

М. С. ВОЛОШИНА

## ПРО ДЕЯКІ ГРАНИЧНІ ЗАДАЧІ ДЛЯ ЕЛІПТИЧНИХ СИСТЕМ ДРУГОГО ПОРЯДКУ

В цій замітці для деякого класу еліптичних систем визначається вид граничних умов, для яких ядра інтегралів типу потенціалу, що розв'язують відповідну граничну задачу, мають точкову особливість.

В замітці використовуються результати і позначення робіт [7] і [8].

### ВИПАДОК ПОСТИИНІХ КОЕФІЦІЕНТІВ

Нехай

$$A \left( \frac{\partial}{\partial x} \right) u(x) = \sum_{k,l=1}^n A_{kl} \frac{\partial^2 u(x)}{\partial x_k \partial x_l} = 0 \quad (1)$$

є сильно еліптична в сенсі М. Й. Вишика система (див. [4]). Тут  $A_{kl} = A_{lk} = A_{kl}^*$  — сталі дійсні матриці порядку  $p$ ,  $x = (x_1, \dots, x_n)$  — точка  $n$ -вимірного дійсного простору. Нехай  $D$  — область, обмежена зв'язною поверхнею  $S$  типу Ляпунова.

Розв'язок граничної задачі

$$\begin{aligned} A \left( \frac{\partial}{\partial x} \right) u(x) &= 0 \quad (x \in D), \\ B \left( y, \frac{\partial}{\partial y} \right) u(y) &= f(y) \quad (y \in S), \end{aligned} \quad (2)$$

згідно з методом Я. Б. Лопатинського [1] шукаємо у вигляді інтеграла типу потенціалу

$$u(x) = \int \cdots \int_s^{n-1} G(x, y) \mu(y) d_y S, \quad (3)$$

де  $G(x, y)$  — ядро інтеграла типу потенціалу,  $\mu(y)$  — «густина» потенціалу.

Розроблений в [1] метод зведення граничних задач для еліптичних систем диференціальних рівнянь до регулярних інтегральних рівнянь створено в припущені опукlosti розглядуваної області.

Ця вимога пояснюється тим, що ядра інтегралів типу потенціалу у випадку неопуклої області можуть мати сильні розриви всередині області інтегрування, що заважає застосуванню методу.

\* Штрих зверху означає транспонування.

Проте вдалося показати, що існують два типи граничних умов — умови типу Діріхле і Неймана, для яких ядро інтеграла типу потенціалу має точкову особливість також і у випадку неопуклої області.

**Теорема.** Для того, щоб ядро інтеграла типу потенціалу, що розв'язує деяку граничну задачу (2), мало тільки точкову особливість, необхідно і достатньо, щоб граничні умови мали один з двох виглядів: умова типу Діріхле:

$$B\left(y, \frac{\partial}{\partial y}\right) = C_1(y) \quad (y \in S), \quad (4)$$

умова типу Неймана:

$$B\left(y, \frac{\partial}{\partial y}\right) = C_2(y) \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_l(y) \frac{\partial}{\partial y_k} + Q(y)^*, \quad y \in S. \quad (5)$$

Тут  $v_l(y)$  — компоненти одиничного вектора внутрішньої нормалі в точці  $y \in S$ ,  $C_1(y)$  і  $C_2(y)$  — оборотні дійсні матриці,  $\tilde{A}_{lk}$  — постійні дійсні квадратні матриці, які мають властивість  $\tilde{A}_{kl} = \tilde{A}'_{lk}$ ,  $\tilde{A}_{kl} + \tilde{A}_{lk} = 2A_{kl}$  і визначаються із співвідношення:

$$\left. \begin{aligned} - \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{kl} v_l \tau_k &= \operatorname{Re} B_0(\nu, \tau) A_0, \\ B_0(\nu, \tau) &= \left[ \int_+ A^{-1}(\beta \nu + \tau) d\beta \right]^{-1} \int_+ \beta A^{-1}(\beta \nu + \tau) d\beta, \\ A_0 &= \sum_{k,l=1}^n A_{kl} v_k v_l \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

причому внаслідок умови еліптичності, матриця  $A_0$  є оборотною (докладно про це див. в [7]);  $\tau$  і  $\nu$  є  $n$ -вимірні одиничні вектори,  $(\tau, \nu) = 0$ ,  $\int_+ (\dots) d\beta$  означає інтегрування по простому додатньо орієнтованому замкненому контуру, який охоплює  $\beta$ -корені  $\det A(\beta \nu + \tau) = 0$  з додатньою уявною частиною.

