

В. О. ЛІХАЧОВ

ДЕФОРМАЦІЯ ПРУЖНОЇ БЕЗМЕЖНОЇ ПЛАСТИНКИ З ВПАЯНИМ КОРОТКИМ ЦИЛІНДРОМ

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧІ

Нехай у круглий отвір пластинки впаяний короткий циліндр. Напружений стан пластинки на безмежності візьмемо таким, при якому комплексні потенціали $\varphi(z)$ і $\psi(z)$ Колосова-Мусхелішвілі виражаються у вигляді деяких поліномів від z .

Будемо позначати товщину пластинки через $2h$, зовнішній радіус циліндра через R_e , внутрішній — через R_i , довжину циліндра — через $2L$. Далі будемо користуватися циліндричною системою координат з початком у точці перетину площини пластинки з віссю циліндра. Вісь oz направимо по осі циліндра. Очевидно, що в цьому випадку площина $z=0$ збігається з серединною площиною пластинки.

В області контакту пластинки з циліндром приймаються умови [3]

$$\widehat{rr}_0(\theta) = \widehat{rr}(\theta), \quad \widehat{r\theta}_0(\theta) = \widehat{r\theta} \quad \text{при } -h \leq z \leq h \quad (1)$$

$$u_{r_0} = u_r, \quad u_{\theta_0} = u_\theta \quad \text{при } z = 0 \quad (2)$$

Крім цього, для циліндра приймаємо, що

$$\widehat{rr} = \widehat{r\theta} = 0 \quad \text{при } r = R_e \text{ і } |z| > h \quad (3)$$

$$\widehat{rz} = 0 \quad \text{при } r = R_e \quad (4)$$

$$\widehat{zz} = \widehat{zr} = \widehat{z\theta} = 0 \quad \text{при } z = \pm L \quad (5)$$

та

$$\widehat{rr} = \widehat{rz} = \widehat{r\theta} = 0 \quad \text{при } r = R_i, \quad (6)$$

якщо циліндр порожнистий.

Виходячи з симетрії задачі відносно серединної площини, будемо надалі вважати, що $z \geq 0$.

§ 1. ВИЗНАЧЕННЯ НАПРУЖЕНОГО СТАНУ ПЛАСТИНКИ

Напружений стан пластинки на підставі робіт [1], [2] визначається через коефіцієнти функцій $\varphi(\eta)$ і $\psi(\eta)$ комплексного змінного η , [3].

§ 2. ІНТЕГРУВАННЯ СИСТЕМИ РІВНЯНЬ ЛАМЕ
ДЛЯ КОРОТКОГО ЦИЛІНДРА

1. Розглянемо деформацію короткого циліндра, навантаженого по його внутрішній та зовнішній поверхнях в такий спосіб, як і в роботі [3].

При розв'язанні таких просторових задач виникають труднощі в задоволенні всім граничним умовам через нестачу довільних сталих інтегрування. Однак можна дати такі розв'язки рівнянь Ламе, які дають можливість задовольнити граничним умовам на бокових поверхнях циліндра і досить добре на його торцях.

Будемо надалі за допомогою значка p позначати рішення системи Ламе на випадок кінцевої циліндричної області, які можуть бути отримані з виразів (2.15—2.19) роботи [3], якщо в останніх параметр λ замінити на $\frac{p\pi}{l}$, де $l = \frac{L}{R_l}$, і застосувати відповідні формули обернення для кінцевих синус- і косинус-перетворень Фур'є. За допомогою значка «п» будемо позначати поліноміальні рішення системи рівнянь Ламе, які також задовольняють одній з слідуєчих умов:

$$A \quad u_z^n, \frac{\partial u_z^n}{\partial \zeta}, \frac{\partial u_\theta^n}{\partial \zeta} \text{ рівні нулевi при } \zeta = 0$$

$$B \quad u_r^n, u_\theta^n, \frac{\partial u_z^n}{\partial \zeta} \text{ рівні нулевi при } \zeta = 0.$$

