

В. О. ЛИХАЧОВ

ДЕЯКІ РОЗВ'ЯЗКИ СИСТЕМИ РІВНЯНЬ ЛЯМЕ В ЦИЛІНДРИЧНИХ КООРДИНАТАХ

Рівняння Ляме в циліндричних координатах при відсутності об'ємних сил можна записати, як відомо, таким чином:

$$\frac{\partial Y}{\partial \zeta} - \frac{\partial R_c Z}{\partial \theta} = \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} x \frac{\partial R_c \Theta}{\partial x}; \quad \frac{\partial R_c X}{\partial \theta} - \frac{\partial Y}{\partial x} = \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} x \frac{\partial R_c \Theta}{\partial \zeta}; \quad (1)$$

$$\frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial \zeta} = \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \frac{1}{x} \frac{\partial \Theta}{\partial \theta}; \quad \frac{\partial (x R_c X)}{\partial x} + \frac{1}{x} \frac{\partial Y}{\partial \theta} + x \frac{\partial R_c Z}{\partial \zeta} = 0,$$

де

$$\frac{\partial (x u_\theta)}{\partial \zeta} - \frac{\partial u_z}{\partial \theta} = x R_c X; \quad \frac{\partial u_r}{\partial \theta} - \frac{\partial (x u_\theta)}{\partial x} = x R_c Z; \quad (2)$$

$$\frac{\partial u_z}{\partial x} - \frac{\partial u_r}{\partial \zeta} = \frac{1}{x} Y; \quad \frac{1}{x} \frac{\partial (x u_r)}{\partial x} + \frac{1}{x} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\partial u_z}{\partial \zeta} = R \Theta;$$

ν — число Пуассона, $R_c \Theta$ — об'ємне розширення.

Відносно компонентів зміщення будемо вважати, що вони задовольняють одну з таких умов:

$$1) \quad u_z, \frac{\partial u_r}{\partial \zeta}, \frac{\partial u_\theta}{\partial \zeta} \text{ рівні нулю при } \zeta = 0,$$

„А“

$$2) \quad u_r, u_\theta, \frac{\partial u_z}{\partial \zeta} \text{ відмінні від нуля при } \zeta = 0.$$

$$1) \quad u_r, u_\theta, \frac{\partial u_z}{\partial \zeta} \text{ рівні нулю при } \zeta = 0,$$

„В“

$$2) \quad u_z, \frac{\partial u_r}{\partial \zeta}, \frac{\partial u_\theta}{\partial \zeta} \text{ відмінні від нуля при } \zeta = 0,$$

що відносно функцій $X(x, \zeta, \Theta)$, $Y(x, \zeta, \Theta)$, $Z(x, \zeta, \Theta)$, $\Theta(x, \zeta, \Theta)$ значить:

$$1) \quad X, Y, \frac{\partial Z}{\partial \zeta}, \frac{\partial \Theta}{\partial \zeta} \text{ рівні нулю при } \zeta = 0,$$

$$2) \quad Z, \Theta, \frac{\partial X}{\partial \zeta}, \frac{\partial Y}{\partial \zeta} \text{ відмінні від нуля при } \zeta = 0$$

при виконанні умови «А»,

$$1) \quad Z, \Theta, \frac{\partial X}{\partial \zeta}, \frac{\partial Y}{\partial \zeta} \text{ рівні нулю при } \zeta = 0,$$

2) $X, Y, \frac{\partial Z}{\partial \zeta}, \frac{\partial \Theta}{\partial \zeta}$ відмінні від нуля при $\zeta = 0$,

якщо виконується умова «В».

Виконання умови «А» відповідає парним відносно ζ компонентам напруги $\widehat{rr}, \widehat{zz}, \widehat{\Theta\Theta}, \widehat{r\Theta}$, і непарним іншим. Виконання умови «В» — непарним компонентам $\widehat{rr}, \widehat{zz}, \widehat{\Theta\Theta}, \widehat{r\Theta}$ і парним іншим. У випадку задачі, симетричної відносно осі, — відповідно симетричному і кососиметричному навантаженню бічної поверхні.

