані природними умовами процесу, або враховує їх з деяким наближенням. Тому в геометричній моделі цих процесів доцільно ввести доповнення, пропонувані в [1]. Зокрема в центральну колінеацію (одна з основних схем моделей оптичних

процесів) вводиться поняття осередя колінеації. Осередя колінеації – це заміник центра у вигляді довільної геометричної форми. Осередя колінеації може бути: а) пряма або відрізок прямої; б) крива лінія або її дуга; в) поверхня або її частина.

Ми розглядатимемо випадок колінеації з осередям у вигляді сфери, тобто так звану сферичну колінеацію – аналог центральної точкової колінеації.

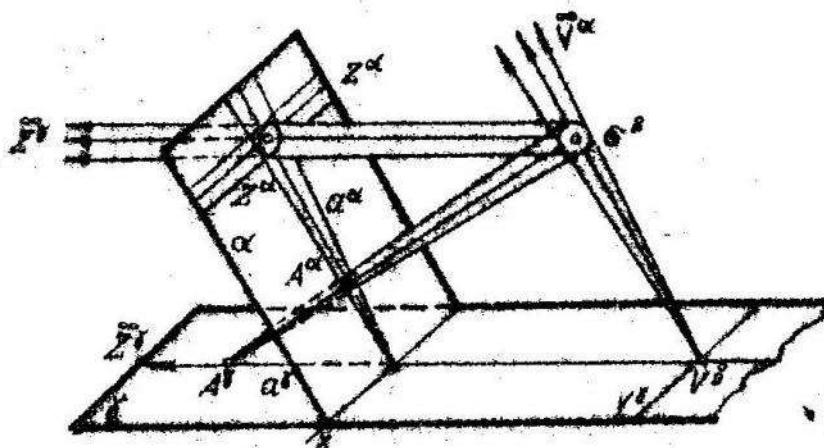


Рис. 1. Просторова модель сферичного проєнтування.

Як видно з рис. 1, побудова відповідних елементів принципово не відрізняється від таких самих побудов у центральній проєкції. Таку колінеацію можна прийняти за "інтегральну", що складається з суми всіх центральних колінеацій з центрами в границях сфери – осередя при незмінному положенні осі колінеації. У ній вберігаються три основні властивості:

1. Однозначність, тобто кожній точці однозначно відповідає пряма відповідної еліптичної форми і навпаки, кожній прямій відповідної еліптичної форми і величини відповідає однозначно точка. Прямій відповідає однозначно відповідна об'ємна смуга і навпаки, кожній об'ємній смужці відповідає однозначно пряма.

2. Колінеарність, тобто можна пара відповідних елементів, точка і її відповідна пряма, лежать у границях конуса, дотичного до спільної сфери, і можна пара відповідних елементів, пряма і її відповідна об'ємна смужка, перетинаються в точці на спільній прямій.

3. Інцидентність, тобто, якщо точка лежить на прямій, то відповідна їй п'яма розміщена на омужні, що відповідає цій прямій, і якщо пряма проходить через точку, то омужна, що відповідає цій прямій, проходить дотично до п'ями, що відповідає точці.

Як висновок, що випливає із збереження вказаних властивостей, можна сформулювати теорему Дезарга для сферичної колінеації. Якщо у двох відповідних плоских фігурах, одна з яких обмежена збіжними на одній прямій омужками, пари відповідних елементів (пряма і збіжна омушка) перетинаються в точках на спільній прямій, тоді пари відповідних елементів - точка і відповідна їй п'яма еліптичної форми - зміщуються в конусі, дотичному до однієї поверхні (сфери). Навромірна також і збериена теорема Дезарга.

Якщо в двох відповідних плоских фігурах, одна з яких обмежена збіжними на одній прямій омужками, пари відповідних елементів (точка і їй

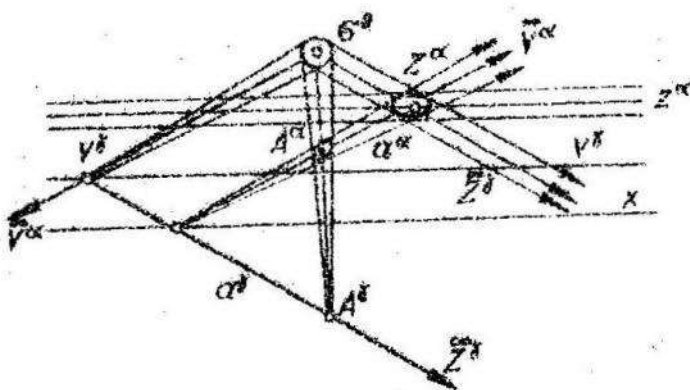


Рис. 2. Гомологічна модель сферичного проектування.

на рис. 2. Залежно від механізму перетворення осередя (сфера) відображатиметься в п'яму, обмежену кривою другого порядку, і, зокрема, колом, якщо центр сфери спроектований ортогонально (рис. 2).

Сферична колінеація може бути задана, як і центральна колінеація, вісьмома елементами. Але елементом вважається і кожна з п'ям (обмежена еділсом визначеної величини). Наприклад, на рис. 2 показано колінеацію, задану осередям ($\odot^k$), віссю (x) і паром A^alpha, A^beta . Наступні побудови, зокрема побудова граничних "прямих", відбуваються однозначно. Одна

відповідна п'яма еліптичної форми) зміщуються в конусі, дотичному до однієї поверхні (сфери), то пари відповідних сторін (пряма і їй відповідна омушка) перетинаються в точках на спільній прямій.

Гомологічне відображення цієї колінеації показано

з граничних "прямих" матиме вигляд смужки висотою, що дорівнює малій осі еліпса перетину з площиною зображення проєктуючого циліндра діаметром, рівним діаметру осередка. Друга гранична пряма має вигляд прямої і може бути побудована як і в центральній колінеації в центром в центрі осередка (сфери).

Отже, така колінеація може служити наближеною моделлю оптичного явища в більшості випадків побудови зображень в оці людини, а також розструючих оптичних приладів, але без врахування додаткових опстворень-ілюзіій.

Л і т е р а т у р а

1. К о п и с т и н о в к и й А. О. Про геометрію оптичних ілюзіій. - "Вісник Львівського ун-ту, серія механіко-математична", 1973, вип. 8.

УДК 513.015.6

С.В.Дениско

ПРО ОДИН КЛАС НЕОКІНЧЕННО МАЛИХ ДЕФОРМАЦІЙ ПРЯМОЛІНІЙНОЇ КОНГРУЕНЦІЇ

Нехай S - прямолінійна конгруенція, рівняння якої у векторній формі має вигляд

$$\vec{R} = \vec{z}(u^1, u^2) + \lambda \vec{m}(u^1, u^2),$$

де $\vec{m}$ - одиничний вектор і $\vec{z}(u^1, u^2)$ - радіус-вектор опорної поверхні, яку називатимемо поверхнею P .

Розглянемо тепер, прямолінійну конгруенцію S_ε , що визначається рівнянням

$$\vec{R} = \vec{z}(u^1, u^2) + \varepsilon \vec{a}(u^1, u^2) + \lambda \vec{m}(u^1, u^2),$$

де $\vec{a}(u^1, u^2)$ - деяка вектор-функція точки поверхні P ; ε - неокінченно малий параметр.

Нехай конгруенція S перетвореться в конгруенцію S_ε так, що