Зауважимо, що оскільки на порядок особливості ядра має вплив лише перший доданок правої частини (5), то для спрощення,  $Q(y)$  будемо опускати. Крім того, для спрощення запису замість  $C_1(y)$ ,  $C_2(y)$ ,  $v_l(y)$  будемо писати  $C_1$ ,  $C_2$ ,  $v_l$  відповідно.

Доведемо дві леми.

**Лема I.** Має місце співвідношення:

$$\int_+ \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} (\beta v_k + \tau_k) v_l A^{-1}(\beta \nu + \tau) d\beta = \pi i E, \quad (7)$$

де  $E$  — одинична матриця.

В роботі [7] було показано, що

$$B_0(\nu, \tau) = B'_0(\nu, \tau), \quad (8)$$

\* Зауважимо, що для того, щоб існував єдиний розв'язок задачі типу Неймана, матриця  $Q(y)$  (яка може бути і необоротною!) повинна мати властивість: форма  $u^T(y) Q(y) u(y)$  від'ємно визначена.

$$\begin{aligned} Im B_0(v, \tau) &= (Im B_0(v, \tau))' = \pi \left[ \int_{+} A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \right]^{-1} A_0^{-1} = \\ &= \pi A_0^{-1} \left[ \int_{+} A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \right]^{-1}, \end{aligned} \quad (8')$$

$$A_0 = A'_0 = \sum_{k, l=1}^n A_{kl} v_k v_l = \sum_{k, l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l. \quad (9)$$

Використовуючи (6) і (9), перетворимо підінтегральний вираз (7):

$$\begin{aligned} \sum_{k, l=1}^n \tilde{A}_{lk} (\beta v_k + \tau_k) v_l A^{-1}(\beta v + \tau) &= \beta A_0 A^{-1}(\beta v + \tau) - \\ &- A_0 R e B_0(v, \tau) A^{-1}(\beta v + \tau). \end{aligned}$$

Тоді (7) матиме вигляд:

$$A_0 \int_{+} \beta A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta - A_0 R e B_0(v, \tau) \int_{+} A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta = \pi i. \quad (7')$$

Підставляючи

$$\begin{aligned} A_0 R e B_0(v, \tau) &= A_0 B_0(v, \tau) - i A_0 I m B_0(v, \tau) = \\ &= A_0 \int_{+} \beta A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \left[ \int_{+} A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \right]^{-1} - \pi i \left[ \int_{+} A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \right]^{-1} \end{aligned}$$

в (7'), одержимо те, що вимагалось.

**Лема II.** Нехай  $T(\tilde{\alpha})$ , де  $\tilde{\alpha} = (\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1})$  є однорідна матриця, степінь однорідності якої дорівнює  $\kappa - n + 2$ , де  $n$  — розмірність простору ( $n \geq 3$ ),  $\kappa$  — ціле додатне число ( $\kappa < n$ ).

Нехай

$$\int_{(\tilde{\alpha}, \tilde{\alpha})=1} \cdots (n-2) \cdots \int d\tilde{\alpha} S \int_{+} \frac{A^{-1}(\alpha)}{(x-y, \alpha)^k} T(\tilde{\alpha}) d\alpha_n \equiv 0. \quad (10)$$

Тоді  $T(\tilde{\alpha}) \equiv 0$ . Тут  $(\tilde{\alpha}, \tilde{\alpha}) = 1$  означає інтегрування по поверхні  $(n-2)$ -вимірної одиничної сфери,  $d\tilde{\alpha} S$  — елемент поверхні цієї сфери. Згідно з відомими формулами:

$$\int_0^\infty x^n e^{-ax} dx = \frac{\Gamma(n+1)}{a^{n+1}}, \quad \Gamma(n) = (n-1)!$$