Будемо надалі вважати, що виконується умова «А». З системи (1) видно, що її розв'язок можна виразити через дві гармонічні функції $\varphi_1(x, \zeta, \Theta)$ і $\varphi_2(x, \zeta, \Theta)$. Якщо прийняти $\Theta(x, \zeta, \Theta) = \varphi_1(x, \zeta, \Theta)$, $Z(x, \zeta, \Theta) = \varphi_2(x, \zeta, \Theta)$, то

$$Y(x, \zeta, \Theta) = \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} x \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial \Theta}; \quad X(x, \zeta, \Theta) = -\frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \frac{1}{x} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \Theta} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial x},$$

де

$$\varphi_1^x(x, \zeta, \Theta) = \int_0^\zeta \varphi_1(x, z, \Theta) dz, \quad \varphi_2^x(x, \zeta, \Theta) = \int_0^\zeta \varphi_2(x, z, \Theta) dz.$$

З системи (2) виходить, що її розв'язок можна виразити через три гармонічні функції $\varphi_1(x, \zeta, \Theta)$, $\varphi_2(x, \zeta, \Theta)$, $\varphi_3(x, \zeta, \Theta)$, якщо припустити, що $u_z(x, \zeta, \Theta) = u_z^{(1)}(x, \zeta, \Theta) + u_z^{(2)}(x, \zeta, \Theta)$, $u_z^{(1)} = \varphi_3(x, \zeta, \Theta)$, де $u_z^{(1)}(x, \zeta, \Theta)$ — загальний розв'язок однорідного, а $u_z^{(2)}(x, \zeta, \Theta)$ — частковий розв'язок рівняння $\Delta u_z(x, \zeta, \Theta) = -\frac{\nu}{\nu-2} \cdot \frac{\partial \varphi_1}{\partial \zeta}$. Таким чином, розв'язок системи рівнянь Ляме виражається через три гармонічні функції і вид цього рішення буде залежати від вибору гармонічних функцій.

Для задачі, симетричної відносно осі, системи (1), (2) значно спрощуються і розв'язок рівнянь Ляме виражається через дві гармонічні функції $\psi_1(x, \zeta)$, $\psi_2(x, \zeta)$.

Наведемо деякі розв'язки системи рівнянь Ляме тільки для випадку задачі, симетричної відносно осі, і суцільної області, що пояснюється браком місця.

$$a) \quad \psi_1(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} a_1(p) I_0(px) \frac{\cos p\zeta}{\sin p\zeta};$$

$$\Theta(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} a_1(p) I_0(px) \cos p\zeta;$$

$$u_z(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} \left[a_2(p) I_0(px) + \frac{\nu}{2(\nu-2)} a_1(p) x I_1(px) \right] \sin p\zeta;$$

$$u_r(x, \zeta) = - \sum_{p=1}^{\infty} \left[a_2(p) I_1(px) + \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \left(\frac{\nu}{4(\nu-1)} x I_0(px) - \frac{1}{p} I_0(px) \right) a_1(p) \right] \cos p\zeta.$$

$$6) \psi_i(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} b_i(p) Y_0(px) \operatorname{ch} p\zeta;$$

$$\Theta(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} b_1(p) Y_0(px) \operatorname{ch} p\zeta;$$

$$u_z(x, \zeta) = \sum_{p=1}^{\infty} \left[b_2(p) Y_0(px) - \frac{\nu}{2(\nu-2)} b_1(p) x Y_1(px) \right] \operatorname{sh} p\zeta;$$

$$u_r(x, \zeta) = - \sum_{p=1}^{\infty} \left[b_2(p) Y_1(px) + \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \left(\frac{\nu}{4(\nu-1)} x Y_0(px) - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{1}{p} Y_1(px) \right) b_1(p) \right] \operatorname{ch} p\zeta.$$

$$B) \psi_1(p, \zeta) = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left[x^{2n} + (-1)^m \frac{(2n)^2 (2n-2)^2 \dots (2n-2m+2)^2}{(2m)!} x^{2n-2m} \zeta^{2m} \right];$$

$$\psi_2(x, \zeta) = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left[x^{2n} \zeta + (-1)^m \frac{(2n)^2 (2n-2)^2 \dots (2n-2m+2)^2}{(2m+1)!} x^{2n-2m} \zeta^{2m+1} \right];$$

$$\Theta(x, \zeta) = \alpha_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \alpha_{2n} \left[x^{2n} + (-1)^m \frac{(2n)^2 \dots (2n-2m+2)^2}{(2m)!} x^{2n-2m} \zeta^{2m} \right];$$