На випадок умови A ці рішення мають такий вид:

$$\begin{aligned} u_{zk}^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^m d_m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+1)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+1} + \right. \\ & \left. + d_0 x^n \zeta \right\} \cos \kappa \theta + \\ & + \sum_{n=k+1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^m l_m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+1)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+1} + \right. \\ & \left. + l_0 x^{n-1} \zeta \right\} \sin \kappa \theta, \end{aligned}$$

де

$$\begin{aligned} d_0 &= d_n^k - \frac{2\nu}{\nu-2} \alpha_n^k, \quad l_0 = l_n^k - \frac{2\nu}{\nu-2} \beta_n^k, \\ d_m &= d_n^k - \frac{(m+2)\nu}{\nu-2} \alpha_n^k, \quad l_m = l_n^k - \frac{(m+2)\nu}{\nu-2} \beta_n^k. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x u_{\theta k}^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^{m+1} D_m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+2} + \right. \\ & \left. + D_0 \frac{1}{(n+2)^2 - \kappa^2} x^{n+2} + D \frac{1}{2} x^n \zeta^2 \right\} \sin \kappa \theta + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \sum_{n=k+1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^{m+1} C_m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+1} + \right. \\
 & \left. + C_0 \frac{1}{(n+1)^2 - \kappa^2} x^{n+1} + C \frac{1}{2} x^{n-1} \zeta^2 \right\} \cos \kappa \Theta,
 \end{aligned}$$

де

$$D_0 = \kappa d_n^k - \frac{3\nu-2}{\nu-2} \kappa \alpha_n^k - (n+2) a_n^k,$$

$$D = -\kappa d_n^k + \frac{4\nu-2}{\nu-2} \kappa \alpha_n^k + n a_n^k,$$

$$D_m = \kappa d_n^k - \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \kappa \alpha_n^k - (n-2m) a_n^k,$$

$$C_0 = -\kappa l_n^k + \frac{3\nu-2}{\nu-2} \kappa \beta_n^k - (n+1) b_n^k,$$

$$C = \kappa l_n^k - \frac{4\nu-2}{\nu-2} \kappa \beta_n^k + (n-1) b_n^k,$$

$$C_m = -\kappa l_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \kappa \beta_n^k - (n-2m-1) b_n^k,$$

$$\begin{aligned}
 u_{rk}^n = & \sum_{n=k+0,2,4\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^m A_m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+2} + \right. \\
 & \left. + A_0 \frac{1}{(n+2)^2 - \kappa^2} x^{n+1} + A \cdot \frac{1}{2} x^{n-1} \zeta^2 \right\} \cos \kappa \Theta +
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \sum_{n=k+1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ (-1)^m B_m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m-2} \zeta^{2m+2} + \right. \\
 & \left. + B_0 \frac{1}{(n+1)^2 - \kappa^2} x^n + B \cdot \frac{1}{2} x^{n-2} \zeta^2 \right\} \sin \kappa \Theta,
 \end{aligned}$$

де

$$A_0 = -(n+2) d_n^k + \frac{(3\nu-2)(n+2)}{\nu-2} \alpha_n^k + \kappa a_n^k,$$

$$A = n d_n^k - \frac{4\nu-2}{\nu-2} n \alpha_n^k - \kappa a_n^k,$$

$$A_m = -(n-2m) d_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} (n-2m) \alpha_n^k + \kappa a_n^k,$$

$$B_0 = -(n+1) l_n^k + \frac{(3\nu-2)(n+1)}{\nu-2} \beta_n^k - \kappa b_n^k,$$

$$B = (n-1) l_n^k - \frac{(4\nu-2)(n-1)}{\nu-2} \beta_n^k - \kappa b_n^k,$$

$$B_m = -(n-2m-1) l_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} (n-2m-1) \beta_n^k - \kappa b_n^k$$

$$\begin{aligned} \theta_k^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \alpha_n^k \left[(-1)^m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m)!} x^{n-2m} \zeta^{2m} + \right. \right. \\ & \left. \left. + x^n \right] \right\} \cos \kappa \theta + \\ & + \sum_{n=k+1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \beta_n^k \left[(-1)^m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m} + \right. \right. \\ & \left. \left. + x^{n-1} \right] \right\} \sin \kappa \theta, \end{aligned}$$

для будь-якого цілого індексу κ .