маємо:

$$\frac{(\kappa-1)!}{(-i)^k (x-y, \alpha)^k} = \int_0^\infty r^{k-1} e^{ir(x-y, \alpha)} dr = \int_0^\infty r^{k-1} e^{ir(\tilde{x}-\tilde{y}, \tilde{\alpha})} e^{ir(x_n-y_n)\alpha_n} dr.$$

Помножуючи тотожність (10) на  $\frac{(\kappa-1)!}{(-i)^k}$  і користуючись останнім співвідношенням, одержуємо

$$\int \cdots (n-2) \cdots \int_{(\tilde{\alpha}, \tilde{\alpha})=1} d\tilde{\alpha} S \int_0^\infty r^{k-1} e^{ir(\tilde{x}-\tilde{y}, \tilde{\alpha})} dr \int e^{ir(x_n-y_n)\alpha_n} A^{-1}(\alpha) d\alpha_n T(\tilde{\alpha}) \equiv 0 \quad (11)$$

Виконуючи заміну  $\alpha = \frac{\gamma}{r}$ , маємо серію співвідношень:

$$\tilde{\gamma} = r \tilde{\alpha}, \quad \gamma_n = r \alpha_n, \quad d\tilde{\gamma} S = r^{n-2} dr d\tilde{\alpha} S, \quad d\gamma_n = r d\alpha_n, \quad A^{-1}(\alpha) = r^2 A^{-1}(\gamma),$$

$$\begin{aligned} T(\tilde{\alpha}) &= \frac{1}{r^{k-n+2}} T(\tilde{\gamma}); \int \cdots (n-2) \cdots \int_{(\tilde{\alpha}, \tilde{\alpha})=1} d\tilde{\alpha} S \int_0^\infty r^{n-2} (\cdots) dr = \\ &= \int \cdots (n-1) \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} (\cdots) d\tilde{\gamma} S. \end{aligned}$$

Здійснивши в (11) вказані перетворення і позначаючи для зручності  $x - y$  і  $\gamma$  через  $x$  і  $\alpha$  відповідно, одержимо:

$$\int \cdots (n-1) \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ix_n \alpha_n} \tilde{V}(\tilde{\alpha}, x_n) d\tilde{\alpha} S \equiv 0, \quad (12)$$

де

$$V(\tilde{\alpha}, x_n) = \int_{\tilde{\alpha}} e^{ix_n \alpha_n} A^{-1}(\alpha) d\alpha_n T(\tilde{\alpha}). \quad (13)$$

Внаслідок того, що (12) є формула обернення Фур'є для функції  $V(\tilde{\alpha}, x_n)$  із рівності її нулеві випливає, що

$$\tilde{V}(\tilde{\alpha}, x_n) = \int_{\tilde{\alpha}} e^{ix_n \alpha_n} A^{-1}(\alpha) d\alpha_n T(\tilde{\alpha}) \equiv 0. \quad (14)$$

Матриця  $\int_{\tilde{\alpha}} A^{-1}(\alpha) d\alpha_n$  внаслідок умови сильної еліптичності є обертальною (11). Тому, покладаючи в тотожності (14)  $x_n = 0$ , одержують  $T(\tilde{\alpha}) \equiv 0$ . Лема доведена.

Повернемось до доведення теореми. Достатність умов (4), (5) була доведена в замітці [7].

**Необхідність.** Нехай ядро інтеграла типу потенціалу деякої граничної задачі має точкову особливість. Оскільки ядро є розв'язком системи (1), воно повинно виражатися через фундаментальну матрицю  $\Phi(x - y)$  цієї системи. Як відомо,  $\Phi(x - y)$  має точкову особливість порядку  $n - 2$  (див. [2]).

Із представлень ядер інтегралів типу потенціалу, даних в [1], випливає, що для системи другого порядку (1) можливі лише два випадки: 1) порядок особливості ядра дорівнює  $n - 1$ ; 2) порядок особливості ядра дорівнює  $n - 2$ .

В першому випадку із представлення ядра інтеграла типу потенціалу, даного в [1], випливає, що гранична умова може бути лише умовою типу Діріхле.