$$u_z(x, \zeta) = \beta_1 \zeta + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \left[\beta_{2n} - \frac{\nu}{\nu-2} \alpha_{2n} \right] x^{2n} \zeta + \right. \\ \left. + (-1)^m \frac{(2n)^2 (2n-2)^2 \dots (2n-2m+2)^2}{(2m+1)!} \left[\beta_{2n} - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{(m+1)\nu}{\nu-2} \alpha_{2n} \right] x^{2n-2m} \zeta^{2m+1} \right\};$$

$$u_r(x, \zeta) = \frac{\alpha_0 - \beta_0}{2} x + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{1}{2n+2} \left[\frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \alpha_{2n} - \right. \right. \\ \left. \left. - \beta_{2n} \right] x^{2n+1} + n \left[\beta_{2n} - \frac{3\nu-2}{\nu-2} \alpha_{2n} \right] x^{2n-1} \zeta^2 + \right. \\ \left. + (-1)^m \frac{(2n)^2 \dots (2n-2m+2)^2 (2n-2m)}{(2m+2)!} \left[\beta_{2n} - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{(m+3)\nu-2}{\nu-2} \alpha_{2n} \right] x^{2n-2m-1} \zeta^{2m+2} \right\}.$$

Звідки, беручи до уваги відомі співвідношення, можна записати:

$$\frac{Rl}{2\mu} \overline{rr} = \sum_{k=0}^{\infty} c_{2k} \zeta^{2k} = c_0 + c_2 \zeta^2 + c_4 \zeta^4 + c_6 \zeta^6 + \dots, \quad (3)$$

$$\frac{R_l}{\mu} \widehat{rz} = \sum_{k=0}^{\infty} b_{2k+1} \zeta^{2k+1} = b_1 \zeta + b_3 \zeta^3 + b_5 \zeta^5 + b_7 \zeta^7 + \dots$$

для $x=1$,

$$\frac{R_l}{2\mu} \widehat{zz} = \sum_{k=0}^{\infty} d_{2k} x^{2k} = d_0 + d_2 x^2 + d_4 x^4 + d_6 x^6 + \dots, \quad (4)$$

$$\frac{R_l}{\mu} \widehat{zr} = \sum_{k=0}^{\infty} a_{2k+1} x^{2k+1} = a_1 x + a_3 x^3 + a_5 x^5 + a_7 x^7 + \dots$$

для $\zeta=l$, де

$$\begin{aligned} c_0 &= \frac{\nu}{2(\nu-2)} \alpha_0 - \frac{1}{2} \beta_0 + \\ &+ \sum_{n=1}^{\infty} \left[\frac{2(2n+1)(\nu-1)+2n+2}{(2n+2)(\nu-2)} \alpha_{2n-1} - \frac{2n+1}{2n+2} \beta_{2n-1} \right]; \\ c_2 &= - \sum_{n=1}^{\infty} \left[\frac{2n+n(2n-1)(3\nu-2)}{\nu-2} \alpha_{2n-1} - n(2n-1) \beta_{2n-1} \right]; \end{aligned} \quad (5)$$

$$\begin{aligned} c_{2k} &= (-1)^k \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(2n+2k-2)^2 \dots (2n)}{(2k)!} \left[\frac{2n+(2n-1)[(k+2)\nu-2]}{\nu-2} \alpha_{2n+2k-3} - \right. \\ &\quad \left. - (2n-1) \beta_{2n+2k-3} \right] \\ &\quad (k=2, 3, 4 \dots); \end{aligned}$$

$$b_1 = -4 \sum_{n=1}^{\infty} n \left(\frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_{2n-1} - \beta_{2n-1} \right);$$

$$\begin{aligned} b_{2k+1} &= 2(-1)^{k+1} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(2n+2k)^2 \dots 2n}{(2k+1)!} \left[\frac{(2k-1)\nu-1}{\nu-2} \alpha_{2n+2k-1} - \beta_{2n+2k-1} \right] \\ &\quad (k=1, 2, 3 \dots); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d_0 &= \beta_0 + \frac{1}{\nu-2} \alpha_0 + \\ &+ \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{4n^2(2n-2)^2 \dots 4}{(2n)!} \left[\frac{1-(n+1)\nu}{\nu-2} \alpha_{2n-1} + \beta_{2n-1} \right] l^{2n}; \end{aligned} \quad (6)$$