Для задачі, симетричної відносно осі, маємо:

$$\begin{aligned} u_z^n = & \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ -\frac{\nu}{\nu-2} \theta_n \left[(-1)^m (m+1) \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+1)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+1} + \right. \right. \\ & \left. \left. + x^{n+1} \zeta \right] + u_n \left[(-1)^m \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+1)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+1} + x^{n+1} \zeta \right] \right\}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} u_r^n = & \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \theta_n \left[\frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \frac{1}{n+3} x^{n+2} - \frac{3\nu-2}{\nu-2} \cdot \frac{n+1}{2} x^n \zeta^2 + \right. \right. \\ & \left. \left. + (-1)^{m+1} \frac{(m+3)^{\nu-2}}{\nu-2} \cdot \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2 (n-2m+1)}{(2m+2)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+2} \right] + \right. \\ & \left. + u_n \left[-\frac{1}{n+3} x^{n+2} + \frac{n+1}{2} x^n \zeta^2 + \right. \right. \\ & \left. \left. + (-1)^m \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2 (n-2m+1)}{(2m+2)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+2} \right] \right\}, \end{aligned}$$

$$\theta^n = \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \theta_n \left\{ x^{n+1} + (-1)^m \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m} \right\}.$$

Через ν ми позначили число Пуассона.

Нехай тепер виконується умова B . В цьому випадку для компонент зміщення одержимо такі вирази:

$$\begin{aligned} u_z^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{d}_0 \frac{1}{(n+2)^2 - \kappa^2} x^{n+2} + \bar{d} x^n \zeta^2 + \right. \\ & \left. + (-1)^m \bar{d}_m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+2} \right\} \cos \kappa \theta + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \sum_{n=k+1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{l}_0 \frac{1}{(n+1)^2 - \kappa^2} x^{n+1} + \bar{l} x^{n-1} \zeta^2 + \right. \\
 & \left. + (-1)^m \bar{l}_m^k \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+2)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+2} \right\} \sin \kappa \theta.
 \end{aligned}$$

$$\bar{d}_0 = \frac{\nu}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k - \bar{d}_n^k, \quad \bar{l}_0 = \frac{\nu}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k - \bar{l}_n^k,$$

$$\bar{d} = -\frac{\nu}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k + \frac{1}{2} \bar{d}_n^k, \quad \bar{l} = -\frac{\nu}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k + \frac{1}{2} \bar{l}_n^k,$$

$$\bar{d}_m = -\frac{(m+2)\nu}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k + \bar{d}_n^k, \quad \bar{l}_m = -\frac{(m+2)\nu}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k + \bar{l}_n^k.$$

$$\begin{aligned}
 x u_{\theta}^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{D}_0 \frac{1}{(n+2)^2 - \kappa^2} x^{n+2} \zeta + D \frac{1}{6} x^n \zeta^3 + \right. \\
 & \left. + (-1)^m \bar{D}_m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+3)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+3} \right\} \sin \kappa \theta + \\
 & + \sum_{n=k+1,3,5,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{C}_0 \frac{1}{(n+1)^2 - \kappa^2} x^{n+1} \zeta + \bar{C} \frac{1}{6} x^{n-1} \zeta^3 + \right. \\
 & \left. + (-1)^m \bar{C}_m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+3)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+3} \right\} \cos \kappa \theta,
 \end{aligned}$$