В другому випадку граничний оператор повинен містити в собі диференціювання першого порядку:

$$B\left(\frac{\partial}{\partial y}\right) = \sum_{k=1}^n B_k \frac{\partial}{\partial y_k}. \quad (15)$$

(для простоти запису  $y$  зафіковано і пропущено). При цьому припускається, що виконується умова регуляризованості:

$$\det \int_+ B(\beta v + \tau) A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \neq 0.$$

Згідно з [1], ядро  $G(x, y)$  має вигляд:

$$G(x, y) = -\frac{(n-3)!}{(-2\pi i)^{n-1}} \int \cdots \int_{\substack{(\tau, \tau)=1 \\ (\tau, v)=0}} d\tau S \int_+ \frac{A^{-1}(\beta v + \tau)}{(x-y, \beta v + \tau)^{n-2}} \times \\ \times \left[ \int_+ B(\tilde{\beta} v + \tau) A^{-1}(\tilde{\beta} v + \tau) d\tilde{\beta} \right]^{-1} d\beta. \quad (16)$$

З другого боку, будучи розв'язком однорідної системи (1), ядро  $G(x, y)$  виразиться через фундаментальну матрицю  $\varphi(x-y)$  так:

$$G(x, y) = \varphi(x-y) C(y) + R(x, y), \quad (17)$$

де  $R(x, y)$  — регулярний доданок (див. [3]).

Використовуючи формулу Гріна [5] і теорему типу Ліувіля [6], можна показати, що  $R(x, y) \equiv 0$ .

Тому

$$G(x, y) = \varphi(x-y) C(y), \quad (18)$$

причому внаслідок обротності  $G(x, y)$  і  $\varphi(x-y)$ , матриця  $C(y)$  обротна.

Покладаючи в (18) для простоти  $C(y) = E$  і використовуючи представлення фундаментальної матриці, дане Я. Б. Лопатинським в [2], маємо:

$$G(x, y) = \frac{(n-3)!}{(-2\pi i)^n} \int \cdots \int_{\substack{(\tau, \tau)=1 \\ (\tau, v)=0}} (n-2) \cdots \int d\tau S \int_+ \frac{A^{-1}(\beta v + \tau)}{(x-y, \beta v + \tau)^{n-2}} d\beta. \quad (19)$$

Віднімаючи (19) від (16), одержуємо:

$$\int \cdots \int_{\substack{(\tau, \tau)=1 \\ (\tau, v)=0}} (n-2) \cdots \int d\tau S \int_+ \frac{A^{-1}(\beta v + \tau)}{(x-y, \beta v + \tau)^{n-2}} \left\{ \left[ \int_+ B(\tilde{\beta} v + \tau) A^{-1}(\tilde{\beta} v + \tau) d\tilde{\beta} \right]^{-1} - \right. \\ \left. - \frac{1}{2\pi i} E \right\} d\beta \equiv 0. \quad (20)$$

Направляючи одиничний вектор  $v$  по  $n$ -ій осі, зауважуючи, що матриця у фігурних дужках є однорідна матриця нульового виміру і використовуючи лему II, із (20) одержуємо:

$$\int_+ B(\beta v + \tau) A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta = 2\pi i E. \quad (21)$$

Далі, згідно з лемою I, маємо:

$$\int_+^n 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} (\beta v_k + \tau_k) v_l A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta = 2\pi i E. \quad (22)$$

Віднімаючи (21) від (22), маємо:

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^n B_k v_k \int_+^n \beta A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta + \sum_{k=1}^n B_k \tau_k \int_+^n A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta - \\ & - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l \int_+^n \beta A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} \tau_k v_l \int_+^n A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta = 0. \end{aligned} \quad (23)$$

З формули (6) випливає:

$$\int_+^n \beta A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta = B_0(v, \tau) \int_+^n A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta. \quad (24)$$

Підставляючи (24) в (23) і використовуючи обертність матриці  $\int_+^n A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta$ , одержуємо:

$$\sum_{k=1}^n B_k v_k B_0(v, \tau) + \sum_{k=1}^n B_k \tau_k - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l B_0(v, \tau) - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} \tau_k v_l = 0.$$

Відокремимо дійсну і уявну частини:

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^n B_k v_k \operatorname{Re} B_0(v, \tau) + \sum_{k=1}^n B_k \tau_k - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l \operatorname{Re} B_0(v, \tau) - \\ & - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} \tau_k v_l = 0, \end{aligned} \quad (25)$$

$$\sum_{k=1}^n B_k v_k \operatorname{Im} B_0(v, \tau) - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l \operatorname{Im} B_0(v, \tau) = 0. \quad (26)$$