$$\begin{aligned} d_{2k} &= \frac{1-\nu}{\nu-2} \alpha_{2k-1} + \beta_{2k-1} + \\ &+ \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \frac{(2n+2k)^2 \dots 4^2}{(2n)!} \cdot \left[\frac{1-(n+1)\nu}{\nu-2} \alpha_{2n+2k-1} + \beta_{2n+2k-1} \right] l^{2n} \\ &\quad (k=1, 2, 3 \dots); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
a_1 &= -4 \left(\frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_1 - \beta_1 \right) l + \\
&+ \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n 4 \frac{(2n+2)^2}{(2n+1)!} \left[\frac{(n+2)^{\nu-1}}{\nu-2} \alpha_{2n+1} - \beta_{2n+1} \right] l^{2n+1}; \\
a_{2k+1} &= -4(k+1) \left(\frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_{2k+1} - \beta_{2k+1} \right) l + \\
&+ 4(k+1) \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{(2n+2k+2)}{(2n+1)!} \left[\frac{(n+2)^{\nu-1}}{\nu-2} \alpha_{2n+2k+1} - \beta_{2n+2k+1} \right] l^{2n+1} \\
&(k=1, 2, 3 \dots).
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
r) \quad \psi_1(x, \zeta) &= \sum_{p=1}^{\infty} \left\{ \left[c_1(p) \operatorname{ber} p_1 x - d_1(p) \operatorname{bei} p_1 x \right] \cos p \zeta \operatorname{ch} p \zeta + \right. \\
&+ \left. \left[c_1(p) \operatorname{bei} p_1 x + d_1(p) \operatorname{ber} p_1 x \right] \sin p \zeta \operatorname{sh} p \zeta \right\}; \\
\psi_2(x, \zeta) &= \sum_{p=1}^{\infty} \left\{ \left[c_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x - \operatorname{bei} p_1 x) - \right. \right. \\
&- d_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x + \operatorname{bei} p_1 x) \left. \right] \cos p \zeta \operatorname{sh} p \zeta + \left[c_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x + \operatorname{bei} p_1 x) + \right. \\
&+ \left. d_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x - \operatorname{bei} p_1 x) \right] \sin p \zeta \operatorname{ch} p \zeta \left. \right\},
\end{aligned}$$

де $p_1 = \sqrt{2} p$, ber і bli — функції Кельвіна, які вводяться співвідношенням

$$I_0(\sqrt{i} x) = \operatorname{ber} x + i \operatorname{bei} x.$$

$$\begin{aligned}
\Theta(x, \zeta) &= \sum_{p=1}^{\infty} \left\{ c_1(p) [\operatorname{ber} p_1 x \cos p \zeta \operatorname{ch} p \zeta + \operatorname{bei} p_1 x \sin p \zeta \operatorname{sh} p \zeta] + \right. \\
&+ \left. d_1(p) [\operatorname{ber} p_1 x \sin p \zeta \operatorname{sh} p \zeta - \operatorname{bei} p_1 x \cos p \zeta \operatorname{ch} p \zeta] \right\}; \\
u_2(x, \zeta) &= \sum_{p=1}^{\infty} \left\{ \left[c_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x + \operatorname{bei} p_1 x) + d_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x - \right. \right. \\
&- \operatorname{bei} p_1 x) \left. \right] \sin p \zeta \operatorname{ch} p \zeta + \left[c_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x - \operatorname{bei} p_1 x) - \right. \\
&- \left. d_2(p) (\operatorname{ber} p_1 x + \operatorname{bei} p_1 x) \right] \cos p \zeta \operatorname{sh} p \zeta - \\
&- \frac{1}{2(\nu-2)} x \sum_{p=1}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \left[d_1(p) (\operatorname{be}' i p_1 x - \operatorname{be}' r p_1 x) + c_1(p) (\operatorname{be}' i p_1 x + \right. \right.
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + be'ip_1x) \sin p\zeta \operatorname{ch} p\zeta + [d_1(p)(be'rp_1x + be'ip_1x) + \\
& + c_1(p)(be'rp_1x - be'ip_1x)] \sqrt{2} \cos p\zeta \operatorname{ch} p\zeta; \\
u_r(x, \zeta) = & \sum_{p=1}^{\infty} \left\{ \left[\sqrt{2} c_2(p) be'rp_1x - \sqrt{2} d_2(p) be'ip_1x + \right. \right. \\
& + \frac{c_1}{\nu-2} \left(x beip_1x + \frac{2(\nu-1)}{p} be'rp_1x \right) - \\
& - \frac{d_1}{\nu-2} \left(\frac{px}{2} beip_1x + \frac{2(\nu-1)}{p} be'ip_1x \right) \Big] \sin p\zeta \operatorname{sh} p\zeta + \\
& + \left[\frac{d_1(p)}{\nu-2} \left(\frac{px}{2} berp_1x - \frac{2(\nu-1)}{p} be'rp_1x \right) - \sqrt{2} c_2(p) be'ip_1x - \right. \\
& - \sqrt{2} d_2(p) be'rp_1x + \frac{c_1(p)}{\nu-2} \left(x berp_1x - \right. \\
& \left. \left. - \frac{2(\nu-1)}{p} be'ip_1x \right) \right] \cos p\zeta \operatorname{ch} p\zeta.
\end{aligned}$$