де

$$\bar{D}_0 = \kappa \bar{d}_n^k - (n+2) \bar{b}_n^k - \frac{3\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{D} = -\kappa \bar{d}_n^k + n \bar{b}_n^k + \frac{4\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{D}_m = -\kappa \bar{d}_n^k + (n-2m) \bar{b}_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{C}_0 = -\kappa \bar{l}_n^k - (n+1) \bar{a}_n^k + \frac{3\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\alpha}_n^k,$$

$$\bar{C} = \kappa \bar{l}_n^k + (n-1) \bar{a}_n^k - \frac{4\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\alpha}_n^k,$$

$$\bar{C}_m = \kappa \bar{l}_n^k + (n-2m-1) \bar{a}_n^k - \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \kappa \bar{\alpha}_n^k.$$

$$\begin{aligned}
 u_r^n = & \sum_{n=k+0,2,4,\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{A}_0 \frac{n+2}{(n+2)^2 - \kappa^2} x^{n+1} \zeta + \bar{A} \frac{n}{6} x^{n-1} \zeta^3 + \right. \\
 & \left. + \bar{A}_m (-1)^{m+1} (n-2m) \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+3)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+3} \right\} \cos \kappa \theta +
 \end{aligned}$$

$$+ \sum_{n=k+1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{B}_0 \frac{n+1}{(n+1)^2 - \kappa^2} x^n \zeta + \bar{B} \frac{n-1}{6} x^{n-2} \zeta^3 + \right. \\ \left. + (-1)^{m+1} \bar{B}_m (n-2m-1) \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+3)!} x^{n-2m-2} \zeta^{2m+3} \right\} \sin \kappa \theta,$$

де

$$\bar{A}_0 = -\bar{a}_n^k + \frac{\kappa}{n+2} \bar{b}_n^k + \frac{3\nu-2}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{A} = \bar{a}_n^k - \frac{n}{\kappa} \bar{b}_n^k - \frac{4\nu-2}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{A}_m = -\bar{a}_n^k + \frac{n-2m}{\kappa} \bar{b}_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \bar{\beta}_n^k,$$

$$\bar{B}_0 = -\bar{l}_n^k - \frac{\kappa}{n+1} \bar{a}_n^k + \frac{3\nu-2}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k,$$

$$\bar{B} = \bar{l}_n^k + \frac{n-1}{\kappa} \bar{a}_n^k - \frac{4\nu-2}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k,$$

$$\bar{B}_m = -\bar{l}_n^k + \frac{2m-n+1}{\kappa} \bar{a}_n^k + \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \bar{\alpha}_n^k.$$

$$\Theta_k^n = \sum_{n=k+0,2,4\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{\beta}_n^k \left[(-1)^m \frac{(n^2 - \kappa^2) \dots [(n-2m+2)^2 - \kappa^2]}{(2m+1)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+1} + \right. \right. \\ \left. \left. + x^n \zeta \right] \right\} \cos \kappa \theta +$$

$$+ \sum_{n=k+1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{\alpha}_n^k \left[(-1)^m \frac{[(n-1)^2 - \kappa^2] \dots [(n-2m+1)^2 - \kappa^2]}{(2m+1)!} x^{n-2m-1} \zeta^{2m+1} + \right. \right. \\ \left. \left. + x^{n-1} \zeta \right] \right\} \sin \kappa \theta,$$

для будь-якого цілого індексу κ .

Для задачі, симетричної відносно осі, одержуємо:

$$u_z^n = \sum_{n=1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{\nu}{\nu-2} \bar{\theta}_n \left[\frac{1}{(n+3)^2} x^{n+3} - x^{n+1} \zeta^2 + \right. \right. \\ \left. \left. + (-1)^{m+1} (m+2) \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+2)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+2} \right] + \right. \\ \left. + \bar{u}_n \left[\frac{1}{(n+3)^2} x^{n+3} - \frac{1}{2} x^{n+1} \zeta^2 + \right. \right. \\ \left. \left. + (-1)^{m+1} \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+2)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+2} \right] \right\},$$