Із (8') випливає, що  $\det \operatorname{Im} B_0(v, \tau) \neq 0$ . Тому з (26) маємо:

$$\sum_{k=1}^n B_k v_k - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_k v_l = 0. \quad (27)$$

Підставляючи в (25) замість  $\operatorname{Re} B_0(v, \tau)$  його значення з (6) і замість  $\sum_{k=1}^n B_k v_k$  його значення з (27), одержуємо:

$$\sum_{k=1}^n B_k \tau_k - 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} \tau_k v_l = 0,$$

звідки, зрівнюючи коефіцієнти при  $\tau_k$ , одержуємо:

$$B_k = 2 \sum_{l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_l.$$

Остаточно маємо:

$$B\left(\frac{\partial}{\partial y}\right) = 2 \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_l \frac{\partial}{\partial y_k}.$$

У випадку, коли матриця  $C$  в (18) не є одиничною, одержуємо:

$$B\left(\frac{\partial}{\partial y}\right) = 2 C^{-1} \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_l \frac{\partial}{\partial y_k}.$$

Теорема повністю доведена.

У виразі для ядра (16) множник в квадратних дужках виникав за рахунок граничної умови, що було обумовлено застосуванням методу [1].

Застосовуючи вищеперелічені положення, можна, проте, довести деяло більше.

**Теорема.** Нехай дано інтеграл типу потенціалу:

$$M(x, y) = \int \cdots (n-2) \cdots \int d_\tau S \int_{+} \frac{A^{-1}(\beta v + \tau)}{(x - y, \beta v + \tau)^{n-2}} P(v, \tau) d\beta, \quad (28)$$

де  $P(v, \tau)$  — довільна однорідна матриця нульового виміру відносно  $\tau$ .

Нехай матриця  $M(x, y)$  оборотна хоча б при одному  $x$ . Для того, щоб інтеграл типу потенціалу (28) мав точкову особливість, необхідно і достатньо, щоб матриця  $P(v, \tau)$  мала вигляд:

$$P(v, \tau) = \left[ \int_{+} \sum_{k,l=1}^n \tilde{A}_{lk} v_l (\beta v_k + \tau_k) A^{-1}(\beta v + \tau) d\beta \right]^{-1} C, \quad (29)$$

де  $C$  — оборотна постійна матриця.

**Теорема.** Нехай дано інтеграл типу потенціалу

$$N(x, y) = \int \cdots (n-2) \cdots \int d_\tau S \int_{+} \frac{A^{-1}(\beta v + \tau)}{(x - y, \beta v + \tau)^{n-1}} Q(v, \tau) d\beta, \quad (30)$$

де  $Q(v, \tau)$  — однорідна матриця першого степеня однорідності відносно  $\tau$ . Нехай матриця  $N(x, y)$  оборотна хоча б при одному  $x$ . Для того, щоб потенціал  $N(x, y)$  мав точкову особливість, необхідно і достатньо, щоб матриця  $Q(v, \tau)$  була постійною оберненою матрицею.

### ВИПАДОК ЗМІННИХ КОЕФІЦІЄНТІВ

Використовуючи результати роботи [8], першу з доведених вище теорем можна перенести на випадок довільної сильно еліптичної системи другого порядку з достатньо гладкими змінними коефіцієнтами, якщо припустити, що для цієї системи існує фундаментальна матриця.

## ЛІТЕРАТУРА

1. Я. Б. Лопатинский. Укр. мат. журн., т. 5, № 2, 1953.
  2. Я. Б. Лопатинский. Укр. мат. журн., т. 3, № 3, 1951.
  3. Я. Б. Лопатинский. ДАН СССР, т. 79, № 5, 1951.
  4. М. И. Вишик. Мат. сб., т. 29 (71), № 3, 1951.
  5. Б. Р. Лаврук. ДАН УРСР, № 3, 214, 1956.
  6. С. Д. Эйдельман. Мат. сб., т. 33 (75), № 2, 1953.
  7. М. С. Волошина. ДАН УРСР, № 9, 1958.
  8. М. С. Волошина. ДАН УРСР, № 10, 1958.
-