Розглянемо, як приклад застосування розв'язків «а» і «в», задачу про напружений стан циліндра довжини $2l$ ($l = \frac{L}{R_l} = 0,1\pi$), який навантажений по ділянці бічної поверхні ($2b = 0,2$) зусиллями

$$\frac{R_l}{2\mu} \widehat{rr}(1, \zeta) = f_1(\zeta), \quad \frac{R_l}{\mu} \widehat{rz}(1, \zeta) = f_2(\zeta). \quad (7)$$

$-b \leq \zeta \leq b$, $f_1(\zeta), f_2(\zeta)$ задовольняють умови Діріхле.

Торці циліндра припускаємо вільними від зовнішніх зусиль, тобто

$$\frac{R_l}{2\mu} \widehat{zz}(x, l) = 0, \quad \frac{R_l}{\mu} \widehat{zr}(x, l) = 0 \quad (0 \leq x \leq 1). \quad (8)$$

Початок системи координат поміщаємо в точці перетину площини $\zeta = 0$ з віссю циліндра. Вісь oz направимо по осі циліндра. Задачу розглядаємо як симетричну відносно площини $\zeta = 0$ і для її розв'язку застосуємо суму розв'язків «а» і «в». Умова відсутності дотичних зусиль $\widehat{zr}(x, l)$ на торцях циліндра (7) виконується, якщо припустити, що

$$\begin{aligned}
\beta_{2n-1} = & \frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_{2n-1} - \frac{a_{n,1}}{4n} \cdot \frac{\nu}{\nu-2} \alpha_{2n+1} - \left(\frac{2a_{n,2}}{4n} + \right. \\
& \left. \frac{a_{n,1}}{4n} \cdot \frac{a_{n+1,1}}{4(n+1)} \right) \frac{\nu}{\nu-2} \alpha_{2n+3} - \frac{\nu}{\nu-2} \sum_{i,j} \frac{1}{4(i+n-1)} \left\{ (i+2) \alpha_{i+n-1, j+2} + \right. \\
& + \alpha_{i+n-1, j+1} \cdot \frac{a_{i+j+n,1}}{4(i+j+n)} + \alpha_{i+n-1, j} \left[\frac{2a_{n+i+j-2,2}}{4(n+i+j-1)} + \right. \\
& \left. \left. + \frac{a_{i+n+j-1,1}}{4(i+n+j-1)} \cdot \frac{a_{i+n+j-n,1}}{4(i+j+n)} \right] \right\} p_i \alpha_{2(i+j+n-1)+3},
\end{aligned} \quad (9)$$

де

$$a_{i,j} = 2(-1)^{i+j} \frac{(2i+2)^2(2i+4)^2 \dots (2i+2j)^2 2i}{(2j+1)!} e^{2j}, \quad (10)$$

$$p_1 = 1, \quad p_i = \sum_{k=1}^{i-1} \frac{a_k}{4k} p_k$$

$$(i = 2, 3, 4, \dots).$$

Щоб отримати вираз для коефіцієнта α_{2m-1} , треба індексу « i » надавати значення $i = 1, 2, 3, \dots$. Значення для « j » отримаємо з рівняння $j = m - i - 2$. Але завжди $i + j = m - 2$.