$$\begin{aligned}
 u_r^n = & \sum_{n=k+0,2,4\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \bar{\theta}_n \left[\frac{3\nu-2}{\nu-2} \cdot \frac{1}{n+3} x^{n+2} \zeta - \frac{2\nu-1}{\nu-2} \cdot \frac{n+1}{3} \cdot x^n \zeta^3 + \right. \right. \\
 & + (-1)^{m+1} \frac{(m+4)\nu-2}{\nu-2} \cdot (n-2m+1) \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+3)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+3} \left. \right] + \\
 & + \bar{u}_n \left[\frac{1}{n+3} x^{n+2} \zeta - \frac{n+1}{6} x^n \zeta^3 + \right. \\
 & \left. + (-1)^{m+1} \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2 (n-2m+1)}{(2m+3)!} x^{n-2m} \zeta^{2m+3} \right] \left. \right\}, \\
 \theta^n = & \sum_{n=1,3,5\dots}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \theta_n^k \left\{ x^{n+1} \zeta + (-1)^m \frac{(n+1)^2 \dots (n-2m+3)^2}{(2m+1)!} x^{n-2m+1} \zeta^{2m+1} \right\}.
 \end{aligned}$$

II. Щоб задовольнити граничним умовам на бокових поверхнях циліндра та на його торцях, візьмемо компоненти зміщення у виді:

$$u_r = u_r^p + u_r^n, \quad u_z = u_z^p + u_z^n, \quad u_\theta = u_\theta^p + u_\theta^n.$$

Використавши відомі співвідношення, які зв'язують компоненти зміщення і напруження, одержимо, очевидно, що в цьому разі і компоненти напруження будуть мати аналогічний вид:

$$\widehat{rr} = \widehat{rr}^p + \widehat{rr}^n, \quad \widehat{rz} = \widehat{rz}^p + \widehat{rz}^n, \quad \widehat{zz} = \widehat{zz}^p + \widehat{zz}^n \text{ і т. д.}$$

Постійних інтегрування, які входять у вирази компонент зміщення з значком p , достатньо, щоб задовольнити умовам на бокових поверхнях циліндра, як це виходить з роботи [3].

Постійні інтегрування, які входять у вирази компонент зміщення з значком n , можуть бути використані, щоб задовольнити (наближено) умовам на торцях циліндра.

§ 3. ВИЗНАЧЕННЯ КОЕФІЦІЄНТІВ ФУНКЦІЙ $\varphi(\eta)$ І $\psi(\eta)$

Для визначення коефіцієнтів функцій $\varphi(\eta)$ і $\psi(\eta)$ будемо виходити з рівностей (2).

§ 4. ПРИКЛАДИ

1. Розтяг пластинки, в яку впаїний короткий круговий циліндр, у двох взаємно перпендикулярних напрямках рівномірно розподіленими на безмежності зусиллями

$$X_x^{(\infty)} = P, \quad Y_y^{(\infty)} = Q.$$

Коефіцієнти функцій $\varphi(\eta)$ і $\psi(\eta)$ дорівнюють:

$$b_1 = \frac{0,270\pi - 0,391 l}{\pi + 0,782 l} (P + Q),$$

$$a_1 = \frac{\pi^2 + 1,36 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} (Q - P),$$

$$b_3 = \frac{\pi^2 + 0,895 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} (Q - P).$$

Напружений стан пластинки визначається формулами:

$$\widehat{r r_0} = \left(0,5 + \frac{0,270 \pi - 0,391 l}{\pi + 0,782 l} \right) (P + Q) - \left[\frac{4(\pi^2 + 1,36 \pi l - 1,82 l^2)}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^2} - \frac{3(\pi^2 + 0,895 \pi l - 1,82 l^2)}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^4} + 0,5 \right] (Q - P) \cos 2\theta;$$

$$\widehat{r \theta_0} = \left[0,5 - \frac{2(\pi^2 + 1,36 \pi l - 1,82 l^2)}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^2} + \frac{3(\pi^2 + 0,895 \pi l - 1,82 l^2)}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^4} \right] (Q - P) \sin 2\theta;$$

$$\frac{2\mu_0}{R_e} u_{r_0} = \left(\frac{\chi^* - 1}{4} \rho - \frac{0,270 \pi - 0,391 l}{\pi + 0,782 l} \right) (P + Q) + \left[(\chi^* + 1) \frac{\pi^2 + 1,36 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho} - 0,5 - \frac{\pi^2 + 0,895 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^3} \right] (Q - P) \cos 2\theta;$$

$$\frac{2\mu_0}{R_e} u_{\theta_0} = \left[0,5 + (1 - \chi^*) \frac{\pi^2 + 1,38 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho} - \frac{\pi^2 + 0,895 \pi l - 1,82 l^2}{4,16 \pi^2 + 12,1 \pi l + 3,64 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^3} \right] (Q - P) \sin 2\theta,$$