Наприклад,

$$\begin{aligned} \beta_1 = & \frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_1 - 2,66667 \frac{\nu}{\nu-2} l^2 \alpha_3 - 6,4 \frac{\nu}{\nu-2} l^4 \alpha_5 - 39,0095 \frac{\nu}{\nu-2} l^6 \alpha_7 - \\ & - 471,365 \frac{\nu}{\nu-2} l^8 \alpha_9 - 5700,01 \frac{\nu}{\nu-2} l^{10} \alpha_{11} - 112809 \frac{\nu}{\nu-2} l^{12} \alpha_{13} - \\ & - 292274 \cdot 10 \frac{\nu}{\nu-2} l^{14} \alpha_{15} - 959614 \cdot 10^2 \frac{\nu}{\nu-2} l^{16} \alpha_{17} - \dots, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \beta_3 = & \frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_3 - 6 \frac{\nu}{\nu-2} l^2 \alpha_5 - 25,6 \frac{\nu}{\nu-2} l^4 \alpha_7 - 243,810 \frac{\nu}{\nu-2} l^6 \alpha_9 - \\ & - 269,778 \frac{\nu}{\nu-2} l^8 \alpha_{11} - 11712,3 \frac{\nu}{\nu-2} l^{10} \alpha_{13} - 193382 \frac{\nu}{\nu-2} l^{12} \alpha_{15} - \\ & - 478081 \cdot 10 \frac{\nu}{\nu-2} l^{14} \alpha_{17} - \dots, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \beta_5 = & \frac{2\nu-1}{\nu-2} \alpha_5 - 10,6667 \frac{\nu}{\nu-2} l^2 \alpha_7 - 71,1111 \frac{\nu}{\nu-2} l^4 \alpha_9 - 975,238 \frac{\nu}{\nu-2} l^6 \alpha_{11} + \\ & + 4778,64 \frac{\nu}{\nu-2} l^8 \alpha_{13} - 36205,6 \frac{\nu}{\nu-2} l^{10} \alpha_{15} - 207646 \frac{\nu}{\nu-2} l^{12} \alpha_{17} - \dots, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_{11} = & 10,6667 l^2, \quad a_{12} = -19,2 l^4, \quad a_{13} = 29,2571 l^6, \\ a_{14} = & -40,6349 l^8, \quad a_{15} = 53,1948 l^{10}, \quad a_{16} = -66,8345 l^{12}, \dots, \\ a_{21} = & 48 l^2, \quad a_{22} = -153,6 l^4, \quad a_{23} = 365,714 l^6, \\ a_{24} = & -712 l^8, \quad a_{25} = 1303,27 l^{10}, \quad a_{26} = -2138,70 l^{12}, \dots \end{aligned}$$

Вирази для β_{2n-1} , a_{ij} ($n, i, j = 1, 2, 3, \dots$) обчислюються раз назавжди. Виконання крайових умов на бічній поверхні циліндра приводить до визначення $a_1(p)$, $a_2(p)$ з таких систем:

$$\begin{aligned} & \left[\frac{3\nu-2}{2(\nu-2)} I_0(p_1) - \frac{2(\nu-1)}{\nu-2} \frac{1}{p_1} I_1(p_1) - \frac{\nu}{2(\nu-2)} p_1 I_1(p_1) \right] a_1(p) - \\ & - \left[p_1 I_0(p_1) - I_1(p_1) \right] a_2(p) = (-1)^{p+r} \frac{2}{10^{2r}} \cdot \\ & \cdot \sum_{m=1}^{\infty} c_{2m+2r-2} \left(\frac{\pi}{10} \right)^{2m-1} \frac{(2m+2r-2)!}{(2m-1)!} \cdot \frac{1}{p^{2r}} + \frac{2}{l} \int_0^l f_1(\zeta) \cos p, \zeta d\zeta; \\ & \frac{\nu}{\nu-2} \left[p_1 I_0(p_1) - \frac{2(\nu-1)}{\nu} I_1(p_1) \right] a_1(p) + 2 p_1 I_1(p_1) a_2(p) = \\ & = (-1)^{p+r} \frac{2}{10^{2r-1}} \cdot \sum_{m=1}^{\infty} b_{2m+2r-3} \left(\frac{\pi}{10} \right)^{2m+2} \frac{(2m+2r-1)!}{(2m-1)!} \cdot \end{aligned}$$

$$\cdot \frac{1}{p^{2r-2}} + \frac{2}{l} \int_0^l f_2(\zeta) \sin p_1 \zeta d\zeta;$$

$$c_0 + \sum_{m=1} \frac{1}{2m+1} \left(\frac{\pi}{10}\right)^{2m+1} c_{2m} = \int_0^l f_1(\zeta) d\zeta$$

для будь-якого значення індекса $r = 1, 2, 3, \dots$, де $p_1 = \frac{p\pi}{l} = 10p_3$, $c_0, c_2, \dots, c_{2m+2r-2}, b_1, b_3, \dots, b_{2m+2r-2}$ виражаються через $a_0, a_1, a_3, \dots, a_{2n-1}$, як це випливає з виразів (5) і (8).

Задоволення умови відсутності нормальних зусиль $\widehat{zz}(x, l)$ на торцях циліндра зводиться до визначення сталих $a_0, a_1, a_3, \dots, a_{2n-1}$ з систем рівнянь, які можуть бути отримані з деяких умов. Наприклад, з умови мінімуму потенціальної енергії і застосування варіаційних методів [1], [2], [5], [6], [7], з умови співпадання значення нормальних зусиль $\widehat{zz}(x, l)$ з даними в певних точках радіуса [3], [4], з умови наближення епюри напруг до заданих, вимагаючи виконання скінченного числа інтегральних співвідношень (моменти різних порядків). Нарешті, умова $\widehat{zz}(x, l) = 0$ приводить до такої системи:

$$d_{2k+2} = -\frac{1}{(k+1)!(k+1)!} \cdot \sum_{p=1}^{\infty} (-1)^p (5p)^{2k+2} \left[\frac{(k+1)^v + 1}{v-2} a_1 + 10pa_2 \right];$$

$$d_0 + \beta_0 + \frac{1}{v-2} a_0 + \sum_{v=1}^{\infty} (-1)^v \left[\frac{1}{v-2} a_1 + 10pa_2 \right], \quad (11)$$

де a_1, a_2 визначаються з системи (10),

$$d_{2k+2} = \frac{1-v}{v-2} \alpha_{2k+1} + \beta_{2k+1} +$$

$$+ \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \frac{(2m+2k+2)^2 \dots (2k+4)^2}{(2m)!} \left[\frac{1-(m+1)^v}{v-2} \alpha_{2m+2k+1} + \beta_{2m+2k+1} \right] l^{2m};$$

$$d_0 = \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \frac{(2m)^2 (2m-2)^2 \dots 4}{(2m)!} \left[\frac{1-(m+1)^v}{v-2} \alpha_{2m-1} + \beta_{2m-1} \right] l^{2m} \quad (12)$$

і $\beta_{2k+1}, \beta_{2m+2k+1}, \beta_{2m-1}$ виражаються через $a_0, a_1, a_3, \dots, a_{2n-1}$.

ЛІТЕРАТУРА

1. Бояршинов С. В. Расчет толстостенных полых цилиндров, находящихся под действием произвольной осесимметрической нагрузки. Сб. «Расчеты на прочность, жесткость и ползучесть элементов машиностроительных конструкций». МВТУ им. Н. Э. Баумана, 1953.
2. Пономарев С. Д., Бидерман В. Л., Лихарев К. Н. и др. Основы современных методов расчета на прочность в машиностроении. Машгиз, 1950.

3. Сумцов В. С. Про напружений стан циліндра кінцевої довжини. ПМ, IV, 4, 1958.
4. Сумцов В. С. До питання про граничні умови на торцях пружного циліндра. Доповіді АН УРСР, № 5, 1957.
5. Филоненко-Бородич М. М. Задача о равновесии упругого параллелепипеда при заданных нагрузках на его гранях. ПММ, XV, 2, 1951.
6. Филоненко-Бородич М. М. Две задачи о равновесии упругого параллелепипеда. ПММ, XV, 5, 1951.
7. Филоненко-Бородич М. М. Некоторые обобщенные задачи Ляме для упругого параллелепипеда. ПММ, XVII, 4, 1953.