де

$$l = \frac{\mu_0}{\mu}.$$

2. Розтяг пластинки, в яку впаяний короткий порожнистий круговий циліндр, у двох взаємно перпендикулярних напрямках рівномірно розподіленими на безмежності зусиллями

$$X_{\theta'}^{(\infty)} = P, \quad Y_y^{(\infty)} = Q.$$

На випадок цієї задачі одержуємо:

$$b_1 = \frac{0,270 \pi - 0,569 l}{\pi + 1,138 l} (P + Q);$$

$$a_1 = \frac{\pi^2 + 2,31 \pi l - 7,21 l^2}{4,16 \pi^2 + 10,8 \pi l + 14,42 l^2} (Q - P);$$

$$b_3 = \frac{\pi^2 + 1,85 \pi l - 7,21 l^2}{4,16 \pi^2 + 10,8 \pi l + 14,42 l^2} (Q - P);$$

$$\widehat{r r_0} = \left(0,5 + \frac{0,270 \pi - 0,569 l}{\pi + 1,138 l} \right) (P + Q) - \left[\frac{4(\pi^2 + 2,31 \pi l - 7,21 l^2)}{4,16 \pi^2 + 10,8 \pi l + 14,42 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^2} - \frac{3(\pi^2 + 1,85 \pi l - 7,21 l^2)}{4,16 \pi^2 + 10,8 \pi l + 14,42 l^2} \cdot \frac{1}{\rho^4} + 0,5 \right] (Q - P) \sin 2\theta;$$

$$\begin{aligned}
r_{\theta_0} &= \left[0,5 - \frac{2(\pi^2 + 2,31\pi l - 7,21l^2)}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho^2} + \right. \\
&+ \left. \frac{3(\pi^2 + 1,85\pi l - 7,21l^2)}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho^4} \right] (Q - P) \cos 2\theta; \\
\frac{2\mu_0}{R_e} u_{r_0} &= \left(\frac{x^* - 1}{4} \rho - \frac{0,270\pi - 0,569l}{\pi + 1,138l} \cdot \frac{1}{\rho} \right) (P + Q) - \\
&- \left[0,5 - (x^* + 1) \frac{\pi^2 + 2,31\pi l - 7,21l^2}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho} + \right. \\
&+ \left. \frac{\pi^2 + 1,85\pi l - 7,21l^2}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho^3} \right] (Q - P) \cos 2\theta; \\
\frac{2\mu_0}{R_e} u_{\theta_0} &= \left[0,5 + (1 - x^*) \frac{\pi^2 + 2,31\pi l - 7,21l^2}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho} - \right. \\
&- \left. \frac{\pi^2 + 1,85\pi l - 7,21l^2}{4,16\pi^2 + 10,8\pi l + 14,42l^2} \cdot \frac{1}{\rho^3} \right] (Q - P) \sin 2\theta.
\end{aligned}$$

Щоб знайти числове значення a_1 , b_1 , b_3 , нами покладено

$$b = \frac{h}{R_e} = 0,1, \quad l = \frac{L}{R_e} = 0,1\pi, \quad \nu = 4, \quad x^* = 2,08.$$

Умови на торцях циліндра задовольняються з точністю до 5% від навантаження, прикладеного на бокових поверхнях циліндра.

ЛІТЕРАТУРА

1. Савин Г. Н. Концентрация напряжений около отверстий. М.—Л., 1951.
2. Шереметьев М. П. Плоско-напряженное состояние пластинки с подкрепленным круговым отверстием. Инж. сб. т. XIV. изд. АН СССР.
3. Ліхачов В. О. Деформація пружної безмежної пластинки з впаямим циліндром. Львів, 1959.